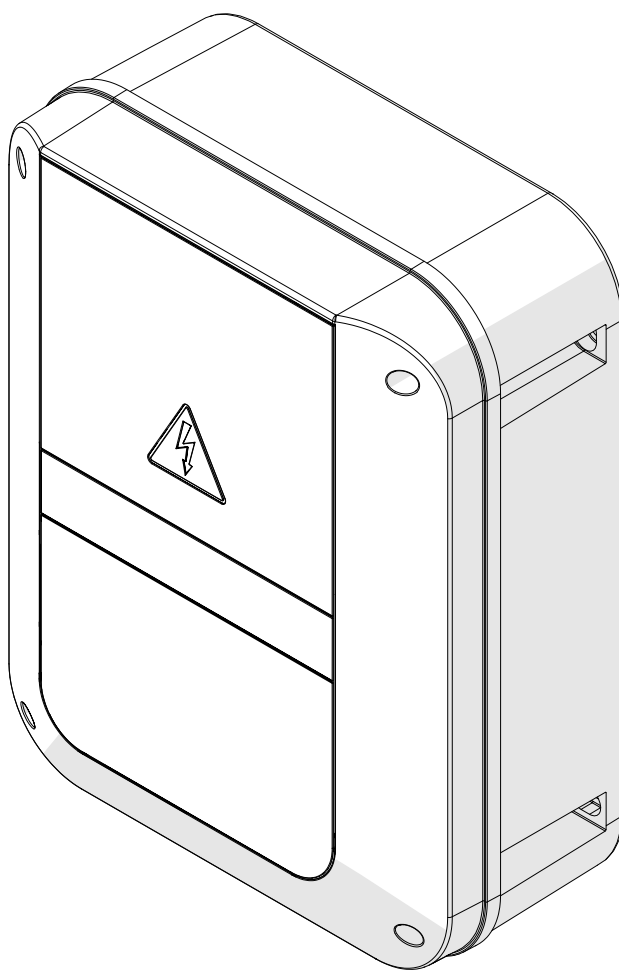


# RISE

Rising  
Bollards  
Evolution

## MAX.CP

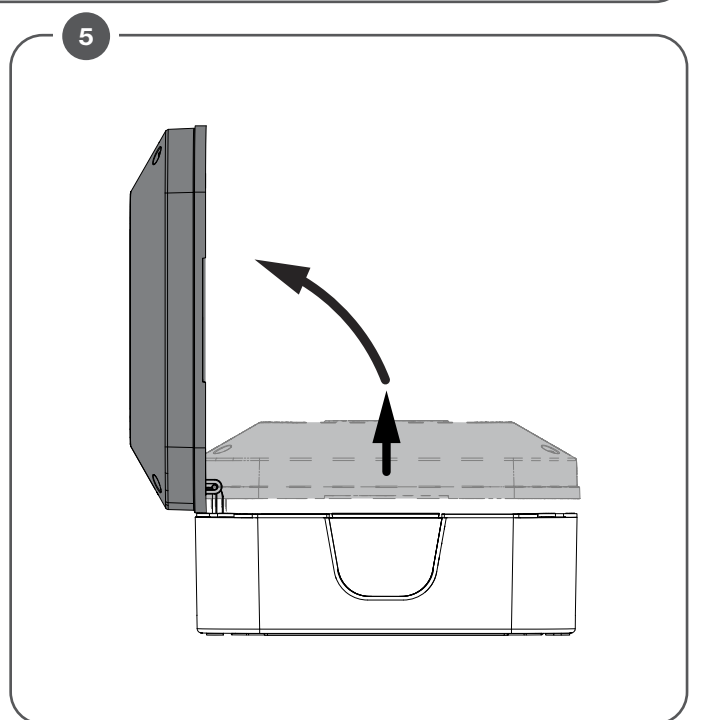
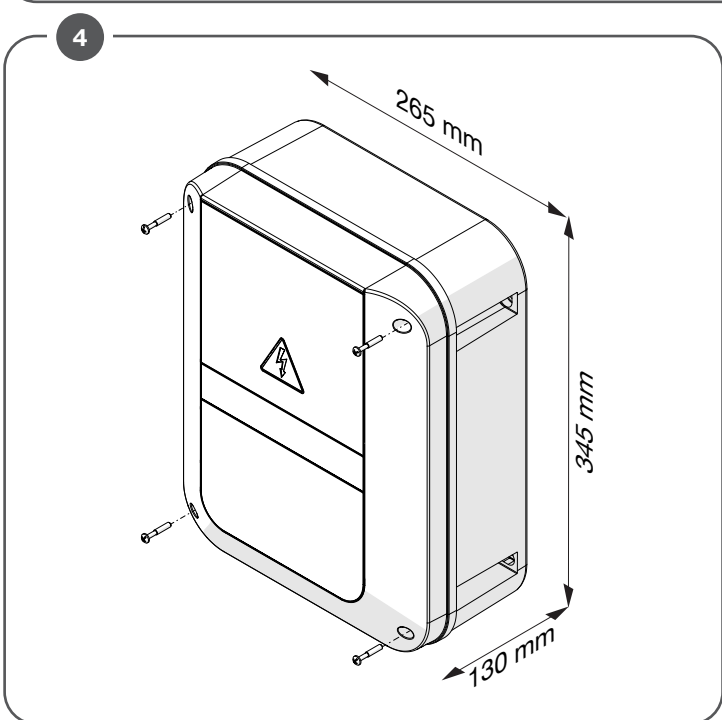
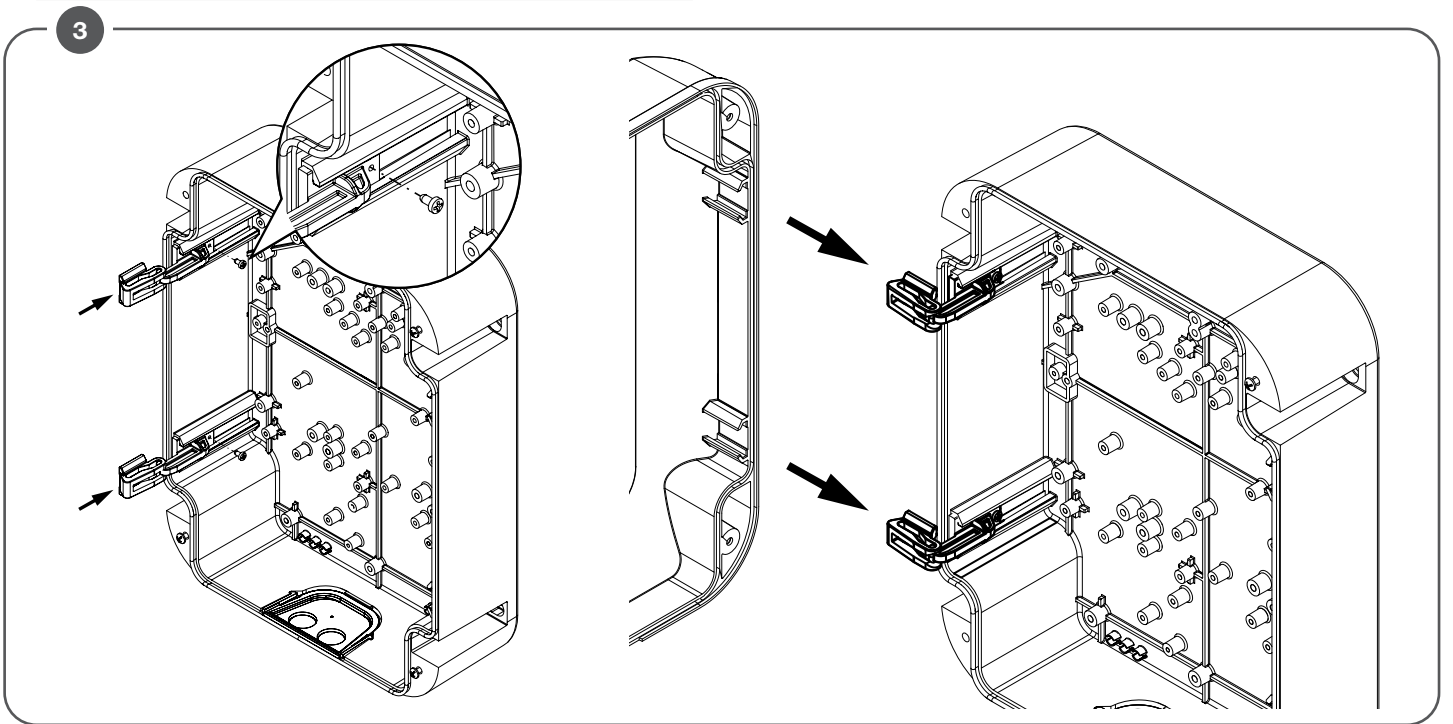
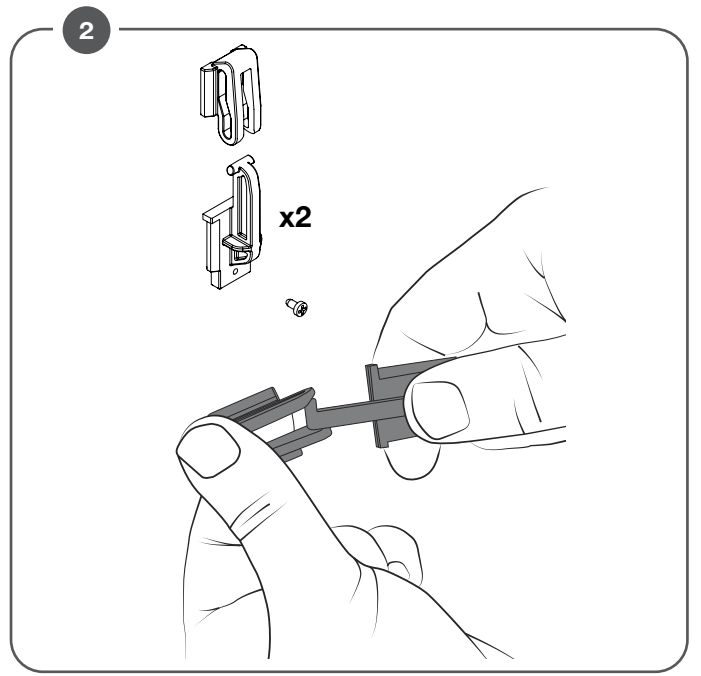
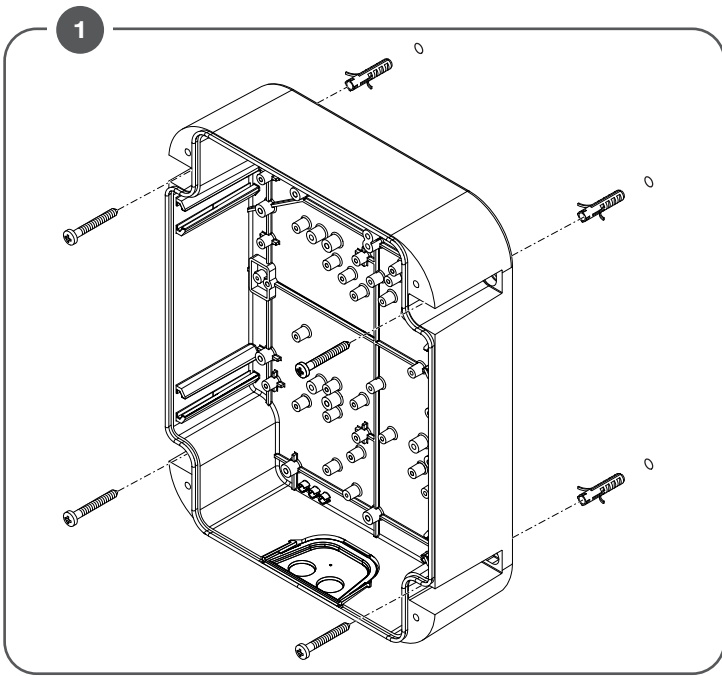


**Manuale di installazione**  
**Installation manual**  
**Installationsanleitung**  
**Manuel d'installation**  
**Manual de instalación**  
**Instrukcja instalacji**

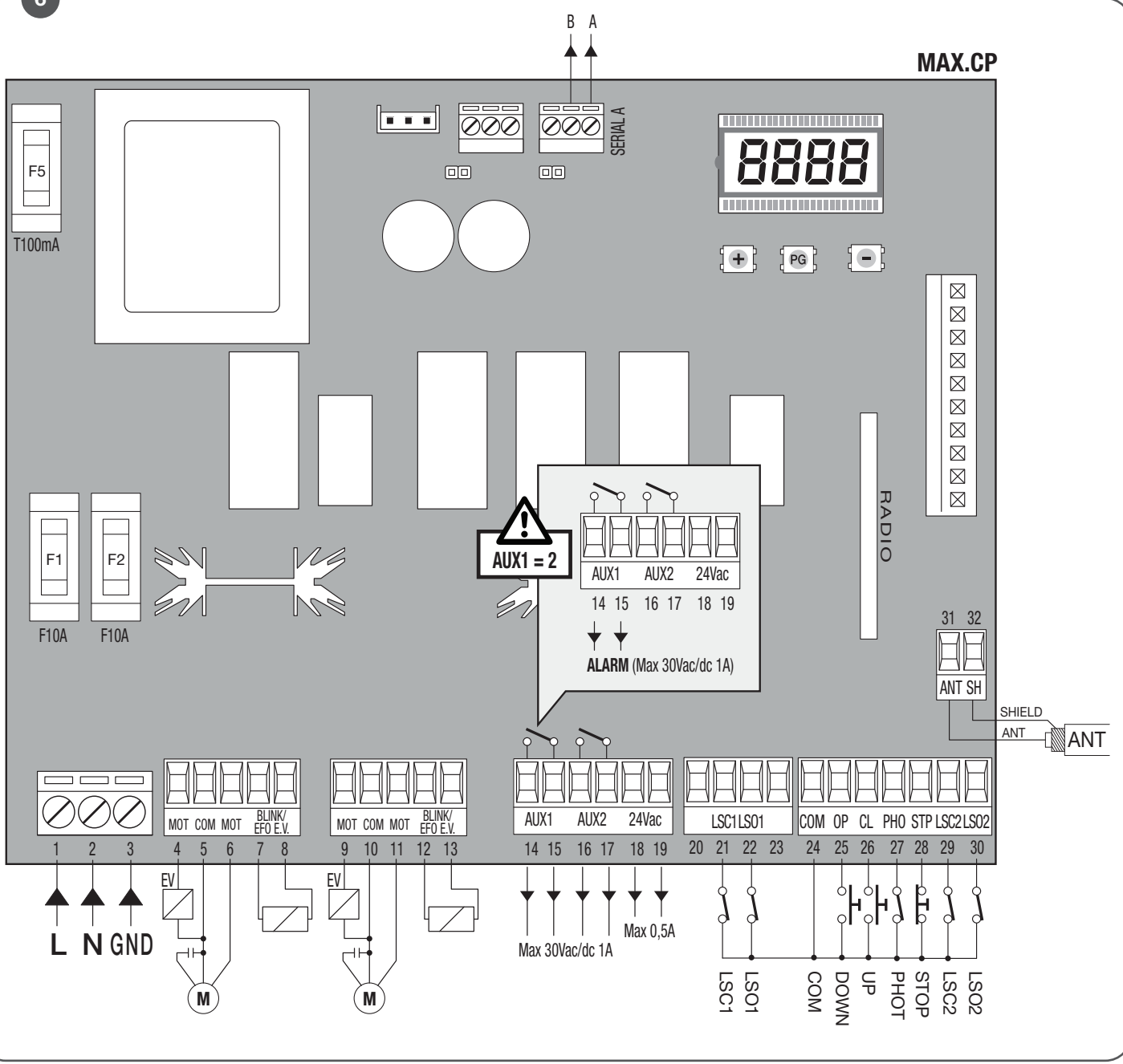
**IT** Centrale di comando per 1 o 2 dissuasori  
**EN** 1 or 2 bollards control unit  
**DE** Steuerzentrale für 1 oder 2 poller  
**FR** Unité de commande pour 1 ou 2 bornes escamotables  
**ES** Unidad de control de 1 o 2 bolardos  
**PL** Jednostka sterująca 1 lub 2 słupkami

Made in Italy

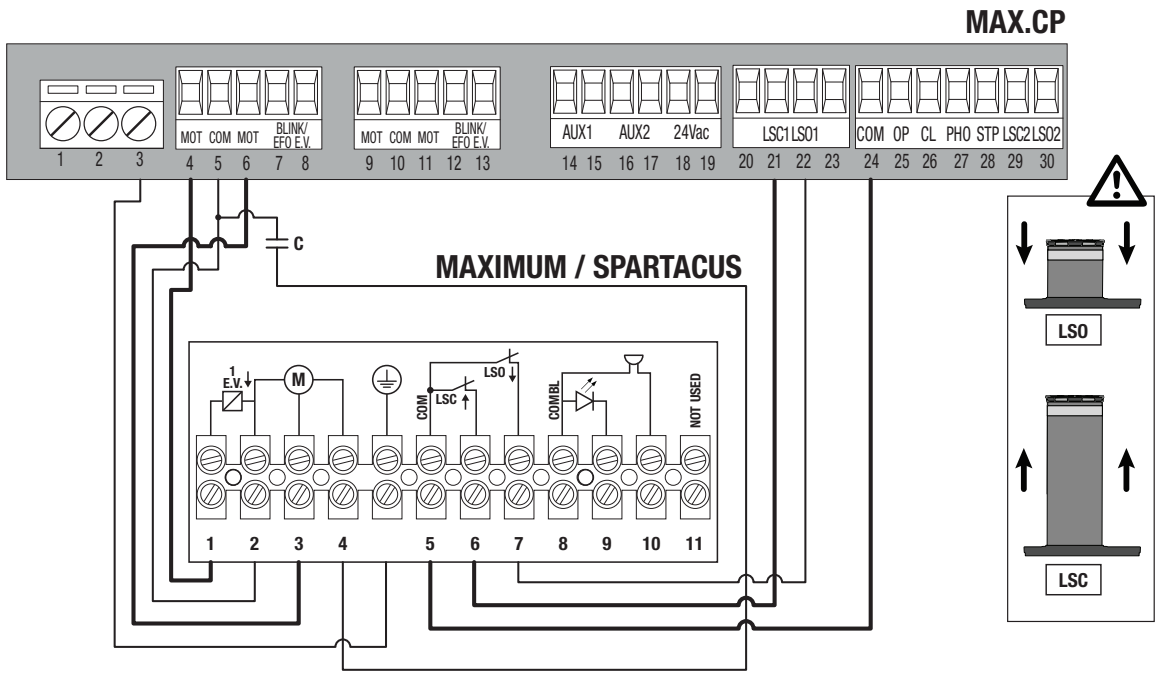


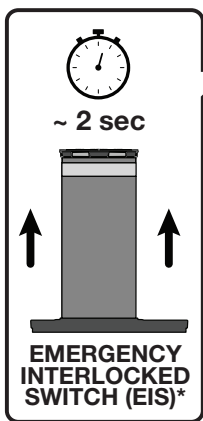
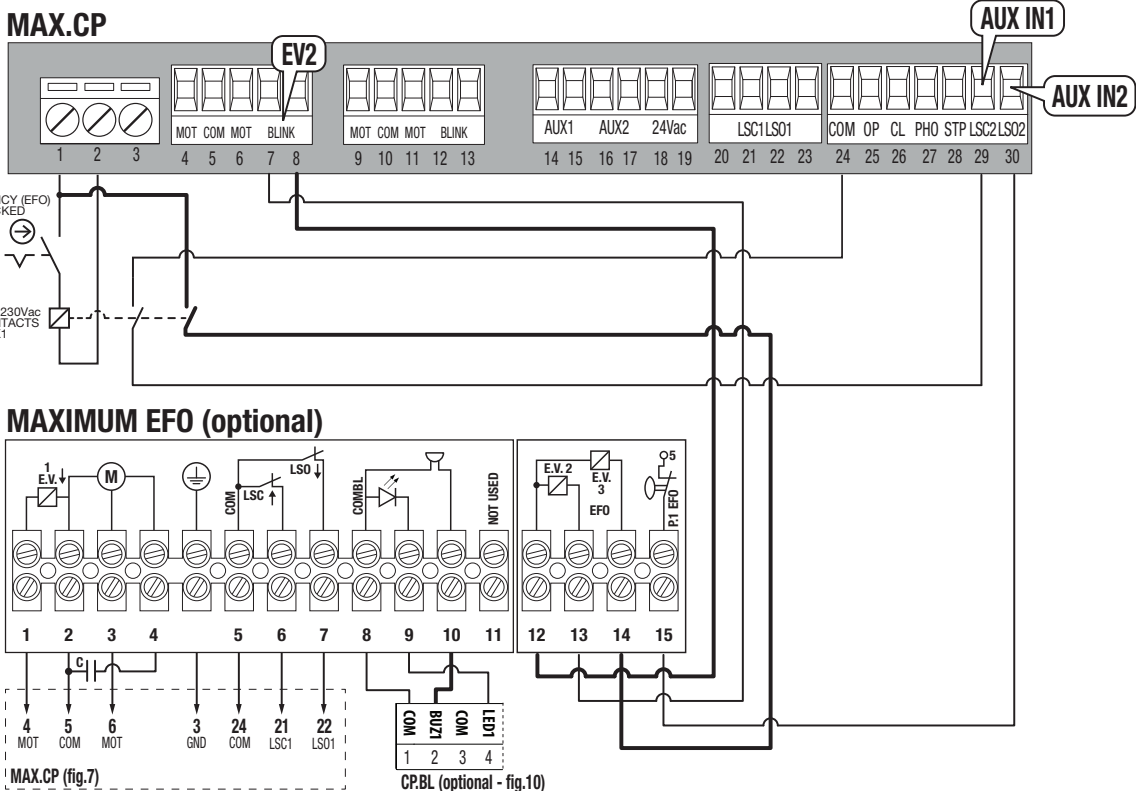
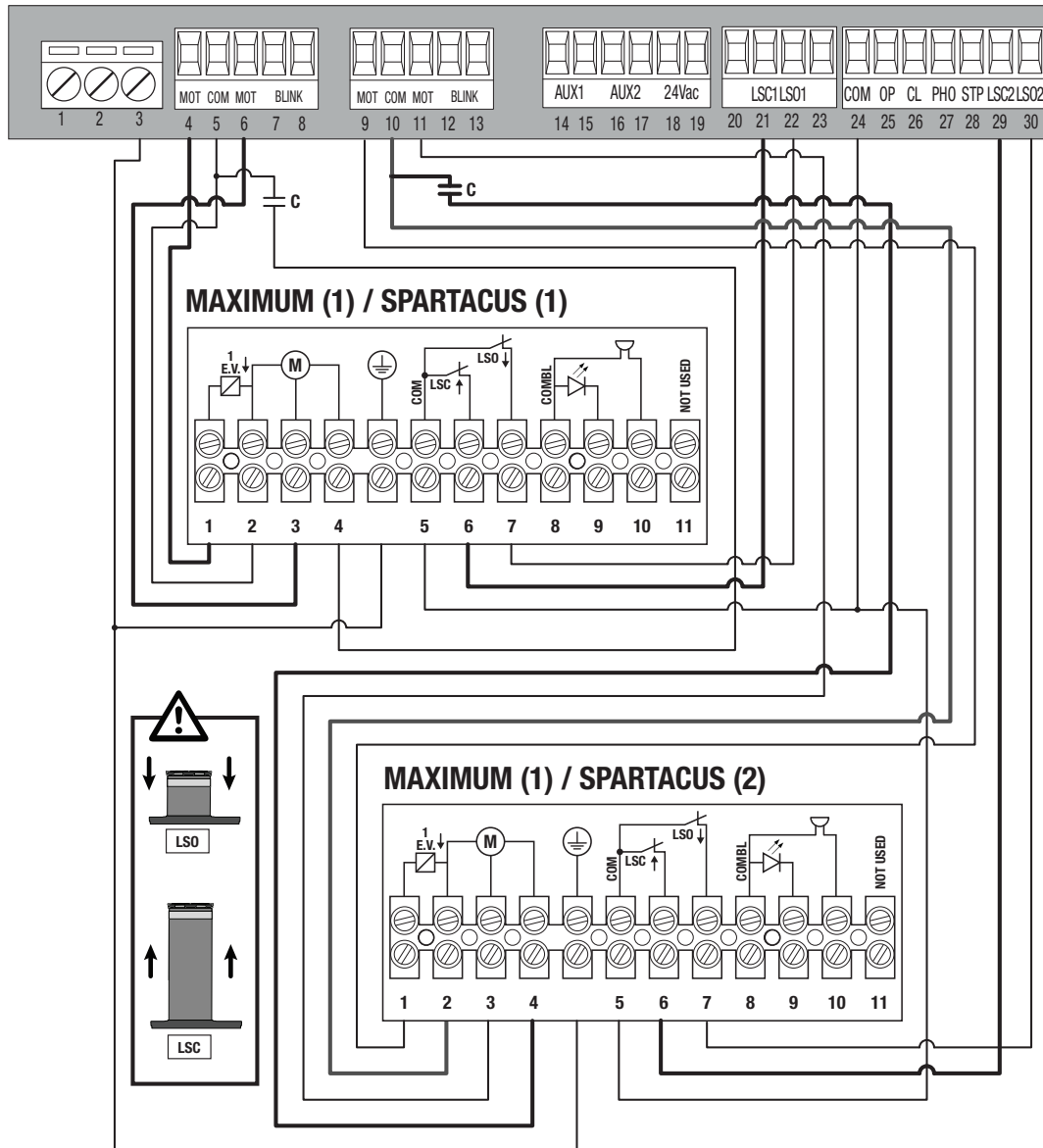


6



7





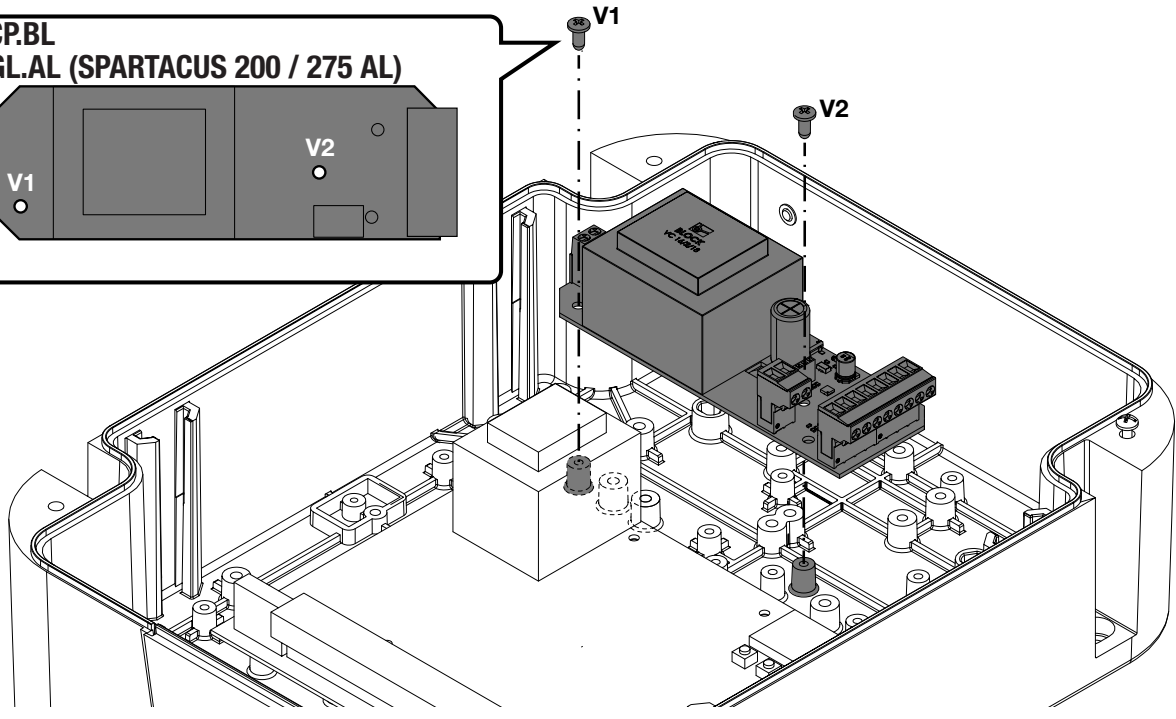
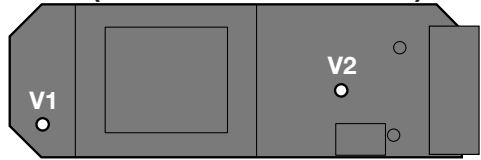
\*EMERGENCY INTERLOCKED SWITCH (EIS): Not included

MAX.CP (fig.7)

CP.BL (optional - fig.10)

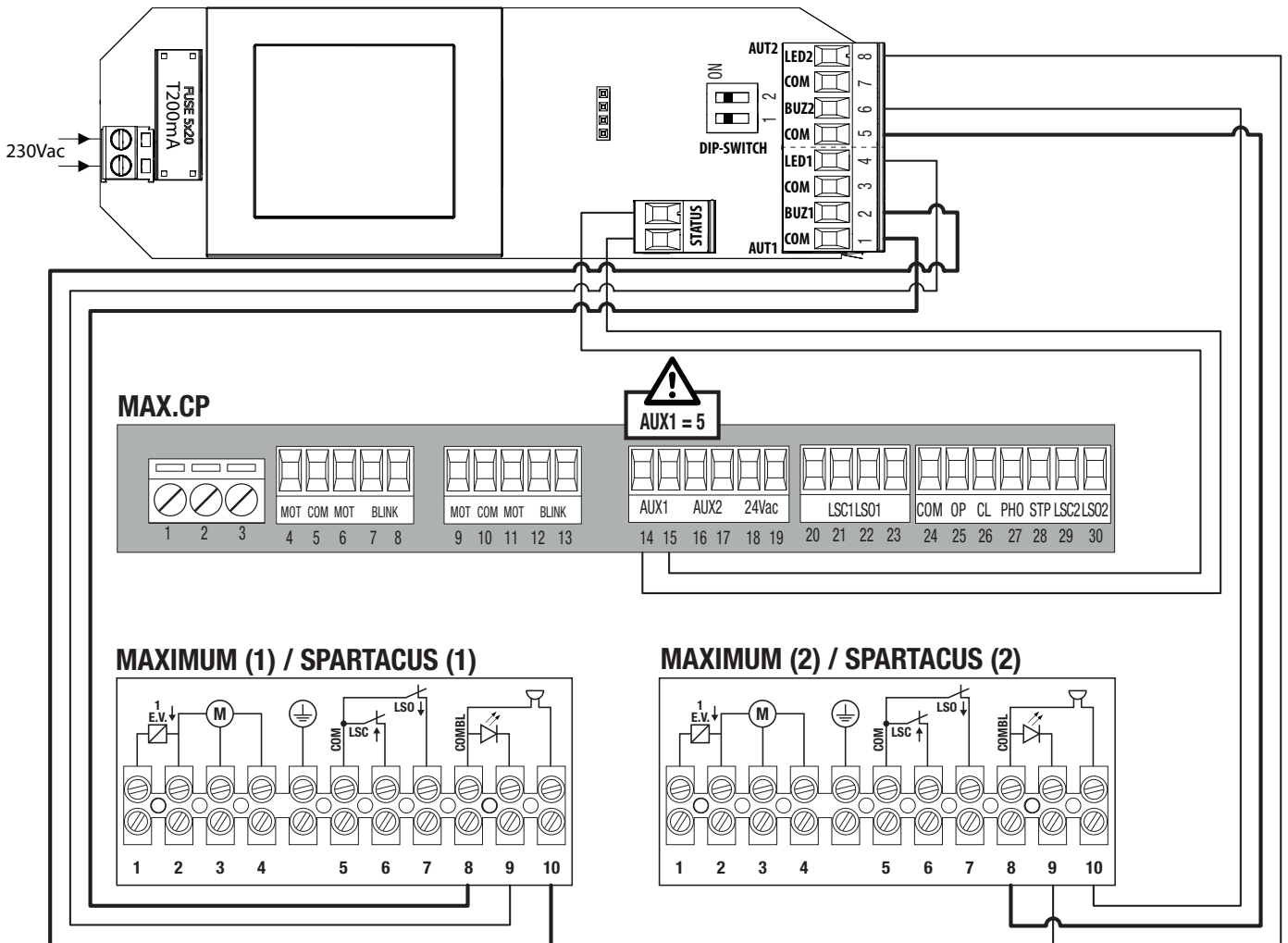
10

CP.BL  
GL.AL (SPARTACUS 200 / 275 AL)

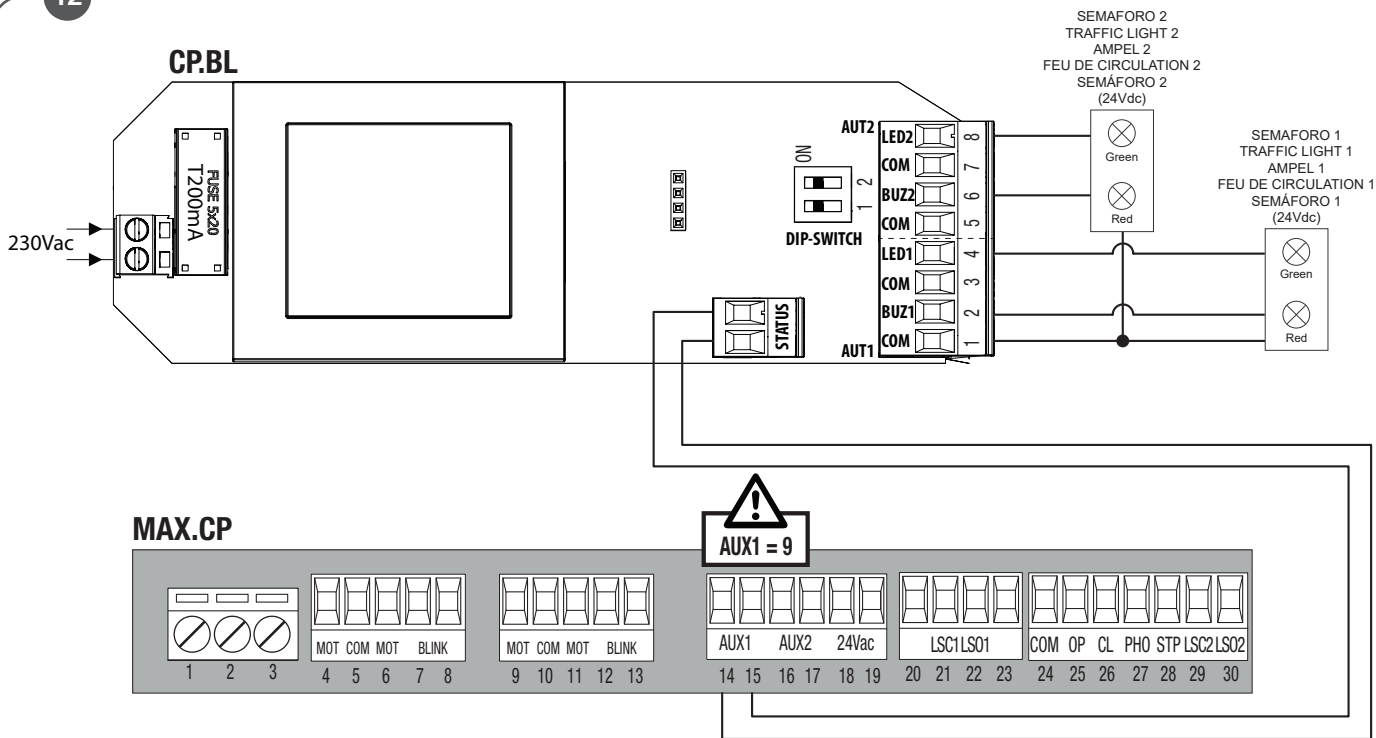


11

CP.BL

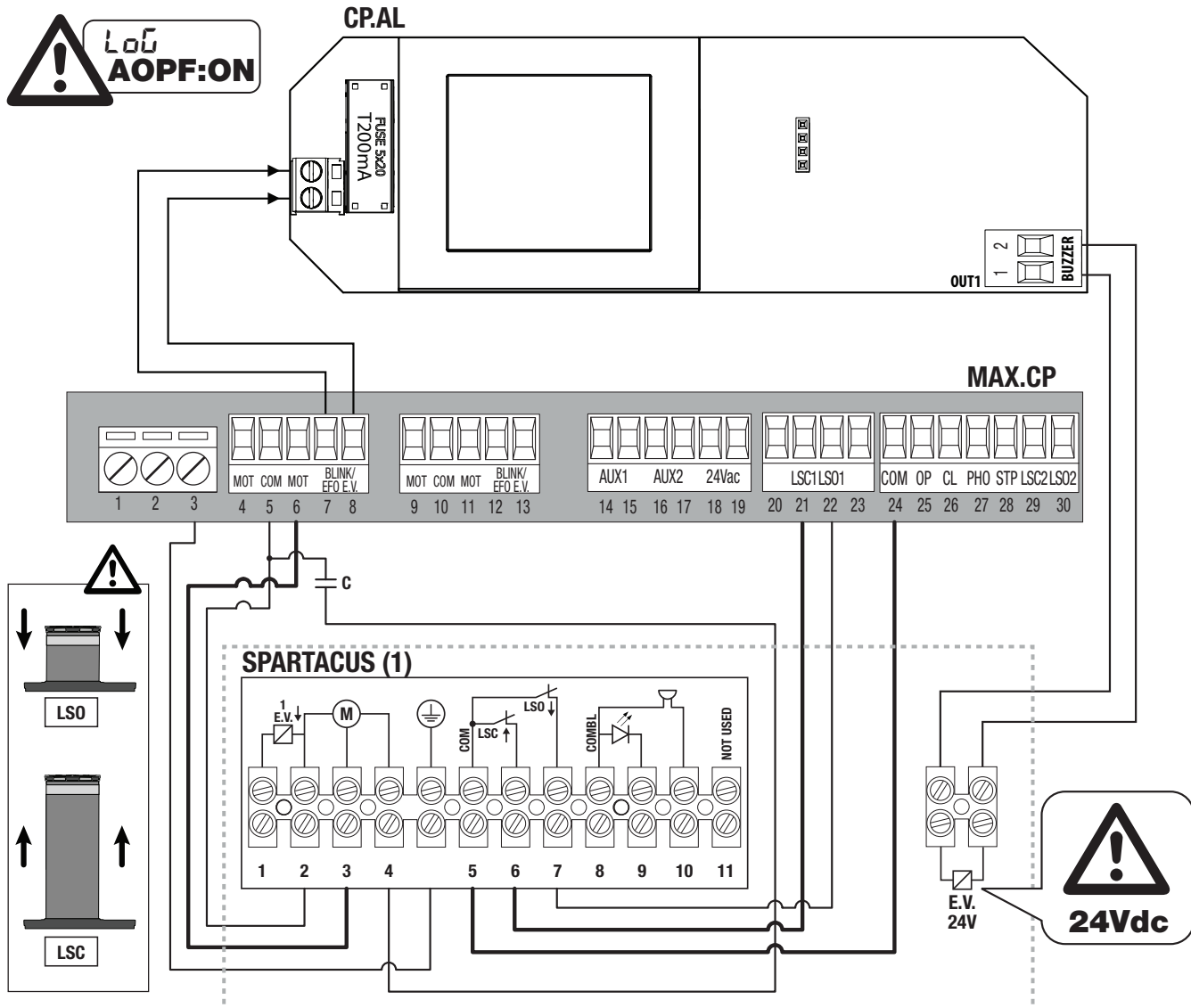


12



13

KIT GL.AL

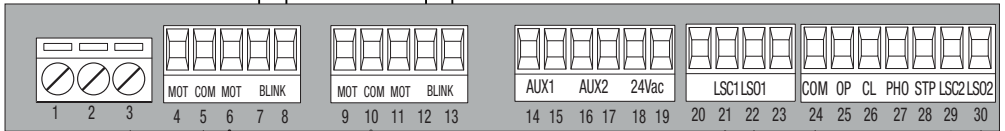




CP.AL (1)

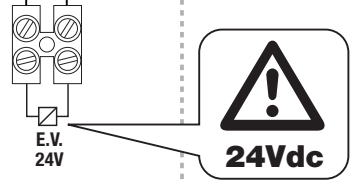
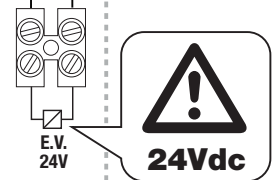
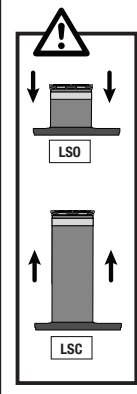
CP.AL (2)

MAX.CP

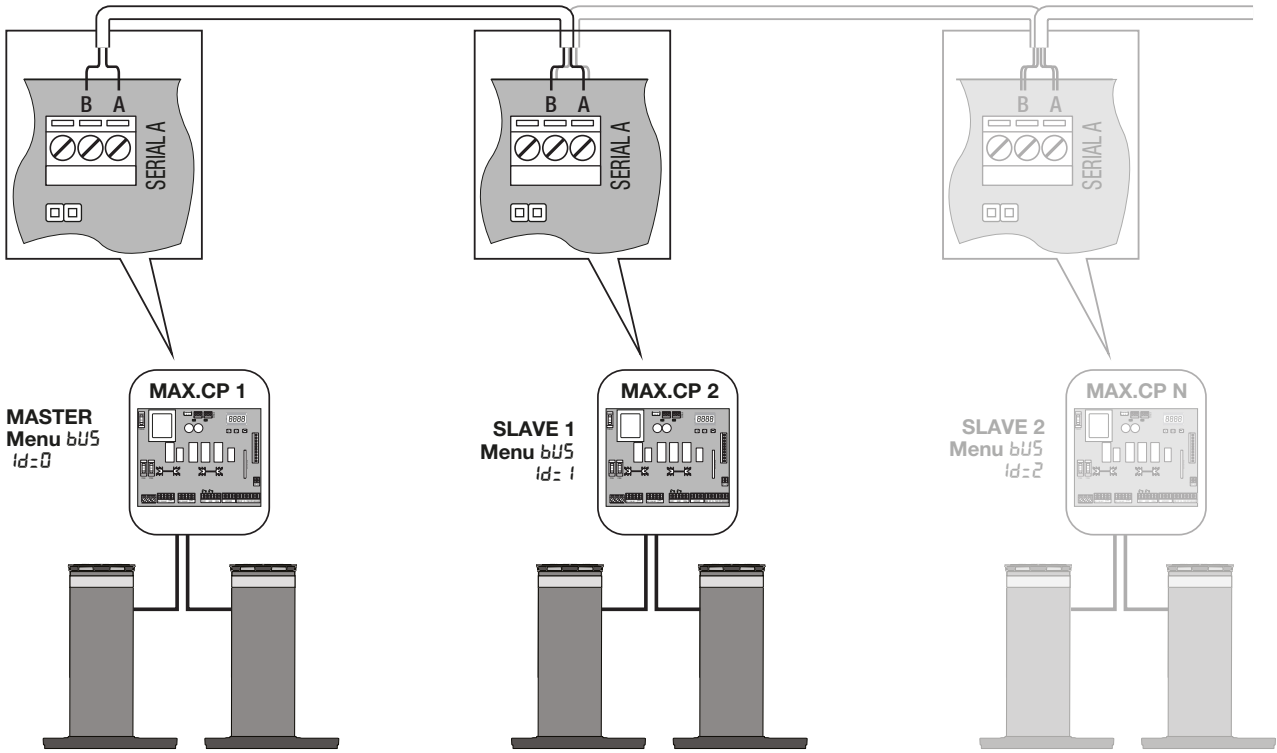


SPARTACUS (1)

SPARTACUS (2)

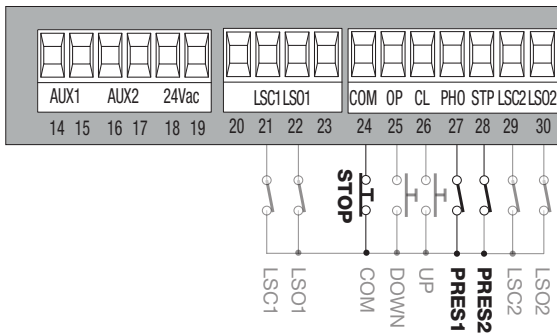


15



16

GL.PRES



**INFORMAZIONI GENERALI**

E' vietato l'utilizzo del prodotto per scopi o con modalità non previste nel presente manuale. Usi non corretti possono essere causa di danni al prodotto e mettere in pericolo persone e cose. Si declina ogni responsabilità dall'inosservanza della buona tecnica nella costruzione dei cancelli, nonché dalle deformazioni che potrebbero verificarsi durante l'uso. Conservare questo manuale per futuri utilizzi.

**INFORMAZIONI PER L'INSTALLATORE**

Questo manuale è destinato esclusivamente a personale qualificato per l'installazione e la manutenzione di aperture automatiche. L'installazione deve essere effettuata da personale qualificato (installatore professionale, secondo EN12635), nell'osservanza della Buona Tecnica e delle norme vigenti. Verificare che la struttura del cancello sia adatta ad essere automatizzata. L'installatore deve fornire tutte le informazioni relative al funzionamento automatico, manuale e di emergenza dell'automazione, e consegnare all'utilizzatore dell'impianto le istruzioni d'uso.

**AVVERTENZE GENERALI**

I materiali dell'imballaggio non devono essere lasciati alla portata dei bambini in quanto fonte di potenziale pericolo. Non disperdere nell'ambiente i materiali di imballo, ma separare le varie tipologie (es. cartone, polistirolo) e smaltirle secondo le normative locali. Non permettere ai bambini di giocare con i dispositivi di comando del prodotto. Tenere i telecomandi lontano dai bambini.

Questo prodotto non è destinato a essere utilizzato da persone (bambini inclusi) con capacità fisiche, sensoriali o mentali ridotte, o con mancanza di conoscenze adeguate, a meno che non siano sotto supervisione o abbiano ricevuto istruzioni d'uso da persone responsabili della loro sicurezza. Applicare tutti i dispositivi di sicurezza (fotocellule, coste sensibili, ecc.) necessari a proteggere l'area da pericoli di impatto, schiacciamento, convogliamento, cesoiamento. Tenere in considerazione le normative e le direttive in vigore, i criteri della Buona Tecnica, l'utilizzo, l'ambiente di installazione, la logica di funzionamento del sistema e le forze sviluppate dall'automazione.

L'installazione deve essere fatta utilizzando dispositivi di sicurezza e di comandi conformi alla EN12978 e EN12453. Raccomandiamo di utilizzare accessori e parti di ricambio originali, utilizzando ricambi non originali il prodotto non sarà più coperto da garanzia. Tutte le parti meccaniche ed elettroniche che compongono l'automazione soddisfano i requisiti e le norme in vigore e presentano marcatura CE.

**SICUREZZA ELETTRICA**

Prevedere sulla rete di alimentazione un interruttore/sezionatore onnipolare con distanza d'apertura dei contatti uguale o superiore a 3 mm. Verificare che a monte dell'impianto elettrico vi sia un interruttore differenziale e una protezione di sovracorrente adeguati. Alcune tipologie di installazione richiedono il collegamento dell'anta ad un impianto di messa a terra rispondente alle vigenti norme di sicurezza.

Durante gli interventi di installazione, manutenzione e riparazione, togliere l'alimentazione prima di accedere alle parti elettriche. Scollegare anche eventuali batterie tampone se presenti. L'installazione elettrica e la logica di funzionamento devono essere in accordo con le normative vigenti. I conduttori alimentati con tensioni diverse, devono essere fisicamente separati, oppure devono essere adeguatamente isolati con isolamento supplementare di almeno 1 mm. I conduttori devono essere vincolati da un fissaggio supplementare in prossimità dei morsetti. Ricontrollare tutti i collegamenti fatti prima di dare tensione. Gli ingressi N.C. non utilizzati devono essere ponticellati.

**SMALTIMENTO**

Come indicato dal simbolo a lato, è vietato gettare questo prodotto nei rifiuti domestici in quanto alcune parti che lo compongono potrebbero risultare nocive per l'ambiente e la salute umana, se smaltite scorrettamente. L'apparecchiatura, pertanto, dovrà essere consegnata in adeguati centri di raccolta differenziata, oppure riconsegnata al rivenditore al momento dell'acquisto di una nuova apparecchiatura equivalente. Lo smaltimento abusivo del prodotto da parte dell'utente comporta l'applicazione delle sanzioni amministrative previste dalla normativa vigente.

*Le descrizioni e le illustrazioni presenti in questo manuale non sono impegnative. Lasciando inalterate le caratteristiche essenziali del prodotto il fabbricante si riserva il diritto di apportare qualsiasi modifica di carattere tecnico, costruttivo o commerciale senza impegnarsi ad aggiornare la presente pubblicazione.*

**DATI TECNICI**

Alimentazione di rete	230 Vac +/- 10% 50/60 Hz
Uscita Motore	1 o 2 dissuasori serie MAXIMUM 1 dissuasore MAX M30 EFO 1 o 2 dissuasori SPARTACUS
Corrente massima motore	8A per ogni singola uscita
Uscita alimentazione accessori	24Vac 0,5A max.
Grado di protezione	IP54
Temp. funzionamento	-20°C / +60°C
Ricevitore radio	433,92 MHz incorporato e configurabile
N° codici memorizzabili	64

## CENTRALE DI COMANDO MAX.CP FUNZIONI INGRESSI/USCITE (FIG.6)

Morsetti	Funzione	Descrizione
1/2/3	Alimentazione	Ingresso 230Vac 50/60Hz 1: L-Fase - 2: N-Neutro - 3: GND-Terra
4/5/6	Motore 1	Collegamento dissuasore 1: 4: Discesa - 5: COM - 6: Salita
7/8	Blink/E.V.	Uscita per dispositivo lampeggiante o EFO, configurabile con logica EFO. Con logica EFO (Emergency Fast Operation), il dispositivo permette un tempo di risalita rapida in ~ 2,5 secondi. Con logica EFO:ON = EV2 salita normale
9/10/11	Motore 2	Collegamento dissuasore 2: 9: Discesa - 10: COM - 11: Salita
12/13	Blink	Uscita per dispositivo lampeggiante
14/15	Uscita ausiliaria 1	Uscita ausiliaria 1 configurabile tramite il parametro AUX1 Contatto libero da tensione max 30Vac/dc 1A.
16/17	Uscita ausiliaria 2	Uscita ausiliaria 2 configurabile tramite il parametro AUX2 Contatto libero da tensione max 30Vac/dc 1A.
18/19	24 Vac	Uscita alimentazione accessori 24Vac/0,5A max.
20	Non usato	
21	LSC1/SWC1	Ingresso finecorsa chiusura (dissuasore alzato) dissuasore 1
22	LSO1/SWO1	Ingresso finecorsa apertura (dissuasore abbassato) dissuasore 1
23	Non usato	
24	Comune Ingressi	Comune per tutti gli ingressi di comando.
25	Discesa	Ingresso pulsante (contatto N.O.), per la discesa dei dissuasori, configurabile come contatto Orologio
26	Salita	Ingresso pulsante (contatto N.O.), per la risalita dei dissuasori
27	PHOT/PRES1	Ingresso collegamento dispositivi di sicurezza, contatto N.C. (ad es. fotocellule, spire magnetiche, GL.PRES ecc). / Con logica EFO=ON ed Emergency Interlocked Switch (EIS) abilitato: dispositivi di sicurezza disabilitati. N.B: Per il collegamento dell'accessorio GL.PRES (su dissuasore 1) impostare la logica PRES su ON (fig.16)
28	STOP/PRES2	Ingresso pulsante STOP (contatto N.C.) / ingresso collegamento dispositivo GL.PRES. N.B: Per il collegamento dell'accessorio GL.PRES (su dissuasore 1) impostare la logica PRES su ON (fig.16)
29	LSC2/SWC2 AUX IN1	Ingresso finecorsa chiusura (dissuasore alzato LSC2/SWC2) dissuasore 2 / Con logica EFO=ON: ingresso contatto N.O. relè K1
30	LSO2/SWO2 AUX IN2	Ingresso finecorsa apertura (dissuasore abbassato LSO2/SWO2) dissuasore 2 / Con logica EFO=ON: ingresso pressostato P1 EFO
31/32	Antenna	Collegamento antenna scheda radoricevente incorporata: 31: ANT-segnale - 32: SHIELD-schermo.
<b>FUSIBILI</b>		
F1	F10A	Protezione Motore 1
F2	F10A	Protezione Motore 2
F5	T 100 mA	Protezione Trasformatore/Accessori

### PROGRAMMAZIONE

La programmazione delle varie funzionalità viene effettuata utilizzando il display LCD presente a bordo della centrale ed impostando i valori desiderati nei menu di programmazione descritti di seguito.

Il menu parametri consente di impostare un valore numerico ad una funzione, in modo analogo ad un trimmer di regolazione.

Il menu logiche consente di attivare o disattivare una funzione, in modo analogo al settaggio di un dip-switch.

Altre funzioni speciali seguono i menu parametri e logiche e possono variare a seconda del tipo di centrale o revisione software.

### ATTENZIONE!

**Con logica EFO:ON e il pulsante di emergenza abilitato, le protezioni vengono disabilitate in automatico fino al ripristino del pulsante di emergenza.**

## PER ACCEDERE ALLA PROGRAMMAZIONE

- 1 - Premere il pulsante <PG>, il display si porta nel primo menu Parametri "PAR".
- 2 - Scegliere con il pulsante <+> o <-> il menu che si intende selezionare.
- 3 - Premere il pulsante <PG>, il display mostra la prima funzione disponibile nel menu.
- 4 - Scegliere con il pulsante <+> o <-> la funzione che si intende modificare.
- 5 - Premere il pulsante <PG>, il display mostra il valore attualmente impostato per la funzione selezionata.
- 6 - Selezionare con il pulsante <+> o <-> il valore che si intende assegnare alla funzione.
- 7 - Premere il pulsante <PG>, il display mostra il segnale "PRG" che indica l'avvenuta programmazione.

### NOTE

La pressione simultanea di <+> e <-> effettuata all'interno di un menu funzione consente di tornare al menu superiore senza apportare modifiche. Mantenere la pressione sul tasto <+> o sul tasto <-> per accelerare l'incremento/decremento dei valori. Dopo un'attesa di 30s la centrale esce dalla modalità programmazione e spegne il display. La pressione del pulsante <+> equivale alla funzione *Salita*. La pressione del pulsante <-> equivale alla funzione *Discesa*.

## PARAMETRI, LOGICHE E FUNZIONI SPECIALI

Nelle tabelle di seguito vengono descritte le singole funzioni disponibili nella centrale.

PARAMETRI (PRG)			
MENU	FUNZIONE	MIN-MAX- (Default)	MEMO
<b>t c A</b>	Tempo di salita automatica del dissuasore 1 e del dissuasore 2. Al termine del tempo impostato la centrale comanda la risalita del dissuasore.	3-240-(10s)	
<b>t n 1</b>	Tempo lavoro dissuasore 1. Regola la durata massima della manovra di discesa e salita del dissuasore 1. Deve essere impostato circa 4 sec. in più rispetto al tempo di corsa effettiva dell'automatismo.	1-90-(10s)	
<b>t n 2</b>	Tempo lavoro dissuasore . Regola la durata massima della manovra di discesa e salita del dissuasore 2. Deve essere impostato circa 4 sec. in più rispetto al tempo di corsa effettiva dell'automatismo.	1-90-(10s)	
<b>b L c</b>	Tempo di mantenimento blocco, comanda per circa 1s una manovra di risalita. Valore espresso in ore. Il valore 0 disattiva la funzione.	0-12-(2)	
<b>b L c o</b>	Regola il tempo di arresto dopo l'intercettazione del finecorsa di APERTURA. Valore espresso in decimi di secondo.	0-24-(12)	
<b>b L c c</b>	Regola il tempo di arresto dopo l'intercettazione del finecorsa di CHIUSURA. Valore espresso in decimi di secondo.	0-24-(12)	
<b>AUX 1</b>	Imposta la modalità di funzionamento dell'uscita ausiliaria 1 0: Contatto per collegamento spia stato dissuasore 1 (vedi schema collegamento AUX). Spia accesa a dissuasore abbassato. Spia intermittente frequenza 1 lampeggio/sec. con dissuasore in discesa Spia intermittente frequenza 2 lampeggio/sec. con dissuasore in salita Spia spenta con dissuasore alzato. 1: Contatto AUX 1 chiuso solo con dissuasore 1 alzato. 2: Contatto per collegamento sirena/allarme, chiuso durante la salita del dissuasore 1, vedi schema di collegamento Fig.6. 3: L'uscita replica lo stato dell'ingresso LSC1 4: L'uscita replica lo stato dell'ingresso LSO1 5: Uscita comando scheda luci-buzzer mod. CP.BL (fig.11) 6: Uscita luce di zona. L'uscita si attiva con dissuasore in movimento o con dissuasore abbassato (e logica TCA=ON) 7: uscita semaforo. L'uscita si disattiva quando il dissuasore è completamente abbassato 8: Contatto di segnalazione errore comunicazione BUS. Il contatto si chiude in caso di mancanza di comunicazione. (vedi menu Sincronizzazione BUS di centrali MAX.CP). 9: Uscita comando scheda luci semaforiche mod. CP.BL (fig.12) Nota: Se la logica PP=On le impostazioni sono relative al solo dissuasore 1 Se la logica PP=Off le impostazioni sono relative a tutti i dissuasori collegati.	0-9-(5)	

<b>AUX2</b>	<p>Imposta la modalità di funzionamento dell'uscita ausiliaria 2</p> <p>0: Contatto per collegamento spia stato dissuasore 2 (vedi schema collegamento AUX). Spia accesa a dissuasore abbassato.</p> <p>Spia intermittente frequenza 1 lampeggio/sec. con dissuasore in discesa.</p> <p>Spia intermittente frequenza 2 lampeggio/sec. con dissuasore in salita.</p> <p>Spia spenta con dissuasore alzato.</p> <p>1: Contatto AUX 2 chiuso solo con dissuasore 2 alzato.</p> <p>2: Contatto per collegamento sirena/allarme, chiuso durante la salita del dissuasore, vedi schema di collegamento Fig.6.</p> <p>3: L'uscita replica lo stato dell'ingresso LSC2</p> <p>4: L'uscita replica lo stato dell'ingresso LSO2</p> <p>5: Uscita comando scheda luci-buzzer mod. CP.BL (fig.11)</p> <p>6: Uscita luce di zona. L'uscita si attiva con dissuasore in movimento o con dissuasore abbassato (e logica TCA=ON)</p> <p>7: uscita semaforo. L'uscita si disattiva quando il dissuasore è completamente abbassato</p> <p>8: Contatto di segnalazione errore comunicazione BUS. Il contatto si chiude in caso di mancanza di comunicazione. (vedi menu Sincronizzazione BUS di centrali MAX.CP).</p> <p>9: Uscita comando scheda luci semaforiche mod. CP.BL (fig.12)</p> <p>Nota: Se la logica PP=On le impostazioni sono relative al solo dissuasore 2 Se la logica PP=Off le impostazioni sono relative a tutti i dissuasori collegati.</p>	0-9 -(0)	
<b>ch1</b>	<p>Imposta la modalità di funzionamento del canale 1 della ricevente ad innesto.</p> <p>0: Open</p> <p>1: Close</p> <p>2: Passo-Passo</p> <p>3: STOP.</p> <p>Nota: Se la logica PP=On le impostazioni sono relative al solo dissuasore 1 Se la logica PP=off le impostazioni sono relative ad entrambi i dissuasori.</p>	0-3-(0)	
<b>ch2</b>	<p>Imposta la modalità di funzionamento dell'ingresso canale 2 della ricevente ad innesto.</p> <p>0: Open</p> <p>1: Close</p> <p>2: Passo-Passo</p> <p>3: STOP.</p> <p>Nota: Se la logica PP=On le impostazioni sono relative al solo dissuasore 2 Se la logica PP=off le impostazioni sono relative ad entrambi i dissuasori.</p>	0-3-(1)	

<b>LOGICHE (L o U)</b>			
<b>MENU</b>	<b>FUNZIONE</b>	<b>ON-OFF-(Default)</b>	<b>MEMO</b>
<b>tca</b>	Abilita o disabilita il tempo di chiusura (salita) automatico.	(OFF)	
<b>ibl</b>	Abilita o disabilita la funzione condominiale durante la discesa. ON: Comandi PP cablati e comandi radio disabilitati durante la discesa OFF: funzione disabilitata	(OFF)	
<b>ibca</b>	Abilita o disabilita i comandi PP del trasmettitore durante la fase TCA. On: Comandi PP non abilitati. Off: Comandi PP abilitati.	(OFF)	
<b>ibc</b>	Abilita o disabilita la funzione condominiale durante la salita. ON: Comandi PP cablati e comandi radio disabilitati durante la salita OFF: funzione disabilitata	(OFF)	
<b>scL</b>	Abilita o disabilita la chiusura rapida On: risalita rapida abilitata. Con dissuasore abbassato o in fase di discesa l'intervento della fotocellula provoca la risalita automatica dopo 3 s. Attiva solo con TCA=ON Off: risalita rapida disabilitata.	(OFF)	
<b>PP</b>	Abilita o disabilita il funzionamento simultaneo dei dissuasori. On: l'ingresso DOWN si comporta come un ingresso PP per il dissuasore 1, l'ingresso UP si comporta come ingresso PP per il dissuasore 2 Off: l'ingresso DOWN aziona entrambi i dissuasori in discesa, l'ingresso UP aziona entrambi i dissuasori in salita.	(OFF)	
<b>PrEo</b>	Abilita o disabilita il pre-lampeggio prima della DISCESA del dissuasore ON: prelampeggio abilitato. L'uscita lampeggiante si attiva 3s prima della partenza del motore in discesa (non usare con EFO installato) OFF: Prelampeggio disabilitato	(OFF)	

<b>PrEc</b>	Abilita o disabilita il prelampeggio prima della SALITA del dissuasore ON: prelampeggio abilitato. L'uscita lampeggiante si attiva 5s prima della partenza del motore in discesa (non usare con EFO installato) OFF: Prelampeggio disabilitato	(OFF)	
<b>nLSU</b>	Abilita/disabilita il funzionamento a tempo dei dissuasori. ON: funzionamento a tempo dei dissuasori (il tempo di funzionamento è definito dai parametri TM1 e TM2). Non utilizzare con pressostato GL.PRES. Funzioni AUX non disponibili. OFF: funzionamento con finecorsa.	(OFF)	
<b>hEr</b>	Abilita o disabilita la funzione Uomo presente. On: Funzionamento Uomo Presente. La pressione dei pulsanti DOWN/UP deve essere mantenuta durante tutta la manovra. Off: Funzionamento automatico. N.B: Disponibile solo con logica PP in OFF.	(OFF)	
<b>EFO</b>	Funzionamento con dispositivo EFO (Emergency Fast operation) ON: funzionamento per dissuasore provvisto di sistema EFO. L'ingresso STOP diventa ingresso Pressostato, l'uscita BLINK controlla la valvola per il serbatoio supplementare (EFO). OFF: funzionamento standard.	(OFF)	
<b>PrES</b>	ON: Ingresso fotocellula (PHO) e ingresso STOP (STP) diventano rispettivamente ingresso pressostato Dissuasore 1 (PHO) e ingresso pressostato Dissuasore 2 (STP) (vedi fig.16) OFF: Funzionamento standard con ingresso fotocellula (PHO) e ingresso STOP (STP)	(OFF)	
<b>RoPF</b>	Attiva o disattiva la funzione di "Apertura forzata in assenza di rete". ON: Funzione attiva. In caso di mancanza di rete il dissuasore scende automaticamente (vedi schema di collegamento elettrovalvola - fig.13-14) NB: non è possibile utilizzare l'uscita lampeggiante dedicata per il dissuasore OFF: Funzione non attiva	(OFF)	
<b>cuAr</b>	Abilita o disabilita i trasmettitori a codice programmabile. On: Ricevitore radio abilitato esclusivamente ai trasmettitori a codice variabile (rolling-code). Off: Ricevitore abilitato a trasmettitori codice variabile (rolling-code) e programmabile (autoapprendimento e dip/switch) .	(ON)	
<b>rEN</b>	Abilita o disabilita l'inserimento remoto dei radiotrasmettitori (vedi paragrafo APPRENDIMENTO REMOTO). On: Inserimento remoto abilitato Off: Inserimento remoto disabilitato.	(ON)	

### RADIO (rAd)

MENU	FUNZIONE
<b>PP1</b>	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione passo-passo per il dissuasore 1. Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH Se il codice non è valido, viene visualizzato il messaggio Err.
<b>PP2</b>	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione passo-passo per il dissuasore 2. Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH Se il codice non è valido, viene visualizzato il messaggio Err.
<b>oPEn</b>	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione DISCESA (entrambi i dissuasori). Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH Se il codice non è valido, viene visualizzato il messaggio Err.
<b>cLoSE</b>	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da assegnare alla funzione SALITA (entrambi i dissuasori). Premere il tasto del trasmettitore che si intende assegnare a questa funzione. Se il codice è valido, viene memorizzato e viene visualizzato il messaggio oH Se il codice non è valido, viene visualizzato il messaggio Err.
<b>cLr</b>	Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (PUSH) di un codice trasmettitore da cancellare dalla memoria. Se il codice è valido, viene cancellato e viene visualizzato il messaggio oH Se il codice non è valido o non è presente in memoria, viene visualizzato il messaggio Err

<b>rEr</b>	<p>Cancella completamente la memoria della ricevente. Viene richiesta conferma dell'operazione. Selezionando questa funzione la ricevente si pone in attesa (<b>PUSH</b>) di una nuova pressione di PGM a conferma dell'operazione.</p> <p>A fine cancellazione viene visualizzato il messaggio <b>oH</b></p>
------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

### NUMERO MANOVRE (nPr 1)

Visualizza il numero di cicli completi (discesa+salita) effettuati dal dissuasore M1. La prima pressione del pulsante <PG>, visualizza le prime 4 cifre, la seconda pressione le ultime 4. Es. <PG> **00 12 >>>** <PG> **3456**: effettuati 123.456 cicli.

### NUMERO MANOVRE (nPr 2)

Visualizza il numero di cicli completi (discesa+salita) effettuate dal dissuasore M2. La prima pressione del pulsante <PG>, visualizza le prime 4 cifre, la seconda pressione le ultime 4. Es. <PG> **00 12 >>>** <PG> **3456**: effettuati 123.456 cicli.

### RESET (rE5)

RESET della centrale. ATTENZIONE!: Riporta la centrale ai valori di default. La prima pressione del pulsante <PG> provoca il lampeggio della scritta **rE5**, una ulteriore pressione del pulsante <PG> effettua il reset della centrale. Nota: Non vengono cancellati i trasmettitori dalla ricevente ne la password di accesso. Vengono riportati ai valori di default tutte le logiche e tutti i parametri, è pertanto necessario ripetere la procedura di autosest.

### PASSWORD DI ACCESSO (codE)

Consente di inserire un codice di protezione di accesso alla programmazione della centrale. E' possibile inserire un codice alfanumerico di quattro caratteri utilizzando i numeri da 0 a 9 e le lettere A-B-C-D-E-F. Il valore di default è 0000 (quattro zeri) e indica l'assenza di codice di protezione. In qualsiasi momento è possibile annullare l'operazione di inserimento del codice, premendo contemporaneamente i tasti + e -. Una volta inserita la password è possibile operare sulla centrale, entrando ed uscendo dalla programmazione per un tempo di circa 10 minuti, in modo da consentire le operazioni di regolazione e test delle funzioni. Sostituendo il codice 0000 con qualsiasi altro codice si abilita la protezione della centrale, impedendo l'accesso a tutti i menu. Se si desidera inserire un codice di protezione, procedere come segue:

- selezionare il menu Code e premere OK.
- viene visualizzato il codice 0000, anche nel caso sia già stato inserito in precedenza un codice di protezione.
- con i tasti + e - si può variare il valore del carattere lampeggiante.
- con il tasto OK si conferma il carattere lampeggiante e si passa al successivo.
- dopo aver inserito i 4 caratteri compera un messaggio di conferma "CONF".
- dopo alcuni secondi viene ri-visualizzato il codice 0000
- è necessario riconfermare il codice di protezione precedentemente inserito, in modo da evitare inserimenti involontari.

Se il codice corrisponde al precedente, viene visualizzato un messaggio di conferma "**oH**"

La centrale esce automaticamente dalla fase di programmazione, e per accedere nuovamente ai menu sarà necessario inserire il codice di protezione memorizzato.

**IMPORTANTE: ANNOTARE il codice di protezione e CONSERVARLO IN LUOGO SICURO per future manutenzioni. Per rimuovere un codice da una centrale protetta è necessario entrare in programmazione con la password e riportare il codice al valore di default 0000. IN CASO DI SMARRIMENTO DEL CODICE È NECESSARIO RIVOLGERSI ALL'ASSISTENZA TECNICA AUTORIZZATA, PER IL RESET TOTALE DELLA CENTRALE.**

### SINCRONISMO (bUS)

MENU	FUNZIONE
<b>Id</b>	Imposta il numero id di sincronismo. E' possibile impostare un valore numerico da 0 a 15. Se impostata con il valore 0 la centrale viene configurata come MASTER, tutti gli altri valori la configurano come SLAVE.
<b>Loc</b>	Consente ad una centrale configurata come SLAVE di accettare comandi locali. Vedi paragrafo "SINCRONIZZAZIONE BUS di centrali MAX.CP"
<b>ScAn</b>	<p>Funzione valida solo per scheda Master (ID:0), Avviando la scansione la centrale Master visualizza il numero di centrali SLAVE connesse. Procedere come segue:</p> <ol style="list-style-type: none"> <li>a) Selezionare la funzione SCAN e premere PG.</li> <li>b) la centrale si pone in attesa di conferma di inizio procedura "SCAN" LAMPEGGIANTE</li> <li>c) premere PG per dare inizio alla fase di scansione.</li> <li>d) viene visualizzato il numero di centrali SLAVE connesse.</li> </ol> <p><b>E INDISPENSABILE effettuare una procedura di SCAN dopo aver connesso e alimentato tutte le schede SLAVE.</b></p>

## Sincronizzazione BUS di centrali MAX.CP\*

E' possibile gestire un sistema formato da più centrali utilizzando collegando tra loro i morsetti A e B della morsettieria SERIAL A. Ogni scheda deve essere interconnessa utilizzando 2 fili da 0,5 mmq, come indicato in Fig.15.

Una delle due schede deve essere impostata come MASTER (ID=0), tutte le altre come SLAVE (ID da 1 a 15)

Tutti i comandi (sia da radiotrasmettitori, sia da ingressi di comando e sicurezze) ricevuti dalla centrale MASTER verranno quindi trasmessi alle centrali SLAVE, che replicheranno istantaneamente il comportamento del MASTER.

La logica LOC del menu BUS può essere settata in due modi:

ON: la centrale SLAVE può accettare un comando locale (OPEN/CLOSE e Passo-Passo) e di conseguenza può effettuare una manovra di apertura e/o chiusura senza che ci sia un effetto sulle altre centrali.

Uno SLAVE con LOC impostato in ON può ad esempio essere utile nel caso sia necessaria l'apertura parziale del passaggio che normalmente viene gestito da tutti i dissuasori.

OFF: la centrale SLAVE non accetta comandi locali, replicherà quindi sempre e comunque lo stato del MASTER.

*Nota: i comandi radio inviati ai ricevitori delle centrali Slave hanno sempre effetto locale indipendentemente dalla logica LOC.*

*I dispositivi di sicurezza possono essere collegati indifferentemente sulla scheda MASTER o SLAVE.*

*Gli ingressi UP e DOWN con PP=ON hanno funzione di Passo/Passo totale.*

*In questo caso UP e DOWN non avranno funzione rispettivamente PP2 e PP1 ma PP (per dissuasore 1 e dissuasore2).*

*Con LOC ON il comando PP agisce solo sui due dissuasore connessi alla scheda slave, con loc OFF il comando agisce su tutto il sistema(slave+master)*

\* disponibile solo con versione firmware 1.04 o successiva

## APPRENDIMENTO REMOTO TRASMETTITORI

Se si dispone di un trasmettitore già memorizzato nella ricevente è possibile effettuare l'apprendimento radio remoto (senza necessità di accedere alla centrale).

**IMPORTANTE:** La procedura deve essere eseguita con dissuasore abbassato durante la pausa TCA.

Procedere come segue:

1 Premere il tasto nascosto del trasmettitore già memorizzato.

2 Premere, entro 5s, il tasto del trasmettitore già memorizzato corrispondente al canale da associare al nuovo trasmettitore. Il lampeggiante si accende.

3 Premere entro 10s il tasto nascosto del nuovo trasmettitore.

4 Premere, entro 5s, il tasto del nuovo trasmettitore da associare al canale scelto al punto 2. Il lampeggiante si spegne.

5 La ricevente memorizza il nuovo trasmettitore ed esce immediatamente dalla programmazione.

## SCHEDA CP.BL

Per prima cosa fissare la scheda nelle apposite sedi utilizzando le viti V1 e V2 (Fig. 10).

### CP.BL in modalità luci buzzer (AUX1 o AUX2 impostati a 5)

Procedere al collegamento alla centrale MAX.CP come indicato nello schema di Fig.11.

In questa modalità tramite l'ingresso STATUS la scheda CP.BL in base alla posizione del dissuasore gestisce i LED di segnalazione e i buzzer di allarme.

La scheda dispone di due dip-switch per impostare la modalità di funzionamento quando il dissuasore è completamente alzato:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Led accessi fissi (Default)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Led lampeggio normale (200ms acceso/ 200ms spento)
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Led lampeggio veloce (100ms acceso/ 100ms spento)
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Led lampeggio lento (500ms acceso/ 500ms spento)

### CP.BL in modalità semaforica (AUX1 o AUX2 impostati a 9\*)

Procedere al collegamento alla centrale MAX.CP come indicato nello schema di Fig.12.

In questa modalità tramite l'ingresso STATUS la scheda CP.BL gestisce in base alla posizione del dissuasore le luci del semaforo.

La scheda dispone di due dip-switch per impostare l'intensità luminosa delle luci semaforiche:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Luci al 10% (Default)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Luci al 30%
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Luci al 70%
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Luci al 100%

\* disponibile solo con versione firmware della CP.BL 1.03 e MAX.CP V1.05 o successive

## KIT GL.AL (FIG.13/14)

Il kit GL.AL comprende la scheda CP.AL, che è un accessorio di discesa automatica in caso di mancanza di tensione di alimentazione che è abbinata ai dissuasori predisposti con elettrovalvola EV24Vdc.

Per prima cosa fissare la scheda nelle apposite sedi utilizzando le viti V1 e V2 (Fig. 10).

Procedere con il collegamento alla centrale MAX.CP come indicato di seguito:

1) Nella scheda MAX.CP collegare l'uscita BLINK del relativo dissuasore (BOLLARD 1 o BOLLARD 2) all'ingresso 230Vac della scheda CP.AL.

2) Collegare i due fili del cavo multipolare, precedentemente collegati nella scatola di derivazione, alla morsettieria 2 vie dell'elettrovalvola EV24Vdc, ai morsetti 1 e 2 del connettore AUT1 della scheda CP.AL del relativo dissuasore.

3) Alimentare l'impianto.

4) Settare la logica AOPF=ON.

5) Far salire il dissuasore, togliere tensione di rete e verificare che avvenga la discesa del dissuasore.

## DIAGNOSTICA

Durante il normale funzionamento, il display LCD visualizza lo stato degli ingressi e delle uscite come da schema a fianco. Ad ogni attivazione di un ingresso/uscita corrisponde l'accensione del relativo segmento del display LCD.

La modalità di lampeggio dei segmenti LSO1/LSC1/LSO2/LSC2 indica la modalità di funzionamento (Logica NLSW).

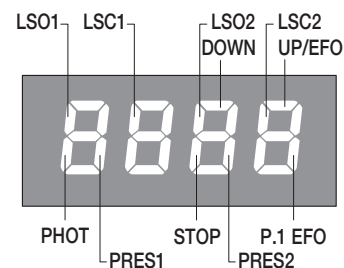
2 lampeggi con pausa:

Arresto sui fermi meccanici, non sono utilizzati i finecorsa magnetici.

Logica NLSW=ON - funzionamento a tempo.

Nessun lampeggio (accesi fissi):

Funzionamento con finecorsa magnetici. Logica NLSW:OFF.



P.1 EFO = Diagnostica pressione EFO

## SMALTIMENTO

Qualora il prodotto venga posto fuori servizio, è necessario seguire le disposizioni legislative in vigore al momento per quanto riguarda lo smaltimento differenziato ed il riciclaggio dei vari componenti (metalli, plastiche, cavi elettrici, ecc.); è consigliabile contattare il vostro installatore o una ditta specializzata ed abilitata allo scopo.



The product shall not be used for purposes or in ways other than those for which the product is intended for and as described in this manual. Incorrect uses can damage the product and cause injuries and damages.

The company shall not be deemed responsible for the non-compliance with a good manufacture technique of gates as well as for any deformation, which might occur during use.

Keep this manual for further use.



This manual has been especially written to be use by qualified fitters.

Installation must be carried out by qualified personnel (professional installer, according to EN 12635), in compliance with Good Practice and current code.

Make sure that the structure of the gate is suitable for automation.

The installer must supply all information on the automatic, manual and emergency operation of the automatic system and supply the end user with instructions for use.



Packaging must be kept out of reach of children, as it can be hazardous. For disposal, packaging must be divided the various types of waste (e.g. carton board, polystyrene) in compliance with regulations in force.

Do not allow children to play with the fixed control devices of the product. Keep the remote controls out of reach of children.

This product is not to be used by persons (including children) with reduced physical, sensory or mental capacity, or who are unfamiliar with such equipment, unless under the supervision of or following training by persons responsible for their safety.

Apply all safety devices (photocells, safety edges, etc.) required to keep the area free of impact, crushing, dragging and shearing hazard. Bear in mind the standards and directives in force, Good Practice criteria, intended use, the installation environment, the operating logic of the system and forces generated by the automated system.

Installation must be carried out using safety devices and controls that meet standards EN 12978 and EN 12453.

Only use original accessories and spare parts, use of non-original spare parts will cause the warranty planned to cover the products to become null and void.

All the mechanical and electrical parts composing automation must meet the requirements of the standards in force and outlined by CE marking.



An omnipolar switch/section switch with remote contact opening equal to, or higher than 3mm must be provided on the power supply mains.

Make sure that before wiring an adequate differential switch and an overcurrent protection is provided.

Pursuant to safety regulations in force, some types of installation require that the gate connection be earthed.

During installation, maintenance and repair, cut off power supply before accessing to live parts.

Also disconnect buffer batteries, if any are connected.

The electrical installation and the operating logic must comply with the regulations in force.

The leads fed with different voltages must be physically separate, or they must be suitably insulated with additional insulation of at least 1 mm.

The leads must be secured with an additional fixture near the terminals.

During installation, maintenance and repair, interrupt the power supply before opening the lid to access the electrical parts

Check all the connections again before switching on the power.

The unused N.C. inputs must be bridged.

#### WASTE DISPOSAL



As indicated by the symbol shown, it is forbidden to dispose this product as normal urban waste as some parts might be harmful for environment and human health, if they are disposed of incorrectly. Therefore, the device should be disposed in special collection platforms or given back to the reseller if a new and similar device is purchased. An incorrect disposal of the device will result in fines applied to the user, as provided for by regulations in force.

*Descriptions and figures in this manual are not binding. While leaving the essential characteristics of the product unchanged, the manufacturer reserves the right to modify the same under the technical, design or commercial point of view without necessarily update this manual.*

## TECHNICAL DATA

Mains power	230 Vac +/- 10% 50/60 Hz
Motor output	1 or 2 MAXIMUM series bollards 1 MAX M30 EFO bollard 1 or 2 SPARTACUS bollards
Maximum motor current	8A for each individual output
Accessory power supply output	24Vac 0.5A max.
Degree of protection	IP54
Operating temp.	-20°C / +60°C
Radio receiver	433.92 MHz built-in and configurable
No. of codes that can be stored	64

## MAX.CP CONTROL UNIT

### INPUT/OUTPUT FUNCTIONS (FIG.6)

Terminals	Department	Description
1/2/3	Supply	Input 230Vac 50/60Hz 1: L-phase - 2: N-Neutral - 3: GND-Ground
4/5/6	Motor 1	Bollard connection 1: 4: Descent - 5: COM - 6: Ascent
7/8	Blink/EFO E.V.	Output for flashing or EFO device, configurable with EFO logic. With EFO (Emergency Fast Operation) logic, the device allows a fast ascent time of ~2.5 seconds. With EFO:ON logic = EV2 normal ascent
09/10/2011	Motor 2	Bollard connection 2: 9: Descent - 10: COM - 11: Ascent
12/13	Blink	Output for flashing device.
14/15	Auxiliary output 1	Auxiliary output 1 configurable via parameter AUX1 Voltage free contact max 30Vac/dc 1A.
16/17	Auxiliary output 2	Auxiliary output 1 configurable via parameter AUX2 Voltage free contact max 30Vac/dc 1A.
18/19	24 Vac	Accessory power supply output 24Vac/0.5A max.
20	Not used	
21	LSC1/SWC1	Closing limit switch input (bollard up) bollard 1
22	LSO1/SWO1	Opening limit switch input (bollard down) bollard 1
23	Not used	
24	Common Inputs	Common for all control inputs.
25	Descent	Button input (N.O. contact), for the descent of bollards, configurable as Clock contact
26	Ascent	Button input (N.O. contact), for the ascent of bollards.
27	PHOT/PRES1	Safety device connection input, normally closed (NC) contact (e.g. photocells, magnetic loops, GL.PRES, etc.). / With EFO logic set to ON and the Emergency Interlocked Switch (EIS) enabled: safety devices disabled. N.B.: To connect the GL.PRES accessory (to bollard 1), set the PRES logic to ON (Fig. 16)
28	STOP/PRES2	STOP button input (N.C. contact) / GL.PRES device connection input N.B.: To connect the GL.PRES accessory (to bollard 1), set the PRES logic to ON (Fig. 16)
29	LSC2/SWC2 AUX IN1	Closing limit switch input (bollard up LSC2/SWC2) bollard 2 / With EFO=ON logic: N.O. contact relay K1 input
30	LSO2/SWO2 AUX IN2	Opening limit switch input (bollard down LSO2/SWO2) bollard 2 / With EFO=ON logic: P1 EFO pressure switch input
31/32	Antenna	Built-in radio receiver board antenna connection: 31: ANT-signal- 32: SHIELD-shield.
<b>FUSES</b>		
F1	F10A	Motor Protection 1
F2	F10A	Motor Protection 2
F5	T 100 mA	Transformer Protection/Accessories

## PROGRAMMING

The various functions are programmed using the LCD display on the control unit and by setting the desired values in the programming menus described below.

The parameters menu allows a numerical value to be set to a function, similar to an adjustment trimmer.

The logic menu allows a function to be activated or deactivated, similar to the setting of a dip-switch.

Other special functions follow the parameters and logic menus and may vary depending on the type of control unit or software revision.

## TO ACCESS PROGRAMMING

- 1 - Press the <PG> button to display the first “PAR” parameter menu.
- 2 - Use the <+> or <-> button to choose the menu you wish to select.
- 3 - Press the <PG> button to display the first function available in the menu.
- 4 - Use the <+> or <-> button to select the function you wish to change.
- 5 - Press the <PG> button to display the value currently set for the selected function.
- 6 - Use the <+> or <-> button to select the value you wish to assign to the function.
- 7 - Press the <PG> button to display the “PRG” signal indicating successful programming.

### NOTES

Pressing <+> and <-> simultaneously within a function menu allows you to return to the top menu without making any changes.  
 Hold the <+> or <-> button to accelerate the increase/decrease of values.  
 After 30 seconds, the control unit exits programming mode and switches off the display.  
 Pressing <+> button equals to the Ascent function. Pressing <-> button equals the Descent function

## PARAMETERS, LOGICS AND SPECIAL FUNCTIONS

The following tables describe the individual functions available in the control unit.

PARAMETERS (PAR)			
MENU	FUNCTION	MIN-MAX-(Default)	MEMO
<i>tca</i>	Automatic ascent time of bollard 1 and bollard 2. At the end of the set time the control unit commands the bollard ascent again.	3-240-(10s)	
<i>tn1</i>	Bollard working time 1. Adjusts the maximum duration of the descent and ascent manoeuvre of bollard 1. It must be set about 4 seconds longer than the actual running time of the automatism.	1-90-(10s)	
<i>tn2</i>	Bollard working time. Adjusts the maximum duration of the bollard descent and ascent manoeuvre 2. It must be set about 4 seconds longer than the actual running time of the automatism.	1-90-(10s)	
<i>blc</i>	Hold time, it commands an ascent manoeuvre for approx. 1 second Value expressed in hours. The value 0 disables the function.	0-12-(2)	
<i>blco</i>	Adjusts the stopping time after the OPEN limit switch has been intercepted. Value expressed in tenths of a second.	0-24-(12)	
<i>blcc</i>	Adjusts the stopping time after the CLOSE limit switch is intercepted. Value expressed in tenths of a second.	0-24-(12)	
<i>AUX 1</i>	Sets the operating mode of auxiliary output 1 0: Contact for connection of bollard 1 status light (see AUX connection diagram). Light on when the bollard is lowered. Flashing light frequency 1 flash/second with bollard in descent. Flashing light frequency 2 flash/second with bollard in ascent. Warning light off with bollard raised. 1: AUX 1 contact closed only when bollard 1 is raised. 2: Contact for connection of siren/alarm, closed during the ascent of the bollard 1, see connection diagram Fig.6. 3: Output replicates the status of input LSC1 4: Output replicates the status of input LSC1 5: Light-buzzer board command output mod. CP.BL (fig.11) 6: Zone light output. The output is activated with bollard in movement or with bollard lowered (and logic TCA=ON) 7: Traffic light output. The output is deactivated when the bollard is fully lowered 8: BUS communication error signalling contact. The contact closes in the event of a communication failure. (see menu BUS synchronisation of MAX.CP control units). 9: Traffic lights board command output mod. CP.BL (Fig.12) Note: If logic PP=On the settings are relative only to bollard 1 If logic PP=Off settings are relative to all connected bollards.	0-9-(5)	

<b>AUX2</b>	<p>Sets the operating mode of auxiliary output 2</p> <p>0: Contact for connection of bollard 2 status light (see AUX connection diagram). Light on when the bollard is lowered. Flashing light frequency 1 flash/second with bollard in descent. Flashing light frequency 2 flash/second with bollard in ascent. Warning light off with bollard raised.</p> <p>1: AUX 2 contact closed only when the bollard is raised.</p> <p>2: Contact for siren/alarm connection, closed during the ascent of the bollard 2, see connection diagram Fig.6.</p> <p>3: Output replicates the status of input LSC2</p> <p>4: Output replicates the status of input LSO2</p> <p>5: Light-buzzer board command output mod. CP.BL (fig.11)</p> <p>6: Zone light output. The output is activated with bollard in movement or with bollard lowered (and logic TCA=ON)</p> <p>7: Traffic light output. The output is deactivated when the bollard is fully lowered</p> <p>8: BUS communication error signalling contact. The contact closes in the event of a communication failure. (see menu BUS synchronisation of MAX.CP control units).</p> <p>9: Traffic lights board command output mod. CP.BL (Fig.12)</p> <p>Note: If logic PP=On the settings are relative only to bollard 2 If logic PP=Off settings are relative to all connected bollards..</p>	0-9-(0)	
<b>ch1</b>	<p>Sets the operating mode of channel 1 of the plug-in receiver.</p> <p>0: Open 1: Close 2: Step-by-Step 3: STOP.</p> <p>Note: If logic PP=On the settings are relative to bollard 1 only If logic PP=off the settings are relative to both bollards.</p>	0-3-(0)	
<b>ch2</b>	<p>Sets the operating mode of the channel 2 input of the plug-in receiver.</p> <p>0: Open 1: Close 2: Step-by-Step 3: STOP.</p> <p>Note: If logic PP=On the settings are relative to bollard 2 only If logic PP=off the settings are relative to both bollards.</p>	0-3-(1)	

### LOGICS (LSC)

MENU	FUNCTION	ON-OFF-(Default)	MEMO
<b>tca</b>	Enables or disables the automatic ascent time.	(OFF)	
<b>ibl</b>	Enables or disables the condominium function during descent. ON: PP commands wired and radio commands disabled during descent OFF: function disabled	(OFF)	
<b>ibca</b>	Enables or disables PP commands from the transmitter during the TCA phase. On: PP commands not enabled. Off: PP commands enabled.	(OFF)	
<b>ibc</b>	Enables or disables the condominium function during ascent. ON: PP commands wired and radio commands disabled during ascent OFF: function disabled	(OFF)	
<b>scl</b>	Enables or disables the rapid closing. On: Fast ascent enabled. When the bollard is lowered or during the descent phase, the photocell triggers automatic ascent after 3 seconds. Activate only with TCA=ON Off: fast ascent disabled.	(OFF)	
<b>pp</b>	Enables or disables the simultaneous operation of the bollards. On: the input DOWN acts a PP input for bollard 1, the UP input acts as a PP input for bollard 2 Off: the DOWN input operates both bollards during the descent, the UP input operates both bollards in closing (ascent)	(OFF)	
<b>preo</b>	Enables or disables pre-wiring before bollard descent ON: pre-warning enabled. The flashing output is activated 3s before the start of the downward motor (do not use with EFO installed) OFF: Prewarning disabled	(OFF)	

<i>PrEc</i>	Enables or disables the prewarning before the bollard goes UP ON: Pre-warning enabled. The flashing output is activated 5s before the start of the downward motor (do not use with EFO installed) OFF: Pre-warning disabled	(OFF)	
<i>nLSU</i>	Enables/disables timed operation of bollards. ON: Timed operation of the bollards (the operating time is defined by parameters TM1 and TM2). Do not use with GL.PRES pressure switch AUX functions not available. OFF: operation with limit switch.	(OFF)	
<i>hEr</i>	Enables or disables the Human Present function. On: Human Present function. The DOWN/UP button must be kept pressed throughout the manoeuvre. Off: Automatic operation. Note: Only available with PP logic in OFF.	(OFF)	
<i>EFO</i>	EFO (Emergency Fast operation) device operation ON: operation for a bollard equipped with an EFO system. The STOP input becomes a pressure switch input, the BLINK output controls the valve for the additional tank (EFO). OFF: normal operation.	(OFF)	
<i>PrES</i>	ON: The photocell input (PHO) and STOP input (STP) become, respectively, the pressure switch input for Barrier 1 (PHO) and the pressure switch input for Barrier 2 (STP) (see Fig. 16) OFF: Standard operation with photocell input (PHO) and STOP input (STP)	(OFF)	
<i>RoPF</i>	Enables or disables the “forced opening in the absence of mains power” function. ON: Function active. In the event of a mains power failure the bollard descends automatically (see connection diagram electrovalve - fig. 12-13) NB: the dedicated flashing output for the bollard cannot be used OFF: Function not active	(OFF)	
<i>cUAr</i>	Enables or disables programmable code transmitters. On: Radio receiver enabled exclusively for rolling-code transmitters. Off: Receiver enabled for rolling-code and programmable (self-learning and dip/switch) transmitters.	(ON)	
<i>rEN</i>	Enables or disables remote switching of radio transmitters (see REMOTE LEARNING section). On: Remote entry enabled Off: Remote entry disabled	(ON)	

### RADIO (*rRd*)

MENU	FUNCTION
<i>PP1</i>	Selecting this function, the receiver waits (Push) for a transmitter code to be assigned to the step-step function for bollard 1. Press the key of the transmitter you want to assign to this function. If the code is valid, it is stored and the message OK is displayed. If the code is not valid, the message Err is displayed.
<i>PP2</i>	Selecting this function, the receiver waits (Push) for a transmitter code to be assigned to the step-step function for bollard 2. Press the key of the transmitter you want to assign to this function. If the code is valid, it is stored and the message OK is displayed. If the code is not valid, the message Err is displayed.
<i>oPEr</i>	Selecting this function, the receiver waits (Push) for a transmitter code to be assigned to the OPEN function (both bollards) Press the key of the transmitter you want to assign to this function. If the code is valid, it is stored and the message OK is displayed. If the code is not valid, the message Err is displayed.
<i>cLOSE</i>	Selecting this function, the receiver waits (Push) for a transmitter code to be assigned to the CLOSE function (both bollards) Press the key of the transmitter you want to assign to this function. If the code is valid, it is stored and the message OK is displayed. If the code is not valid, the message Err is displayed.
<i>cLr</i>	Selecting this function, the receiver waits (Push) for a transmitter code to be deleted from the memory If the code is valid, it is deleted and the message OK is displayed. If the code is not valid or not stored in the memory, the message Err is displayed.
<i>rEr</i>	Completely deletes the memory of the receiver. Confirmation of the operation is requested. When this function is selected, the receiver waits (Push) for a new PGM to confirm the operation. At the end of the deletion, the message OK is displayed.

### MANOEUVRES NUMBER (M1)

Displays the number of complete cycles (descent+ascent) performed by the M1 bollard. The first press of the <PG> button displays the first 4 digits, the second press the last 4. Ex. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: 123,456 cycles made.

### MANOEUVRES NUMBER (M2)

Displays the number of complete cycles (descent+ascent) performed by the 2 bollard. The first press of the <PG> button displays the first 4 digits, the second press the last 4. Ex. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: 123,456 cycles made.

### RESET (RES)

RESET of the control unit. **WARNING!:** Resets the control unit to default values.

Pressing the <PG> button for the first time causes the RES message to flash; pressing the <PG> button again resets the control unit.

Note: The transmitters are not deleted from the receiver, nor is the access password.

All logics and parameters are reset to default values, so the autosest procedure must be repeated.

### ACCESS PASSWORD (CODE)

Allows you to enter a protection code for access to programming the control unit.

It is possible to enter a four-character alphanumeric code using the numbers 0 to 9 and the letters A-B-C-D-E-F.

The default value is 0000 (four zeros) and indicates the absence of a protection code.

It is possible to cancel the code entry operation at any time by pressing the + and - buttons simultaneously. Once the password has been entered, it is possible to operate the control unit, going in and out of programming for a period of about 10 minutes, in order to allow the adjustment operations and functions testing.

Replacing the code 0000 with any other code enables the protection of the control unit, preventing access to all menus. If you wish to enter a protection code, proceed as follows:

- select the Code menu and press OK.
- The code 0000 is displayed, even if a protection code has already been previously entered.
- Use the + and - keys to change the value of the flashing character.
- The OK key confirms the flashing character and moves on to the next one.
- After entering the 4 characters, a confirmation message "CONF" appears.
- after a few seconds the code 0000 is displayed again.
- it is necessary to reconfirm the previously entered protection code in order to avoid unintentional entries.

If the code corresponds to the previous one, an "OK" confirmation message is displayed.

The control unit automatically exits the programming phase, and to access the menus again it will be necessary to enter the stored protection code.

**IMPORTANT: NOTE the protection code and KEEP IT IN A SAFE PLACE for future maintenance. To remove a code from a protected control unit, it is necessary to enter programming mode with the password and reset the code to the default value 0000. IF THE CODE IS LOST, IT IS NECESSARY TO CONTACT THE AUTHORISED TECHNICAL SERVICE CENTRE FOR A TOTAL RESET OF THE CONTROL UNIT.**

### SYNCHRONISATION (BUS)

MENU	FUNZIONE
<i>Id</i>	Sets the synchronisation id number. A numeric value from 0 to 15 can be set. If set to 0 the control unit is configured as MASTER, all other values configure it as SLAVE.
<i>Loc</i>	Allows a control unit configured as SLAVE to accept local commands. See paragraph 'BUS SYNCHRONIZATION of MAX.CP control panels.
<i>Scan</i>	Function valid only for Master control unit (ID:0), By starting the scan the Master control unit displays the number of SLAVE control units connected. Proceed as follows: a) Select the SCAN function and press PG. b) the control unit waits for confirmation of the start of the 'SCAN' procedure BLINKING c) press PG to start the scanning phase. d) the number of connected SLAVE control units is displayed. <b>YOU MUST implement a SCAN procedure having connected and powered all the SLAVE boards.</b>

## BUS synchronisation of MAX.CP\* control units

You can manage a system consisting of several control units using the terminals A and B of the SERIAL A terminal board.

Each board must be interconnected using 2 0.5 mm<sup>2</sup> wires as shown in Fig.15.

One of the two boards must be set as MASTER (ID=0), all others as SLAVE (ID 1 to 15)

All the commands (both from radio transmitters and from command and safety inputs) received by the MASTER control unit will then be transmitted to the SLAVE control unit, which will instantly replicate the behaviour of the MASTER.

The LOC logic of the BUS menu can be set in two ways:

ON: the SLAVE control unit can accept a local command (OPEN/CLOSE and Step-Step) and consequently can perform an opening and/or closing manoeuvre without having any effect on other control units.

A SLAVE with LOC set ON can be useful for example in the event of partial opening of the passage that is normally managed by all bollards.

OFF: the SLAVE control unit does not accept local commands, therefore it will always replicate the MASTER state.

*Note: radio commands sent to the receivers of the Slave stations always have local effect independent of the LOC logic.*

*The safety devices can be connected to either the MASTER or SLAVE board.*

*The UP and DOWN inputs with SS=ON have a total Step/Step function.*

*In this case, UP and DOWN will not respectively have PP2 and PP1 but PP (for bollard 1 and bollard 2).*

*With LOC ON, the PP command acts only on the two bollards connected to the slave board. With LOC OFF the command acts on the entire system (slave+master)*

*\* available only with firmware version 1.04 or higher*

## TRANSMITTERS REMOTE LEARNING

If you have a transmitter already stored in the receiver, it is possible to carry out radio remote learning (without having to access the control unit).

**IMPORTANT:** The procedure must be carried out with the bollard down during the TCA break.

Proceed as follows:

1 Press the hidden key of the transmitter already stored.

2 Press, within 5s, the key of the transmitter already stored corresponding to the channel to associate with the new transmitter. The flashing light comes on.

3 Press, within 10s, the hidden key of the new transmitter.

4 Press, within 5s, the key of the new transmitter to associate with the channel chosen in point 2. The flashing light goes out.

5 The receiver memorises the new transmitter and immediately exits programming.

## CP.BL BOARD

Firstly, fasten the board in the specific compartments using screws V1 and V2 (Fig. 10).

### CP.BL in buzzer lights mode (AUX1 or AUX2 set to 5)

Proceed with connection to the MAX.CP control unit as shown in Fig.11.

In this mode, the CP.BL board manages the warning LEDs and alarm buzzer via the STATUS input according to the position of the bollard.

The board has two dip-switches to set the operating mode when the bollard is fully raised:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Fixed on Leds (Default)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Normal flashing Led (200ms on/ 200ms off)
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Fast flashing Led (100ms on/ 100ms off)
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Slow flashing Led (500ms on/ 500ms off)

### CP.BL in traffic light mode (AUX1 or AUX2 set to 9\*)

Proceed to connect the MAX.CP control unit as indicated in the board in Fig.12.

In this mode, the CP.BL board controls the traffic lights according to the position of the bollard via the STATUS input.

The board has two dip-switches to set the light intensity of the traffic lights:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Lights 10% (Default)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Lights 30%
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Lights 70%
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Lights 100%

*\* available only with the firmware version of CP.BL 1.03 and MAX.CP V1.05 or higher*

## GL.AL KIT (FIG.13/14)

The GL.AL kit includes the CP.AL board, which is an automatic descent accessory if there is a power cut that is combined with bollards equipped with EV24Vdc solenoid valve.

Firstly, fasten the board in the specific compartments using screws V1 and V2 (Fig. 10).

Proceed to connect the MAX.CP control unit as indicated below:

1) In the MAX.CP board, connect the BLINK output of the relevant bollard (BOLLARD 1 or BOLLARD 2) to the 230Vac input of the CP.AL board.

2) Connect the two wires of the multipolar cable, previously connected in the shunt box, to the 2-way terminal board of the EV24Vdc solenoid valve, to terminals 1 and 2 of the AUT1 connector of the CP.AL board of the relevant bollard.

3) Power the system.

4) Set the logic AOPF=ON.

5) Raise the bollard, disconnect the mains power supply and check the bollard lowers.

## DIAGNOSTICS

During normal operation, the LCD display shows the status of the inputs and outputs as shown in the diagram opposite. Each activation of an input/output corresponds to the switching on of the corresponding segment of the LCD display.

The way the LSO1/LSC1/LSO2/LSC2 segments flash indicates the operating mode (Logic NLSW).

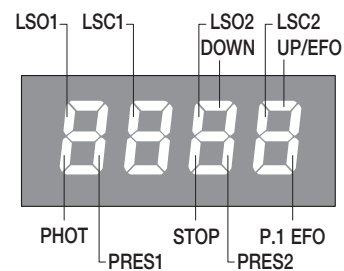
2 flashes with pause:

Stop on mechanical stops, magnetic limit switches are not used.

Logic NLSW=ON - timed operation.

No flashing (steady on):

Operation with magnetic limit switches. Logic NLSW:OFF.



P.1 EFO = EFO pressure diagnostics

## DISPOSAL

If the product is taken out of service, it is necessary to follow the legal provisions in force at the time with regard to the separate disposal and recycling of the various components (metals, plastics, electrical cables, etc.); it is advisable to contact your installer or a specialised company authorised for this purpose.

**ALLGEMEINE INFORMATIONEN**

Das Produkt darf nicht für andere Zwecke oder auf andere Weise verwendet werden, als in der vorliegenden Anleitung beschrieben. Ein ungeeigneter Gebrauch kann das Produkt beschädigen und eine Gefahr für Personen und Sachen darstellen. Wir übernehmen keinerlei Haftung für Schäden, die sich aus einer unsachgerechten Montage der Tore und aus daraus folgenden Verformungen ergeben können. Bewahren Sie dieses Handbuch für Nachschlagzwecke auf.

**ERRICHTER GUIDE**

Dieses Handbuch ist ausschließlich qualifiziertem Personal für die Installation und Wartung von automatischen Öffnungsvorrichtungen bestimmt. Die Installation muss von Fachpersonal (professioneller Installateur gemäß EN12635) unter Beachtung der Regeln der guten Technik sowie der geltenden Normen vorgenommen werden. Prüfen, dass die Struktur des Tors so ist, dass es automatisiert werden kann. Der Installateur hat dem Benutzer alle Informationen über den automatischen, manuellen Betrieb sowie den Not-Betrieb der Automatik zusammen mit der Bedienungsanleitung zu liefern.

**HINWEISE**

Das Verpackungsmaterial fern von Kindern halten, da es eine potentielle Gefahr darstellt. Das Verpackungsmaterial nicht ins Freie werfen, sondern je nach Sorte (z.B. Pappe, Polystyrol) und laut den örtlich geltenden Vorschriften entsorgen. Erlauben Sie es Kindern nicht, mit den Steuervorrichtungen dieses Produkts zu spielen. Halten Sie die Fernbedienungen von Kindern fern. Dieses Produkt eignet sich nicht für den Gebrauch durch Personen (einschließlich Kindern) mit eingeschränkten körperlichen, sensorischen oder geistigen Fähigkeiten oder ohne die nötigen Kenntnisse, es sei denn, sie werden von für ihre Sicherheit verantwortlichen Personen beaufsichtigt oder angeleitet. Wenden Sie alle Sicherheitsvorrichtungen (Fotozellen, Sensoren usw.) an, die zum Schutz des Gefahrenbereiches gegen Aufprall, Quetschung, Erfassung und Abtrennung von Gliedmaßen erforderlich sind. Berücksichtigen Sie die geltenden Normen und Richtlinien, die Regeln der guten Technik, die Einsatzweise, die Installationsumgebung, die Betriebsweise sowie die vom System entwickelten Kräfte. Die Installation muss unter Verwendung von Sicherheits- und Steuerungsvorrichtungen vorgenommen werden, die der Norm EN 12978 und EN 12453 entsprechen. Verwenden Sie ausschließlich Originalzubehör und Originalersatzteile, die Verwendung von nicht originalen Teilen zieht einen Verfall der vom Garantiezertifikat vorgesehenen Gewährleistungen nach sich. Alle mechanischen und elektrischen Teile der Automatisierung müssen den Vorgaben der gültigen Normen entsprechen und mit der CE-Kennzeichnung versehen sein.

**ELEKTRISCHE SICHERHEIT**

Das Stromnetz muss mit einem allpoligen Schalter bzw. Trennschalter ausgestattet sein, dessen Kontakte einen Öffnungsabstand gleich oder größer als 3 aufweisen. Kontrollieren, ob der elektrischen Anlage ein geeigneter Differentialschalter und ein Überspannungsschutzschalter vorgeschaltet sind. Einige Installationstypologien verlangen den Anschluss des Flügels an eine Erdungsanlage laut den geltenden Sicherheitsnormen. Während der Installation, der Wartung und der Reparatur, die Anlage stromlos machen bevor an den elektrischen Teilen gearbeitet wird. Klemmen Sie falls vorhanden auch die eventuellen Pufferbatterien ab. Die elektrische Installation und die Betriebslogik müssen den geltenden Vorschriften entsprechen. Die Leiter die mit unterschiedlichen Spannungen gespeist werden, müssen physisch getrennt oder sachgerecht mit einer zusätzlichen Isolierung von mindestens 1 mm isoliert werden. Die Leiter müssen in der Nähe der Klemmen zusätzlich befestigt werden. Während der Installation, der Wartung und der Reparatur, die Anlage stromlos machen bevor an den elektrischen Teilen gearbeitet wird. Alle Anschlüsse nochmals prüfen, bevor die Zentrale mit Strom versorgt wird. Die nicht verwendeten N.C. Eingänge müssen überbrückt werden.

**ENTSORGUNG**

Das seitlich abgebildete Symbol weist darauf hin, dass das Produkt nicht als Hausmüll entsorgt werden darf, da einige Bestandteile für die Umwelt und die menschliche Gesundheit gefährlich sind. Das Gerät muss daher zu einer zugelassenen Entsorgungsstelle gebracht oder einem Händler beim Kauf eines neuen Geräts zurückerstattet werden. Eine nicht ordnungsgemäße Entsorgung ist laut Gesetz strafbar.

*Die in diesem Handbuch enthaltenen Beschreibungen und Abbildungen sind nicht verbindlich. Ausgenommen der Haupteigenschaften des Produkts, behält sich der Hersteller das Recht vor eventuelle technische, konstruktive oder kommerzielle Änderungen vorzunehmen ohne dass er vorliegende Veröffentlichung auf den letzten Stand bringen muss.*

**TECHNISCHE DATEN**

Netzversorgung	230 Vac +/- 10% 50/60 Hz
Motorleistung	1 oder 2 Poller der Serie MAXIMUM 1 MAX M30 EFO-Poller 1 oder 2 SPARTACUS-Poller
Maximaler Motorstrom	8A für jeden einzelnen Ausgang
Zubehör Stromversorgungsausgang	24Vac 0,5A max.
Schutzgrad	IP54
Betriebstemperatur	-20°C / +60°C
Funkempfänger	433,92 MHz eingebaut und konfigurierbar
Anzahl speicherbarer Codes	64

# KONTROLLZENTRUM MAX.CP

## EINGANGS-/AUSGANGSFUNKTIONEN (ABB. 6)

Klemmen	Betriebsweise	Beschreibung
1/2/3	Stromversorgung	Eingang 230Vac 50/60Hz 1: L-Phase - 2: N-Neutral - 3: GND-Erdung
4/5/6	Motor 1	Verbindung Poller 1: 4: Absenken - 5: COM - 6: Aufstieg
7/8	Blink/EFO E.V.	Ausgang für Blink- oder EFO-Gerät, konfigurierbar mit EFO-Logik. Mit der EFO-Logik (Emergency Fast Operation) ermöglicht das Gerät eine schnelle Anstiegszeit in ~ 2,5 Sekunden. Mit Logik EFO:ON = EV2 normale Steigung
9/10/11	Motor 2	Verbindung Poller 2: 9: Absenken - 10: COM - 11: Aufstieg
12/13	Blink	Ausgang für Blink-Gerät.
14/15	Zusätzlicher Ausgang 1	Zusätzlicher Ausgang 1 konfigurierbar durch Parameter AUX1 Spannungsfreier Kontakt max 30Vac/dc 1A.
16/17	Zusätzlicher Ausgang 2	Zusätzlicher Ausgang 2 konfigurierbar durch Parameter AUX2 Spannungsfreier Kontakt max 30Vac/dc 1A.
18/19	24 Vac	Ausgang Stromversorgung Zubehör 24Vac/0,5A max.
20	Nicht verwendet	
21	LSC1 Technologie/SWC1	Eingang Endschalter Schließung (Poller angehoben) Poller 1
22	LSO1 Technologie/SWO1	Eingang Endschalter Schließung (Poller gesenkt) Poller 1
23	Nicht verwendet	
24	Gemeinsam Eingänge	Gemeinsam für alle Steuereingänge.
25	Absenken	Tastereingang (Schließer), für das Absenken des Pollers, konfigurierbar als Uhrkontakt
26	Aufstieg	Tastereingang (Schließer), um den Poller hochzufahren
27	PHOT/PRES1	Eingang für den Anschluss von Sicherheitsvorrichtungen, Öffnerkontakt (z. B. Lichtschranken, Induktionsschleifen, GL.PRES usw.). / Bei Logik EFO=ON und aktiviertem Emergency Interlocked Switch (EIS): Sicherheitsvorrichtungen deaktiviert. Hinweis: Für den Anschluss des Zubehörs GL.PRES (an Poller 1) die Logik PRES auf ON stellen (Abb. 16)
28	STOP/PRES2	Eingang für STOP-Taste (Öffnerkontakt) / Eingang für den Anschluss des GL.PRES-Geräts Hinweis: Für den Anschluss des GL.PRES-Zubehörs (an Poller 1) muss die PRES-Logik auf ON gestellt werden (Abb. 16)
29	LSC2/SWC2 Technologie AUX IN1	Eingang Endschalter Schließung (Poller angehoben LSC2/SWC2) Poller 2. Bei EFO=ON-Logik: Eingangskontakt Schließerrelais K1
30	LSO2/SWO2 Technologie AUX IN2	Eingang Endschalter Schließung (Poller gesenkt LSO2/SWO2) Poller 2. Bei EFO=ON-Logik: Eingangskontakt Schließerrelais K1
31/32	Antenne	Antennenanschluss der eingebauten Funkempfängerkarte: 31: ANT-Signal - 32: SHIELD-Abschirmung.
<b>FUSIBILI</b>		
F1	F10A	Motorschutz 1
F2	F10A	Motorschutz 2
F5	T 100 mA	Transformatorschutz / Zubehörschutz

## PROGRAMMIERUNG

Die Programmierung der verschiedenen Funktionen erfolgt über das LCD-Display am Steuergerät und das Einstellen der gewünschten Werte in den nachfolgend beschriebenen Programmiermenüs.

Im Parametermenü kann ein Zahlenwert für eine Funktion eingestellt werden, ähnlich wie bei einem Einstelltrimmer.

Im Logikmenü kann eine Funktion aktiviert oder deaktiviert werden, ähnlich wie bei der Einstellung eines Dip-Schalters.

Weitere Sonderfunktionen folgen den Parameter- und Logikmenüs und können je nach Steuergerätetyp oder Softwareversion variieren.

### UM AUF DIE PROGRAMMIERUNG ZUZUGREIFEN

- 1 - Drücken Sie die Taste <PG>, die Anzeige wechselt zum ersten Parametermenü „PAR“.
- 2 - Wählen Sie das auszuwählende Menü mit der Taste <+> oder <-> aus.
- 3- Drücken Sie die Taste <PG>, das Display zeigt die erste im Menü verfügbare Funktion.
- 4 - Verwenden Sie die Tasten <+> oder <->, um die zu ändernde Funktion auszuwählen.
- 5 - Drücken Sie die Taste <PG>, das Display zeigt den aktuell eingestellten Wert für die gewählte Funktion an.
- 6 - Wählen Sie den der Funktion zuzuweisenden Wert mit der Taste <+> oder <-> aus.
- 7 - Drücken Sie die Taste <PG>, das Display zeigt das Signal "PRG" an, das die erfolgreiche Programmierung anzeigt.

## HINWEISE

Das Drücken der <->-Taste bei ausgeschaltetem Display entspricht dem Drücken der Schrittbetrieb-Taste.  
 Durch gleichzeitiges Drücken von <+> und <-> innerhalb eines Funktionsmenüs gelangt man ohne Änderungen in das obere Menü zurück.  
 Halten Sie die Taste <+> oder die Taste <-> gedrückt, um das Erhöhen/Verringern der Werte zu beschleunigen.  
 Nach 30 s Wartezeit verlässt das Steuergerät den Programmiermodus und schaltet das Display aus.  
 Das Drücken der Taste <+> entspricht der Aufstiegsfunktion. Das Drücken der Taste <-> entspricht der Funktion Abstieg

## PARAMETER, LOGIKEN UND SONDERFUNKTIONEN

In den folgenden Tabellen werden die einzelnen Funktionen beschrieben, die im Steuergerät verfügbar sind.

PARAMETER (PPr)			
MENÜ	FUNKTION	MIN-MAX-(De-fault)	MEMO
<b>tcr</b>	Automatische Schließzeit von Poller 1 und Poller 2. Nach Ablauf der eingestellten Zeit befiehlt die Steuerung dem Poller das Auffahren.	3-240-(10s)	
<b>tN1</b>	Arbeitszeit Poller 1. Stellt die maximale Dauer des Abstiegs- und Aufstiegsmanövers des Pollers 1 ein. Es sollte auf ungefähr 4 Sek. mehr als die tatsächliche Fahrzeit der Automatisierung eingestellt werden.	1-90-(10s)	
<b>tN2</b>	Arbeitszeit Poller Stellt die maximale Dauer des Abstiegs- und Aufstiegsmanövers des Pollers 2 ein. Es sollte auf ungefähr 4 Sek. mehr als die tatsächliche Fahrzeit der Automatisierung eingestellt werden.	1-90-(10s)	
<b>bLc</b>	Haltezeit der Blockierung, befiehlt ein Aufstiegsmanöver für ca. 1s. Wert in Stunden ausgedrückt. Der Wert 0 deaktiviert die Funktion.	0-12-(2)	
<b>bLco</b>	Stellt die Anhaltezeit nach dem Abfangen des AUF-Endschalters ein. Wert, ausgedrückt in Zehntelsekunden.	0-24-(12)	
<b>bLcc</b>	Stellt die Anhaltezeit nach dem Abfangen des ZU-Endschalters ein. Wert, ausgedrückt in Zehntelsekunden.	0-24-(12)	
<b>RUH 1</b>	Einstellen der Betriebsart des Hilfsausgangs 1 0: Kontakt zum Anschluss der Poller-Statusanzeige (siehe Anschlussplan AUX). Warnleuchte leuchtet bei abgesenktem Poller. Intermittierende Warnleuchte Frequenz 1 Aufblinken/Sek. mit Poller im Abstieg Intermittierende Warnleuchte Frequenz 2 Aufblinken/Sek. mit Poller im Aufstieg Warnleuchte ausgeschaltet mit hochgefahrenem Poller. 1: Kontakt AUX 1 nur bei angehobenem Poller 1 geschlossen und bei abgesenktem oder bewegtem Poller geöffnet. 2: Kontakt für Sirene/Alarmanschluss, geschlossen beim Auffahren von Poller 1, siehe Anschlussplan Abb. 6. 3: Der Ausgang repliziert den Status des LSC1-Eingangs 4: Der Ausgang repliziert den Status des LSO1-Eingangs 5: Befehlsausgang der Licht-Summerplatine Mod. CP.BL (Abb.11) 6: Lichtleistung der Zone. Der Ausgang wird aktiviert, wenn der Poller in Bewegung ist oder wenn der Poller abgesenkt ist (und die Logik TCA=ON) 7: Ampelausgang. Der Ausgang wird deaktiviert, wenn der Poller vollständig abgesenkt ist. 8: BUS-Kommunikationsfehler-Meldekontakt. Der Kontakt schließt im Falle eines Kommunikationsfehlers. (siehe Menü BUS-Synchronisation der MAX.CP-Steuergeräte). 9: Ausgang Steuerung Ampelkarte Mod. CP.BL (Abb.12) Anmerkung: Bei Logik PP=On beziehen sich die Einstellungen nur auf Poller 1 Ist die Logik PP=off, Die Einstellungen beziehen sich auf alle angeschlossenen Poller.	0-9-(5)	

<b>AUX2</b>	<p>Einstellen der Betriebsart des Hilfsausgangs 2</p> <p>0: Kontakt zum Anschluss der Poller-Statusanzeige (siehe Anschlussplan AUX). Warnleuchte leuchtet bei abgesenktem Poller.</p> <p>Intermittierende Warnleuchte Frequenz 1 Aufblinker/Sek. mit Poller im Abstieg</p> <p>Intermittierende Warnleuchte Frequenz 2 Aufblinker/Sek. mit Poller im Aufstieg</p> <p>Warnleuchte ausgeschaltet mit hochgefahrenem Poller.</p> <p>1: Kontakt AUX 1 nur bei angehobenem Poller geschlossen und bei abgesenktem oder bewegtem Poller geöffnet.</p> <p>2: Kontakt für Sirene/Alarmanschluss, geschlossen beim Auffahren von Poller, siehe Anschlussplan Abb. 6.</p> <p>3: Der Ausgang repliziert den Status des LSC2-Eingangs</p> <p>4: Der Ausgang repliziert den Status des LSO2-Eingangs</p> <p>5: Befehlsausgang der Licht-Summerplatine Mod. CP.BL (Abb.11)</p> <p>6: Lichtleistung der Zone. Der Ausgang wird aktiviert, wenn der Poller in Bewegung ist oder wenn der Poller abgesenkt ist (und die Logik TCA=ON)</p> <p>7: Ampelausgang. Der Ausgang wird deaktiviert, wenn der Poller vollständig abgesenkt ist.</p> <p>8: BUS-Kommunikationsfehler-Meldekontakt.</p> <p>Der Kontakt schließt im Falle eines Kommunikationsfehlers. (siehe Menü BUS-Synchronisation der MAX.CP-Steuergeräte).</p> <p>9: Ausgang Steuerung Ampelkarte Mod. CP.BL (Abb.12)</p> <p>Anmerkung: Bei Logik PP=On beziehen sich die Einstellungen nur auf Poller 2. Ist die Logik PP=off, Die Einstellungen beziehen sich auf alle angeschlossenen Poller.</p>	0-9-(0)	
<b>ch1</b>	<p>Stellt die Betriebsart von Kanal 1 des Einsteckempfängers ein.</p> <p>0: Offen</p> <p>1: Schließen</p> <p>2: Schritt für Schritt</p> <p>3: STOP.</p> <p>Anmerkung: Wenn die Logik PP=On ist, beziehen sich die Einstellungen nur auf Poller 1. Ist die Logik PP=off, beziehen sich die Einstellungen auf beide Poller.</p>	0-3-(0)	
<b>ch2</b>	<p>Stellt die Betriebsart des Eingangs von Kanal 2 des Einsteckempfängers ein.</p> <p>0: Offen</p> <p>1: Schließen</p> <p>2: Schritt für Schritt</p> <p>3: STOP.</p> <p>Anmerkung: Bei Logik PP=On beziehen sich die Einstellungen nur auf Poller 2. Ist die Logik PP=off, beziehen sich die Einstellungen auf beide Poller.</p>	0-3-(1)	

### LOGIKEN (LÖS)

MENÜ	FUNKTION	ON-OFF-(Default)	MEMO
<b>tcr</b>	Aktiviert oder deaktiviert die automatische Schließzeit (Anstieg).	(OFF)	
<b>ibl</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Kondominiumfunktion während des Abstiegs. ON: PP-Befehle verkabelt und Funkbefehle während des Abstiegs deaktiviert OFF: Funktion deaktiviert	(OFF)	
<b>ibcR</b>	Aktiviert oder deaktiviert die PP-Befehle des Senders während der TCA-Phase. On: PP-Befehle nicht aktiviert. Off: PP-Befehle aktiviert.	(OFF)	
<b>ibc</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Kondominiumfunktion während des Aufstiegs. ON: PP-Befehle verkabelt und Funkbefehle während des Aufstiegs deaktiviert OFF: Funktion deaktiviert	(OFF)	
<b>scL</b>	Aktiviert oder deaktiviert die schnelle Schließung On: Schneller Anstieg aktiviert. Bei abgesenktem Poller oder in der Abstiegsphase bewirkt der Eingriff der Lichtschranke das automatische Aufsteigen nach 3 s. Aktiv nur mit TCA>0 Off: Schneller Anstieg deaktiviert.	(OFF)	
<b>PP</b>	Aktiviert oder deaktiviert den gleichzeitigen Betrieb der Poller. On: der Eingang OPEN verhält sich wie ein PP-Eingang für Poller 1, der Eingang CLOSE verhält sich wie ein PP-Eingang für BEIDE Poller Off: Eingang OPEN aktiviert beide Poller beim Abstieg, Eingang CLOSE aktiviert beide Poller beim Schließen (oben)	(OFF)	

<b>PrEo</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Vorverdrahtung vor dem Absenken des Pollers ON: Vorwarnung aktiviert. Der blinkende Ausgang wird 3s vor dem Start des Sinkflugmotors aktiviert (nicht bei installiertem EFO verwenden) OFF: Vorwarnung deaktiviert	(OFF)	
<b>PrEc</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Vorwarnung, bevor der Poller hochfährt ON: Vorwarnung aktiviert. Der blinkende Ausgang wird 5s vor dem Start des Abwärtsmotors aktiviert (nicht bei installiertem EFO verwenden) OFF: Vorwarnung deaktiviert	(OFF)	
<b>nLSU</b>	Aktiviert / deaktiviert den zeitgesteuerten Betrieb der Poller. ON: Zeitgesteuerter Betrieb der Poller (die Betriebszeit wird durch die Parameter TM1 und TM2 definiert). Nicht mit GL.PRES Druckschalter verwenden AUX-Funktionen nicht verfügbar. OFF: Betrieb mit Endschalter.	(OFF)	
<b>hEr</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Funktion „Anwesenheit eines Bediener“. On: Betrieb „Anwesenheit eines Bediener“ Das Drücken der DOWN / UP-Tasten muss während des gesamten Manövers beibehalten werden. Off: Automatischer Betrieb. Hinweis: Nur verfügbar, wenn die PP-Logik auf OFF steht.	(OFF)	
<b>EFO</b>	Betrieb mit EFO-Gerät (Emergency Fast Operation) ON: Betrieb für Poller mit EFO-System. Der Eingang STOP wird zum Eingang Druckschalter, der Ausgang BLINK steuert das Ventil für den Zusatztank (EFO). OFF: Normalbetrieb.	(OFF)	
<b>PrES</b>	ON: Der Lichtschranken-Eingang (PHO) und der STOP-Eingang (STP) werden jeweils zum Druckschalter-Eingang für Absperrpoller 1 (PHO) und zum Druckschalter-Eingang für Absperrpoller 2 (STP) (siehe Abb. 16) OFF: Standardbetrieb mit Lichtschranken-Eingang (PHO) und STOP-Eingang (STP)	(OFF)	
<b>RoPF</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Funktion “Zwangsöffnung bei fehlender Netzspannung”. ON: Funktion aktiv. Bei einem Stromausfall senkt sich der Poller automatisch ab (siehe Anschlussplan electrovalve - abb.12-13) NB: Der spezielle Blinkausgang für den Poller kann nicht verwendet werden. OFF: Funktion nicht aktiv	(OFF)	
<b>cuAr</b>	Aktiviert oder deaktiviert die Sender mit programmierbarem Code. On: Funkempfänger aktiviert ausschließlich an Sender mit variablem Code (rolling-code) Off: Empfänger aktiviert mit variablem Code (Rolling-Code) und programmierbaren (selbstlernenden und Dip/Schalter) Sendern.	(ON)	
<b>rEn</b>	Aktiviert oder deaktiviert das Ferneinschalten von Funksendern (siehe Abschnitt REMOTE-ERLERNUNG). On: Fernaktivierung aktiviert Off: Fernaktivierung deaktiviert.	(ON)	

### RADIO (rAd)

MENÜ	FUNKTION
<b>PP1</b>	Durch Auswahl dieser Funktion schaltet sich der Empfänger in den Wartezustand (Push) auf einen Sendercode, welcher dem Schrittbetrieb für Poller 1 zugewiesen werden muss. Die Taste des Senders drücken, der dieser Funktion zugewiesen werden muss. Wenn der Code gültig ist, wird er gespeichert und die Meldung OK angezeigt. Wenn der Code ungültig ist, wird die Meldung Err. angezeigt
<b>PP2</b>	Durch Auswahl dieser Funktion schaltet sich der Empfänger in den Wartezustand (Push) auf einen Sendercode, welcher dem Schrittbetrieb für Poller 2 zugewiesen werden muss. Die Taste des Senders drücken, der dieser Funktion zugewiesen werden muss. Wenn der Code gültig ist, wird er gespeichert und die Meldung OK angezeigt. Wenn der Code ungültig ist, wird die Meldung Err. angezeigt
<b>oPEr</b>	Durch Auswahl dieser Funktion schaltet sich der Empfänger in den Wartezustand (Push) auf einen Sender-code, welcher der Funktion OPEN (beide Poler) zugewiesen werden muss. Die Taste des Senders drücken, der dieser Funktion zugewiesen werden muss. Wenn der Code gültig ist, wird er gespeichert und die Meldung OK angezeigt. Wenn der Code ungültig ist, wird die Meldung Err. angezeigt
<b>cLoSE</b>	Durch Auswahl dieser Funktion schaltet sich der Empfänger in den Wartezustand (Push) auf einen Sendercode, welcher der Funktion CLOSE (beide Poller) zugewiesen werden muss. Die Taste des Senders drücken, der dieser Funktion zugewiesen werden muss. Wenn der Code gültig ist, wird er gespeichert und die Meldung OK angezeigt. Wenn der Code ungültig ist, wird die Meldung Err. angezeigt

<b>clr</b>	Durch Auswahl dieser Funktion schaltet sich der Empfänger in den Wartezustand (Push) auf einen Sendercode, welcher vom Speicher gelöscht werden soll. Wenn der Code gültig ist, wird er gelöscht und die Meldung OK angezeigt. Wenn der Code ungültig ist oder nicht im Speicher vorhanden ist, wird die Meldung Err angezeigt
<b>rtr</b>	Löscht den Speicher des Empfängers vollständig. Es wird zur Bestätigung des Vorgangs aufgefordert. Durch Auswahl dieser Funktion schaltet sich der Empfänger in den Wartezustand (Push) auf ein neues Drücken von PGM bei Bestätigen des Vorgangs. Nach dem Löschen wird die Meldung OK angezeigt

### ANZAHL DER MANÖVER (nrR1)

Zeigt die Anzahl der vollständigen Zyklen (Abstieg + Aufstieg) an, die der Poller M1 ausgeführt hat. Das erste Drücken der Taste <PG> zeigt die ersten 4 Ziffern an, das zweite Drücken die letzten 4. Beispiel: <PG> 0012 >>> <PG> 3456: durchgeführt 123.456 Zyklen.

### ANZAHL DER MANÖVER (nrR2)

Zeigt die Anzahl der vollständigen Zyklen (Abstieg + Aufstieg) an, die der Poller M2 ausgeführt hat. Das erste Drücken der Taste <PG> zeigt die ersten 4 Ziffern an, das zweite Drücken die letzten 4. Beispiel: <PG> 0012 >>> <PG> 3456: durchgeführt 123.456 Zyklen.

### RESET (rE5)

RESET des Steuergeräts. ACHTUNG: Setzen Sie das Steuergerät auf die Standardwerte zurück.  
Durch das erste Drücken der Taste <PG> blinkt die Aufschrift RES, durch erneutes Drücken der Taste <PG> wird die Steuereinheit zurückgesetzt. Hinweis: Die Sender werden und das Zugangskennwort nicht vom Empfänger gelöscht.  
Alle Logiken und alle Parameter werden auf die Standardwerte zurückgesetzt, daher muss der Autoset-Vorgang wiederholt werden.

### ZUGANGSPASSWORT (codE)

Ermöglicht die Eingabe eines Sicherheitscodes für den Zugriff auf die Programmierung des Bedienfelds.  
Es ist möglich, einen vierstelligen alphanumerischen Code mit den Zahlen 0 bis 9 und den Buchstaben A-B-C-D-E-F einzugeben.  
Der Standardwert ist 0000 (vier Nullen) und zeigt das Fehlen eines Schutzcodes an.  
Sie können die Codeeingabe jederzeit abbrechen, indem Sie gleichzeitig die Tasten + und - drücken. Sobald das Passwort eingegeben wurde, kann die Steuereinheit betätigt und die Programmierung für ca. 10 Minuten eingegeben und beendet werden, damit die Funktionen angepasst und getestet werden können.  
Durch Ersetzen des Codes 0000 durch einen anderen Code wird der Schutz des Steuergeräts aktiviert, wodurch der Zugriff auf alle Menüs verhindert wird. Wenn Sie einen Schutzcode eingeben möchten, gehen Sie wie folgt vor:

- Wählen Sie das Menü Code und drücken Sie OK.
- Der Code 0000 wird angezeigt, auch wenn zuvor bereits ein Schutzcode eingegeben wurde.
- Mit den Tasten + und - können Sie den Wert des blinkenden Zeichens ändern.
- Drücken Sie die OK-Taste, um das blinkende Zeichen zu bestätigen und mit dem nächsten fortzufahren.
- Nach Eingabe der 4 Zeichen erscheint eine Bestätigungsmeldung "CONF".
- Nach einigen Sekunden wird der Code 0000 erneut angezeigt
- Der zuvor eingegebene Schutzcode muss erneut bestätigt werden, um ein ungewolltes Einfügen zu vermeiden.

Wenn der Code mit dem vorherigen übereinstimmt, wird eine Bestätigungsmeldung "OK" angezeigt  
Die Steuereinheit verlässt automatisch die Programmierphase. Um erneut auf die Menüs zuzugreifen, müssen Sie den gespeicherten Schutzcode eingeben.

**WICHTIG: SCHREIBEN Sie sich den Schutzcode auf und bewahren Sie ihn für zukünftige Wartungsarbeiten an einem sicheren Ort auf. Um einen Code von einer geschützten Steuereinheit zu entfernen, müssen Sie die Programmierung mit dem Passwort aufrufen und den Code auf den Standardwert 0000 zurücksetzen. BEI VERLUST DES CODES MUSS DER AUTORISIERTE TECHNISCHE KUNDENDIENST KONTAKTIERT WERDEN, UM DAS STEUERGERÄT VOLLSTÄNDIG ZURÜCKZUSETZEN.**

### SYNCHRONISIERUNG (bus)

MENU	FUNZIONE
<b>id</b>	Sets the synchronisation id number. A numeric value from 0 to 15 can be set. If set to 0 the control unit is configured as MASTER, all other values configure it as SLAVE.
<b>Loc</b>	Allows a control unit configured as SLAVE to accept local commands. See paragraph 'BUS SYNCHRONIZATION of MAX.CP control units'.
<b>ScAn</b>	Function valid only for Master control unit (ID:0), By starting the scan the Master control unit displays the number of SLAVE control units connected. Proceed as follows: a) Select the SCAN function and press PG. b) the control unit waits for confirmation of the start of the 'SCAN' procedure BLINKING c) press PG to start the scanning phase. d) the number of connected SLAVE control units is displayed. <b>Nach dem Anschließen und Einschalten aller SLAVE-Karten muss unbedingt ein SCAN-Vorgang durchgeführt werden.</b>

## BUS-Synchronisation von MAX.CP\*-Steuereinheiten

Es ist möglich, ein aus mehreren Steuereinheiten bestehendes System zu verwalten, indem die Klemmen A und B des SERIAL A-Klemmenblocks miteinander verbunden werden.

Jede Karte muss mit 2 x 0,5 mm<sup>2</sup> Drähten verbunden werden, wie in Abb. 15 gezeigt.

Eine der beiden Karten muss als MASTER (ID=0) eingestellt werden, alle anderen als SLAVE (ID von 1 bis 15)

Alle von der MASTER-Steuereinheit empfangenen Befehle (sowohl von Funksendern als auch von Befehlseingängen und Sicherheitsgeräten) werden dann an die SLAVE-Steuereinheiten übertragen, die das Verhalten des MASTERS sofort replizieren.

Die LOC-Logik des BUS-Menüs kann auf zwei Arten eingestellt werden:

ON: Die SLAVE-Steuereinheit kann einen lokalen Befehl (ÖFFNEN/SCHLIESSEN und Schritt-für-Schritt) annehmen und kann folglich ein Öffnungs- und/oder Schließmanöver ohne Auswirkung auf die anderen Steuereinheiten durchführen.

Ein SLAVE mit der Einstellung LOC auf ON kann beispielsweise nützlich sein, wenn der Durchgang, der normalerweise von allen Pollern verwaltet wird, teilweise geöffnet werden muss.

OFF: Die SLAVE-Steuereinheit akzeptiert keine lokalen Befehle und repliziert daher immer den Status des MASTER.

*Hinweis: An die Empfänger der Slave-Steuereinheit gesendete Funkbefehle haben unabhängig von der LOC-Logik immer eine lokale Wirkung.*

*Sicherheitsgeräte können entweder an die MASTER- oder die SLAVE-Karte angeschlossen werden.*

*Die UP- und DOWN-Eingänge mit PP=ON verfügen insgesamt über eine Schritt/Schritt-Funktion.*

*In diesem Fall haben UP und DOWN nicht die Funktion von PP2 bzw. PP1, sondern PP (für Poller 1 und Poller 2).*

*Bei eingeschalteter Loc wirkt der PP-Befehl nur auf die beiden an die Slave-Karte angeschlossenen Poller, bei ausgeschalteter Loc wirkt der Befehl auf das gesamte System (Slave + Master).*

*\* nur verfügbar mit Firmware-Version 1.04 oder höher*

## FERNGESTEUERTE LERNFUNKTION DER SENDER

Wenn Sie bereits einen Sender im Empfänger gespeichert haben, können Sie die funkgesteuerte Lernfunktion durchführen (ohne Zugriff auf die Steuereinheit).

WICHTIG: Der Vorgang muss mit abgesenktem Poller während der TCA-Pause durchgeführt werden.

Wie folgt vorgehen:

- 1 Die verdeckte Taste des bereits gespeicherten Senders drücken.
- 2 Innerhalb von 5 Sekunden die Taste des bereits gespeicherten Senders entsprechend dem Kanal drücken, der einem neuen Sender zugewiesen werden soll. Das Blinklicht geht an.
- 3 Innerhalb von 10 Sekunden die verdeckte Taste des neuen Senders drücken.
- 4 Drücken Sie innerhalb von 5 Sekunden die Taste des neuen Senders, der dem in Punkt 2 gewählten Kanal zugeordnet werden soll. Das Blinklicht erlischt.
- 5 Der Empfänger speichert den neuen Sender und verlässt unverzüglich die Programmierung.

## KARTE CP.BL

Fixieren Sie die Karte zunächst mit den Schrauben V1 und V2 in den dafür vorgesehenen Aufnahmen (Abb. 10).

### CP.BL im Summerlichtmodus (AUX1 oder AUX2 auf 5 eingestellt)

Fahren Sie mit dem Anschluss an die MAX.CP-Steuereinheit fort, wie im Diagramm in Abb. 11 gezeigt.

In diesem Modus verwaltet die CP.BL-Karte über den STATUS-Eingang die Signal-LEDs und Alarmsummer basierend auf der Position des Pollers.

Die Karte verfügt über zwei DIP-Schalter zum Einstellen des Betriebsmodus bei vollständig ausgefahrenem Poller:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	LEDs dauerhaft an (Standard)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Normal blinkende LED (200 ms an/200 ms aus)
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Schnell blinkende LED (100 ms an/100 ms aus)
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Langsam blinkende LED (500 ms an/500 ms aus)

### CP.BL im Ampelmodus (AUX1 oder AUX2 auf 9\* eingestellt)

Fahren Sie mit dem Anschluss an die MAX.CP-Steuereinheit fort, wie im Diagramm in Abb. 12 gezeigt.

In diesem Modus verwaltet die CP.BL-Karte über den STATUS-Eingang die Ampel basierend auf der Position des Pollers.

Die Platine verfügt über zwei DIP-Schalter zum Einstellen der Lichtintensität der Ampel:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Lichter 10 % (Standard)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Lichter 30%
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Lichter 70%
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Lichter 100%

*\* nur verfügbar mit CP.BL Firmware-Version 1.03 und MAX.CP V1.05 oder höher*

## KIT GL.AL (ABB.13/14)

Das GL.AL-Kit umfasst die CP.AL-Karte, ein Zubehörteil zum automatischen Absenken bei einem Stromausfall, das mit Pollern, die mit einem EV24Vdc-Magnetventil ausgestattet sind, kombiniert wird.

Fixieren Sie die Karte zunächst mit den Schrauben V1 und V2 in den dafür vorgesehenen Aufnahmen (Abb. 10) verbunden ist.

Gehen Sie beim Anschluss an die MAX.CP-Steuereinheit wie folgt vor:

- 1) Verbinden Sie auf der MAX.CP-Karte den BLINK-Ausgang des entsprechenden Pollers (POLLER 1 oder POLLER 2) mit dem 230-Vac-Eingang der CP.AL-Karte.
- 2) Die beiden Drähte des mehrpoligen Kabels, die zuvor in der Anschlussdose angeschlossen wurden, an die 2-Wege-Klemmenleiste des EV24Vdc-Magnetventils und an die Klemmen 1 und 2 des AUT1-Steckers der CP.AL-Karte des entsprechenden Pollers anschließen.
- 3) Schalten Sie das System ein.
- 4) Setzen Sie die AOPF-Logik auf ON.
- 5) Den Poller hochfahren, die Netzspannung trennen und prüfen, ob der Poller herunterfährt.

## DIAGNOSE

Während des normalen Betriebs zeigt das LCD-Display den Status der Ein- und Ausgänge an, wie in der nebenstehenden Abbildung dargestellt. Jede Aktivierung eines Ein- / Ausgangs entspricht dem Einschalten des zugehörigen Segments der LCD-Anzeige.

Der Blinkmodus der Segmente LSO1/LSC1/LSO2/LSC2 zeigt die Betriebsart an (NLSW-Logik).

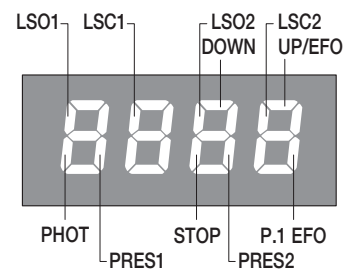
2 Blinkzeichen mit Pause:

Stopp auf mechanischen Anschlägen, magnetische Endschalter werden nicht verwendet.

Logik NLSW=ON - zeitgesteuerter Betrieb.

Kein Blinken (dauerhaft an):

Betrieb mit magnetischen Endschaltern. Logik NLSW:OFF.



P.1 EFO = EFO-Druckdiagnose

## ENTSORGUNG

Bei Außerbetriebnahme des Produkts sind die jeweils geltenden gesetzlichen Bestimmungen zur differenzierten Entsorgung und Wiederverwertung der einzelnen Komponenten (Metalle, Kunststoffe, Elektrokabel usw.) zu beachten; es ist ratsam, sich an Ihren Installateur oder eine dafür autorisierte Firma zu wenden.

**INFORMATIONS GÉNÉRALES**

Il est interdit d'utiliser ce produit pour l'utilisation du produit ou avec des finalités ou modalités non prévues par le présent manuel. Toute autre utilisation pourrait compromettre l'intégrité du produit et présenter un danger pour les personnes ou pour les biens. Le fabricant décline toute responsabilité en cas d'utilisation impropre ou d'inobservation de la bonne technique dans la construction des portails, ainsi que de toute déformation qui pourrait avoir lieu lors de son utilisation. Toujours conserver la notice pour toute autre consultation future.

**GUIDE INSTALLATEUR**

Ce manuel est destiné exclusivement au personnel qualifié pour l'installation et la maintenance des ouvertures automatiques. Le montage doit être accompli par du personnel qualifié (monteur professionnel, conformément à EN12635), dans le respect de la bonne technique et des normes en vigueur. Vérifier que la structure du portail est adaptée pour être équipée d'un automatisme. L'installateur doit fournir toutes les informations relatives au fonctionnement automatique, au déverrouillage d'urgence de l'automatisme, et livrer à l'utilisateur les modes d'emploi.

**AVERTISSEMENTS GÉNÉRAUX**

Tenir à l'écart des enfants tous les matériaux d'emballage car ils représentent une source potentielle de danger. Ne pas disperser les matériaux d'emballage dans l'environnement, mais trier selon les différentes typologies (i.e. carton, polystyrène) et les traiter selon les normes locales. Ne pas laisser les enfants jouer avec les dispositifs de commande du produit. Conserver les télécommandes hors de la portée des enfants. Ce produit n'est pas prévu pour être utilisé par des personnes (dont les enfants) dont les capacités physiques, sensorielles ou mentales sont limitées, ou ne disposant pas des connaissances adéquates, sauf sous surveillance ou après avoir reçu les consignes des personnes responsables de leur sécurité. Appliquer tous les dispositifs de sécurité (photocellules, linteaux sensibles, etc..) nécessaires pour protéger la zone contre les risques de choc, d'écrasement, d'entraînement ou de cisaillement. Tenir compte des règlements et des directives en vigueur, des critères de bonne technique, de l'utilisation, de l'environnement de l'installation, de la logique de fonctionnement du système et des forces développées par l'automatisation. L'installation doit être équipée de dispositifs de sécurité et de commandes conformes aux normes EN 12978 et EN 12453. Utiliser exclusivement des accessoires et des pièces de rechange originales, l'utilisation de composants non originaux comporte l'exclusion du produit des couvertures prévues par le certificat de Garantie. Toutes les parties, mécaniques et électriques, qui composent l'automatisme doivent correspondre aux conditions requises des réglementations en vigueur et reporter le marquage CE.

**SÉCURITÉ ÉLECTRIQUE**

Prévoir sur le réseau de l'alimentation un interrupteur/sectionneur omnipolaire avec distance d'ouverture des contacts égale ou supérieure à 3 mm. Vérifier la présence en amont de l'installation électrique d'un interrupteur différentiel et d'une protection de sur-courant adéquats. Certains types d'installation requièrent le branchement du vantail à une installation de mise à terre satisfaisant les normes de sécurité en vigueur. Avant toute intervention, d'installation, réparation et maintien, couper l'alimentation avant d'accéder aux parties électriques. Déconnecter également les batteries temporaires éventuellement présentes. L'installation électrique et la logique de fonctionnement doivent être conformes aux normes en vigueur. Les conducteurs alimentés à des tensions différentes doivent être séparés physiquement ou bien, ils doivent être isolés en manière appropriée avec une gaine supplémentaire d'au moins 1 mm. Les conducteurs doivent être assurés par une fixation supplémentaire à proximité des bornes. Pendant toute intervention d'installation, maintenance et réparation, couper l'alimentation avant de procéder à toucher les parties électriques. Recontrôler toutes les connexions faites avant d'alimenter la logique de commande. Les entrées N.F. non utilisées doivent être shuntées.

**DÉMOLITION**

Comme indiqué par le symbole à côté, il est interdit de jeter ce produit dans les ordures ménagères car les parties qui le composent pourraient nuire à l'environnement et à la santé des hommes, si traitées et évacuées de manière incorrecte. L'appareillage devra, par conséquent, être livré dans les spéciaux point de collecte et de triage, ou bien remis au revendeur lorsqu'on décide d'acheter un appareillage équivalent. L'évacuation abusive du produit de la part de l'utilisateur comporte l'application de sanctions administratives comme prévu par les normes en vigueur.



Les descriptions et les illustrations présentées dans ce manuel ne sont pas contraignantes. En laissant inchangées les caractéristiques essentielles du produit, le fabricant se réserve le droit d'apporter toute modification à caractère technique, de construction ou commerciale sans s'engager à revoir la présente publication.

**DONNÉES TECHNIQUES**

Alimentation de réseau	230 Vac +/- 10% 50/60 Hz
Sortie Moteur	1 ou 2 bornes de la série MAXIMUM 1 borne MAX M30 EFO 1 ou 2 bornes SPARTACUS
Courant maximum moteur	8A pour chaque sortie unique
Sortie alimentation accessoires	24Vac 0,5A max.
Degré de protection	IP54
Temp. fonctionnement	-20°C / +60°C
Récepteur radio	433,92 MHz incorporé et configurable
N° codes mémorisés	64

## UNITÉ DE CONTRÔLE MAX.CP

### FONCTIONS ENTRÉES/SORTIES (FIG.6)

Bornes	Fonction	Description
1/2/3	Alimentation	Entrée 230Vac 50/60Hz 1: L-Phase - 2: N-Neutre - 3: GND-Terre
4/5/6	Moteur 1	Connexion borne escamotable 1: 4: Descente - 5: COM - 6: Montée
7/8	Blink/EFO E.V.	Sortie pour dispositif clignotant ou EFO, configurable avec logique EFO. Avec logique EFO (Fonctionnement Rapide d'Urgence), le dispositif permet un temps de montée rapide en ~2,5 secondes. Avec logique EFO=ON: EV2 montée normale
9/10/11	Moteur 2	Connexion borne escamotable 2: 9: Descente - 10: COM - 11: Montée
12/13	Blink	Sortie pour dispositif clignotant.
14/15	Sortie auxiliaire 1	Sortie auxiliaire 1 configurable via le paramètre AUX1 Contact libre de tension max 30Vac/dc 1A.
16/17	Sortie auxiliaire 2	Sortie auxiliaire 1 configurable via le paramètre AUX2 Contact libre de tension max 30Vac/dc 1A.
18/19	24 Vac	Sortie alimentation accessoires 24Vac/0,5A max.
20	Non utilisé	
21	LSC1/SWC1	Entrée fin de course fermeture (borne escamotable soulevé) borne escamotable 1
22	LSO1/SWO1	Entrée fin de course ouverture (borne escamotable abaissé) borne escamotable 1
23	Non utilisé	
24	Commun Entrées	Commun pour toutes les entrées de commande.
25	Descente	Entrée bouton (contact N.O.), pour la descente de la borne escamotable, configurable comme contact Horloge
26	Montée	Entrée bouton (contact N.O.), pour la montée de la borne escamotable
27	PHOT/PRES1	Entrée pour le raccordement des dispositifs de sécurité, contact à ouverture (par ex. cellules photoélectriques, boucles magnétiques, GL.PRES, etc.). / Avec la logique EFO=ON et l'Emergency Interlocked Switch (EIS) activé : dispositifs de sécurité désactivés. N.B. : Pour le raccordement de l'accessoire GL.PRES (sur le poteau de sécurité 1), régler la logique PRES sur ON (fig. 16)
28	STOP/PRES2	Entrée du bouton STOP (contact à ouverture) / entrée de raccordement du dispositif GL.PRES. Remarque : pour raccorder l'accessoire GL.PRES (sur le poteau de déviation 1), régler la logique PRES sur ON (fig. 16)
29	LSC2/SWC2 AUX IN1	Entrée fin de course fermeture (borne escamotable soulevé LSC2/SWC2) borne escamotable 2. Avec la logique EFO=ON : contact d'entrée N.O. relais K1
30	LSO2/SWO2 AUX IN2	Entrée fin de course ouverture (borne escamotable abaissé LSO2/SWO2) borne escamotable 2. Avec logique EFO=ON : entrée du pressostat P1 EFO
31/32	Antenne	Connexion antenne carte récepteur radio intégré: 31: ANT-signal - 32: SHIELD-écran.
<b>FUSIBILI</b>		
F1	F10A	Protection Moteur 1
F2	F10A	Protection Moteur 2
F5	T 100 mA	Protection Transformateur/Accessoires

### PROGRAMMATION

La programmation des différentes fonctions s'effectue à l'aide de l'écran LCD présente dans l'unité et en configurant les valeurs souhaitées dans les menus de programmation décrits ci-dessous.

Le menu paramètres permet de définir une valeur numérique pour une fonction, similaire à un trimmer de réglage.

Le menu logiques permet d'activer ou de désactiver une fonction, de la même manière que le réglage d'un commutateur à deux voies.

D'autres fonctions spéciales suivent les menus paramètres et logiques et peuvent varier selon le type d'unité de contrôle ou la révision du logiciel.

#### POUR ACCEDER A LA PROGRAMMATION

- 1 - Appuyez sur le bouton <PG>, l'écran passe au premier menu Paramètres "PAR".
- 2 - Sélectionnez avec le bouton <+> ou <-> le menu que vous souhaitez sélectionner.
- 3- Appuyez sur le bouton <PG>, l'écran affiche la première fonction disponible dans le menu.
- 4 - Sélectionnez avec le bouton <+> ou <-> la fonction que vous souhaitez modifier.
- 5 - Appuyez sur le bouton <PG>, l'écran affiche la valeur actuellement réglée pour la fonction sélectionnée.
- 6 - Sélectionnez avec le bouton <+> ou <-> la valeur que vous souhaitez attribuer à la fonction.
- 7 - Appuyez sur le bouton <PG>, l'écran affiche le signal "PRG" qui indique que la programmation est terminée

## REMARQUE

Appuyer sur la touche <-> avec l'écran éteint équivaut à appuyer sur le bouton Pas à Pas.

Un appui simultané de <+> et <-> effectué à l'intérieur d'un menu fonction permet de revenir au menu supérieur sans apporter de modifications. Maintenez la touche <+> enfoncée ou sur la touche <-> pour accélérer l'augmentation/la diminution des valeurs.

Après 30s d'attente, l'unité de contrôle sort du mode programmation et éteint l'écran.

Appuyer sur le bouton <+> équivaut à la fonction de montée. Appuyer sur le bouton <-> équivaut à la fonction de descente.

## PARAMETRES, LOGIQUES ET FONCTIONS SPECIALES

Les différentes fonctions disponibles dans l'unité de contrôle sont décrites dans les tableaux ci-dessous.

PARAMÈTRES (PPr)			
MENU	FONCTION	MIN-MAX- (Par défaut)	MEMO
<b>tcr</b>	Temps de fermeture automatique de la borne escamotable 1 et de la borne escamotable 2. À la fin du temps programmé, l'unité de contrôle commande la montée de la borne escamotable.	3-240-(10s)	
<b>tN1</b>	Temps travail borne escamotable 1. Règle la durée maximale de la manœuvre de descente et de montée de la borne escamotable 1. Elle doit être réglée sur 4 sec environ. en plus par rapport au temps de trajet réel de l'automatisation.	1-90-(10s)	
<b>tN2</b>	Temps travail borne escamotable. Règle la durée maximale de la manœuvre de descente et de remontée de la borne escamotable 2. Elle doit être réglée sur 4 sec environ. en plus par rapport au temps de trajet réel de l'automatisation.	1-90-(10s)	
<b>bLc</b>	Temps de maintien bloc, commande pendant environ 1 s une manœuvre de remontée. Valeur exprimée en heures. La valeur 0 désactive la fonction.	0-12-(2)	
<b>bLco</b>	Règle le temp d'arrêt après l'interception de la fin de course d'ouverture. Valeur exprimée en dixième de seconde.	0-24-(12)	
<b>bLcc</b>	Règle le temp d'arrêt après l'interception de la fin de course de fermeture. Valeur exprimée en dixième de seconde.	0-24-(12)	
<b>AUX 1</b>	Règle le mode de fonctionnement de la sortie auxiliaire 1. 0: Contact pour raccordement voyant état borne escamotable (voir schéma raccordement AUX). Voyant allumé avec la borne escamotable abaissée. Voyant intermittent fréquence 1 clignotant/sec. avec borne escamotable en descente Voyant intermittent fréquence 2 clignotant/sec. avec borne escamotable en montée Voyant éteint borne escamotable soulevée. 1: Contact AUX 1 fermé uniquement avec borne escamotable 1 soulevée et ouvert avec borne escamotable abaissée ou en mouvement. 2: Contact pour connexion sirène/alarme, fermé pendant la montée de la borne escamotable 1, voir schéma de connexion Fig. 6. 3: La sortie reproduit l'état de l'entrée LSC1 4: La sortie reproduit l'état de l'entrée LSO1 5: Sortie commande carte voyants-vibreux sonore mod. CP.BL (fig.11) 6: Sortie éclairage de zone. Le contact se ferme avec la borne en mouvement et avec la borne basse. (Logique TCA active). 7: Sortie feu de circulation. Le contact se ferme avec la borne escamotable basse. 8 : Contact de signalisation d'erreur de communication BUS. Le contact se ferme en cas d'échec de la communication. (voir menu synchronisation BUS des centrales MAX.CP). 9 : Sortie commande carte feux de signalisation mod. CP.BL (fig.12) REMARQUE : Les réglages Off sont relatifs à toutes les bornes connectées. Avec la logique PP=ON les fonctions sont liés seulement à la borne escamotable 1. Avec la logique PP=OFF les réglages sont relatifs à toutes les bornes connectées.	0-9-(5)	

<b>AUX2</b>	<p>Règle le mode de fonctionnement de la sortie auxiliaire 2.</p> <p>0: Contact pour raccordement voyant état borne escamotable (voir schéma raccordement AUX). Voyant allumé avec la borne escamotable abaissée.</p> <p>Voyant intermittent fréquence 1 clignotant/sec. avec borne escamotable en descente.</p> <p>Voyant intermittent fréquence 2 clignotant/sec. avec borne escamotable en montée.</p> <p>Voyant éteint borne escamotable soulevée.</p> <p>1: Contact AUX 1 fermé uniquement avec borne escamotable soulevée et ouvert avec borne escamotable abaissée ou en mouvement.</p> <p>2: Contact pour connexion sirène/alarme, fermé pendant la montée de la borne escamotable, voir schéma de connexion Fig. 6.</p> <p>3: La sortie reproduit l'état de l'entrée LSC2</p> <p>4: La sortie reproduit l'état de l'entrée LSO2</p> <p>5: Sortie commande carte voyants-vibreux sonore mod. CP.BL (fig.11)</p> <p>6: Sortie éclairage de zone. Le contact se ferme avec la borne en mouvement et avec la borne basse. (Logique TCA active).</p> <p>7 : Sortie feu de circulation. Le contact se ferme avec la borne escamotable basse.</p> <p>8 : Contact de signalisation d'erreur de communication BUS.</p> <p>Le contact se ferme en cas d'échec de la communication. (voir menu synchronisation BUS des centrales MAX.CP).</p> <p>9 : Sortie commande carte feux de signalisation mod. CP.BL (fig.12)</p> <p>REMARQUE :</p> <p>Avec la logique PP=ON les fonctions sont liés seulement à la borne escamotable 2.</p> <p>Avec la logique PP=OFF les réglages sont relatifs à toutes les bornes connectées.</p>	0-9-(0)	
<b>chl</b>	<p>Configure la modalité de fonctionnement du canal 1 du récepteur embrochable.</p> <p>0: Ouvre</p> <p>1: Ferme</p> <p>2: Pas à Pas</p> <p>3: Stop</p> <p>REMARQUE:</p> <p>Avec la logique PP=ON les fonctions sont liés seulement à la borne escamotable 1.</p> <p>Avec la logique PP=OFF les fonctions sont liés aux deux bornes escamotables.</p>	0-3-(0)	
<b>ch2</b>	<p>Configure la modalité de fonctionnement du canal 2 du récepteur embrochable.</p> <p>0: Ouvre</p> <p>1: Ferme</p> <p>2: Pas à Pas</p> <p>3: Stop</p> <p>REMARQUE:</p> <p>Avec la logique PP=ON les fonctions sont liés seulement à la borne escamotable 2.</p> <p>Avec la logique PP=OFF les fonctions sont liés aux deux bornes escamotables.</p>	0-3-(1)	

### LOGIQUES (L00)

MENU	FONCTION	(Par défaut)	MEMO
<b>tca</b>	Active ou désactive le temps de fermeture (montée) automatique.	(OFF)	
<b>ibl</b>	Active ou désactive la fonction de copropriété pendant la descente. On : Le commande pas à pas filaire et les commandes radio n'ont pas d'effet durant la phase de descente. Off : la fonction est désactivée.	(OFF)	
<b>ibca</b>	Active ou désactive les commandes PP de l'émetteur pendant la phase TCA. Allumé: Commandes PP non activées. Éteint: Commandes PP activées.	(OFF)	
<b>ibc</b>	Active ou désactive la fonction de copropriété pendant la montée. On : Le commande pas à pas filaire et les commandes radio n'ont pas d'effet durant la phase de montée. Off : la fonction est désactivée.	(OFF)	
<b>scl</b>	Active ou désactive la fermeture rapide. Allumé: remontée rapide activée. Avec borne escamotable abaissée ou en phase de descente, l'intervention de la cellule photoélectrique provoque la remontée automatique après 3 s. Active uniquement avec TCA>0 Éteint: remontée rapide désactivée.	(OFF)	
<b>pp</b>	Active ou désactive le fonctionnement en même temps des bornes escamotables. ON : L'entre DOWN commande la borne 1 en modalité PAS à PAS. L'entre UP commande la borne 2 toujours en modalité pas à pas. OFF : L'entre DOWN commande la descente des deux bornes tandis que l'entre UP commande la monte	(OFF)	

<b>PrEo</b>	Active ou désactive le pré-clignotement avant la DESCENTE de la borne escamotable. On : Pré-clignotement activé. Le feu clignotant s'active 3 s avant le démarrage de la borne escamotable (ne pas utiliser avec dispositif EFO installé). Off : Pré-clignotement désactivé.	(OFF)	
<b>PrEc</b>	Active ou désactive le pré-clignotement avant la MONTÉE de la borne escamotable. On : Pré-clignotement activé. Le feu clignotant s'active 5 s avant le démarrage de la borne escamotable (ne pas utiliser avec dispositif EFO installé). Off : Pré-clignotement désactivé.	(OFF)	
<b>nLSU</b>	Active/désactive le fonctionnement temporisé des bornes escamotables. ALLUMÉ: fonctionnement temporisé des bornes escamotables (le temps de fonctionnement est défini par les paramètres TM1 et TM2). Ne pas utiliser avec le pressostat GL.PRES Les fonctions AUX ne sont pas disponibles. ÉTEINT: fonctionnement avec fin de course.	(OFF)	
<b>hEr</b>	Active ou désactive la fonction Homme présent. On: Fonctionnement Homme Présent. L'appui sur les boutons BAS/HAUT doit être maintenu tout au long de la manœuvre. Éteint: Fonctionnement automatique. Remarque : disponible uniquement lorsque la logique PP est désactivée.	(OFF)	
<b>EFO</b>	Fonctionnement avec dispositif EFO (Fonctionnement Rapide d'Urgence). ALLUMÉ: fonctionnement pour borne escamotable équipée du système EFO. L'entrée ARRÊT devient l'entrée Pressostat, la sortie BLINK commande la vanne du réservoir supplémentaire (EFO). ÉTEINT: fonctionnement normal.	(OFF)	
<b>PrES</b>	ON : L'entrée de la cellule photoélectrique (PHO) et l'entrée STOP (STP) deviennent respectivement l'entrée du pressostat du pare-chocs 1 (PHO) et l'entrée du pressostat du pare-chocs 2 (STP) (voir fig. 16) OFF : Fonctionnement standard avec l'entrée de la cellule photoélectrique (PHO) et l'entrée STOP (STP)	(OFF)	
<b>RoPF</b>	Active ou désactive la fonction « Ouverture forcée en absence d'alimentation de réseau » On : Fonction active. En cas de panne de courant, les bornes escamotables descente automatiquement (voir le schéma de branchement de l'électro vanne - fig.12-13) Off : Fonction désactivée.	(OFF)	
<b>cuAr</b>	Il active ou désactive les émetteurs à code programmable. Allumé: Récepteur radio activé exclusivement pour les émetteurs à code tournant (rolling-code). Éteint: Récepteur activé avec des émetteurs à code variable (rolling-code) et commutateur à dip (auto-apprentissage et commutateur à deux voies).	(ON)	
<b>rEN</b>	Active ou désactive l'insertion à distance des émetteurs radio (voir paragraphe APPRENTISSAGE À DISTANCE). Allumé: Insertion à distance activé Éteint: Insertion à distance désactivé.	(ON)	

### RADIO (r Rd)

MENU	FONCTION
<b>PP 1</b>	En sélectionnant cette fonction, le récepteur attend (Push) qu'un code émetteur soit affecté à la fonction pas à pas de la borne escamotable 1. Presser la touche de l'émetteur que vous désirez assigner à cette fonction. Si le code est valable, il est mémorisé puis le message OK s'affiche. Si le code n'est pas valable, c'est le message Err qui s'affiche.
<b>PP 2</b>	En sélectionnant cette fonction, le récepteur attend (Push) qu'un code émetteur soit affecté à la fonction pas à pas de la borne escamotable 2. Presser la touche de l'émetteur que vous désirez assigner à cette fonction. Si le code est valable, il est mémorisé puis le message OK s'affiche. Si le code n'est pas valable, c'est le message Err qui s'affiche.
<b>doUn</b>	En sélectionnant cette fonction, le récepteur attend (Push) qu'un code émetteur soit affecté à la fonction OUVERT (les deux bornes escamotables). Presser la touche de l'émetteur que vous désirez assigner à cette fonction. Si le code est valable, il est mémorisé puis le message OK s'affiche. Si le code n'est pas valable, c'est le message Err qui s'affiche.
<b>UP</b>	En sélectionnant cette fonction, le récepteur attend (Push) qu'un code émetteur soit affecté à la fonction FERMÉ (les deux bornes escamotables). Presser la touche de l'émetteur que vous désirez assigner à cette fonction. Si le code est valable, il est mémorisé puis le message OK s'affiche. Si le code n'est pas valable, c'est le message Err qui s'affiche.

<b>CLR</b>	En sélectionnant cette fonction, le récepteur se place en attente (Push) d'un code émetteur à effacer de la mémoire. Si le code est valable, il est effacé puis le message OK s'affiche. Si le code n'est pas valable ou n'est pas présent en mémoire, c'est le message Err qui s'affiche.
<b>ERR</b>	Efface complètement la mémoire du récepteur. Il faut confirmer l'opération. En sélectionnant cette fonction, le récepteur se place en attente (Push) d'une nouvelle pression de PGM à confirmation de l'opération. À la fin de la suppression, le message OK s'affiche

### NOMBRE DE MANOEUVRES (n°R1)

Affiche le nombre de cycles complets (descente+montée) effectués par la borne escamotable M1. La première pression de la touche <PG>, affiche les 4 premiers chiffres, la seconde, les 4 derniers. Ex. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: 123.456 cycles effectués.

### NOMBRE DE MANOEUVRES (n°R2)

Affiche le nombre de cycles complets (descente+montée) effectués par la borne escamotable M2. La première pression de la touche <PG>, affiche les 4 premiers chiffres, la seconde, les 4 derniers. Ex. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: 123.456 cycles effectués.

### RÉINITIALISATION (r-E5)

RÉINITIALISATION de l'unité de commande. ATTENTION!: Remplace la centrale aux valeurs de défaut. La première pression du bouton <PG> fait clignoter le message RES, une nouvelle pression du bouton <PG> réinitialise l'unité de commande. Remarque : Ni les émetteurs du récepteur ni le mot de passe d'accès ne sont effacés. Toutes les logiques et tous les paramètres sont reportés aux valeurs de défaut, il faut donc répéter la procédure de réglage automatique.

### MOT DE PASSE D'ACCÈS (codE)

Permet d'entrer un code de protection d'accès à la programmation de la centrale. Il est possible d'entrer un code alphanumérique de quatre caractères avec les nombres de 0 à 9 et les lettres A-B-C-D-E-F. La valeur de défaut est 0000 (quatre zéros) et indique l'absence de code de protection. À tout moment, il est possible d'annuler l'opération de saisie du code en pressant simultanément les touches + e -. Une fois le mot de passe entré, il est possible d'intervenir sur la centrale, en entrant et en sortant de la programmation pendant environ 10 minutes, afin de permettre les opérations de réglage et d'essai des fonctions. En remplaçant le code 0000 par n'importe quel autre code, on active la protection de la centrale en empêchant l'accès à tous les menus. Pour entrer un code de protection, procéder ainsi:

- sélectionner le menu Code et presser OK.
- le code 0000 s'affiche même si un code de protection a déjà été entré.
- les touches + et - permettent de varier la valeur du caractère clignotant.
- La touche OK permet de confirmer la caractère clignotant et de passer au successif:
- une fois après avoir entré 4 caractères, un message de confirmation "CONF" s'affiche.
- quelques secondes après, le code 0000 s'affiche à nouveau.
- il faut confirmer à nouveau le code de protection entré précédemment.

Si le code correspond au précédent, un message de confirmation "OK" s'affiche  
La centrale sort automatiquement de la phase de programmation et il faudra entrer le code de protection mémorisé pour accéder à nouveau aux menus.

**IMPORTANT: PRENDRE NOTE du code de protection et LE CONSERVER EN LIEU SÛR. Pour éliminer un code d'une centrale protégée, il faut entrer en programmation avec le mot de passe et reporter le code à la valeur de défaut 0000. EN CAS DE PERTE DU CODE, IL EST NECESSAIRE DE CONTACTER L'ASSISTANCE TECHNIQUE AGRÉÉE POUR UNE RÉINITIALISATION TOTALE DE L'UNITÉ DE COMMANDE.**

### SYNCHRONISATION (bUS)

MENU	FUNZIONE
<b>Id</b>	Définit le numéro d'identification de la synchronisation. Une valeur numérique de 0 à 15 peut être définie. Si elle est réglée sur 0, la centrale est configurée comme MASTER, toutes les autres valeurs la configurent comme SLAVE.
<b>Loc</b>	Permet à une centrale configurée comme ESCLAVE d'accepter des commandes locales. Voir le paragraphe « SYNCHRONISATION BUS des centrales MAX.CP ».
<b>ScAn</b>	Fonction valable uniquement pour la carte Master (ID:0), En lançant le scan, la centrale Master affiche le nombre de centrales SLAVE connectées. Procédez comme suit : a) Sélectionnez la fonction SCAN et appuyez sur PG. b) la centrale attend la confirmation du démarrage de la procédure « SCAN » CLIGNOTANT c) appuyer sur la touche PG pour lancer la phase de balayage. d) le nombre de centrales SLAVE connectées est affiché. <b>IL EST NÉCESSAIRE d'effectuer une procédure de SCAN après avoir connecté et alimenté toutes les cartes SLAVE.</b>

## Synchronisation BUS de centrales MAX.CP\*

Il est possible de gérer un système formé par plusieurs centrales en branchant les bornes A et B du bornier SERIAL A entre elles. Chaque carte doit être interconnectée en utilisant 2 fils de 0,5 mm<sup>2</sup>, comme indiqué dans la Fig.15.

Une des deux cartes doit être configurée comme MASTER (ID=0), toutes les autres comme SLAVE (ID de 1 à 15)

Toutes les commandes (que ce soit depuis des émetteurs que depuis des entrées de commande et sécurités) reçues par la centrale MASTER sont donc transmises aux centrales SLAVE, qui répètent instantanément le comportement du MASTER.

La logique LOC du menu BUS peut être réglée de deux façons :

ON : la centrale SLAVE peut accepter une commande locale (OPEN/CLOSE et Pas-à-Pas) et elle peut donc effectuer une manœuvre d'ouverture et/ou fermeture sans avoir d'effet sur les autres centrales.

Une SLAVE avec LOC configuré sur ON peut par exemple être utile en cas de nécessité d'ouvrir partiellement le passage qui est normalement géré par toutes les bornes escamotables.

OFF : la centrale SLAVE n'accepte pas de commandes locales, elle répète donc dans tous les cas l'état du MASTER.

*Remarque : les commandes radio envoyées aux récepteurs des centrales Slave ont toujours un effet local indépendamment de la logique LOC. Les dispositifs de sécurité peuvent être connectés indifféremment sur la carte MASTER ou SLAVE.*

*Les entrées UP et DOWN avec PP=ON servent de Pas-à-Pas total.*

*Dans ce cas, UP et DOWN ne servent pas respectivement de PP2 et PP1, mais de PP (pour borne escamotable 1 et borne escamotable 2).*

*Avec LOC ON, la commande PP agit uniquement sur les bornes escamotables connectées à la carte slave. Avec LOC OFF, la commande agit sur tout le système (slave+master).*

*\* disponible uniquement avec version firmware 1.04 ou suivante*

## APPRENTISSAGE À DISTANCE DES ÉMETTEURS

Si vous disposez d'un émetteur déjà mémorisé dans le récepteur, il est possible d'effectuer un apprentissage radio à distance (sans avoir à accéder à l'unité de commande).

**IMPORTANT:** La procédure doit être effectuée avec la borne escamotable abaissée pendant la pause TCA.

Procédez comme suit:

1 Appuyez sur la touche cachée de l'émetteur déjà mémorisé.

2 Appuyer, dans les 5s, sur la touche de l'émetteur déjà mémorisé correspondant au canal à associer au nouvel émetteur. Le voyant clignotant s'allume.

3 Appuyez dans les 10s sur la touche cachée du nouvel émetteur.

4 Appuyer, dans les 5s, sur la touche du nouvel émetteur à associer au canal choisi au point 2. Le voyant clignotant s'éteint.

5 Le récepteur mémorise le nouvel émetteur et quitte immédiatement la programmation.

## CARTE CP.BL

Il faut avant tout fixer la carte dans les emplacements prévus en utilisant les vis V1 et V2 (Fig. 10).

### CP.BL en mode lumières avertisseurs sonores (AUX1 ou AUX2 configurés sur 5)

Brancher la centrale MAX.CP comme indiqué dans le schéma de la Fig.11.

De cette façon, par le biais de l'entrée STATUS, la carte CP.BL gère les LED de signalisation et les avertisseurs sonores d'alarme en fonction de la position de la borne escamotable.

La carte dispose de deux commutateurs DIP pour configurer le mode de fonctionnement quand la borne escamotable est complètement soulevée :

DIP 1 ON	DIP 2 ON	LED allumés fixes (par défaut)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	LED clignotement normal (200ms allumé/ 200ms éteint)
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	LED clignotement rapide (100ms allumé/ 100ms éteint)
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	LED clignotement lent (500ms allumé/ 500ms éteint)

### CP.BL en mode feu de signalisation (AUX1 ou AUX2 configurés sur 9\*)

Brancher la centrale MAX.CP comme indiqué dans le schéma de la Fig.12.

De cette façon, par le biais de l'entrée STATUS, la carte CP.BL gère les feux de signalisation en fonction de la position de la borne escamotable.

La carte dispose de deux commutateurs DIP pour configurer l'intensité lumineuse des feux de signalisation :

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Lumières à 10% (par défaut)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Lumières à 30%
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Lumières à 70%
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Lumières à 100%

*\* disponible uniquement avec version firmware de la CP.BL 1.03 et MAX.CP V1.05 ou suivantes*

## KIT GL.AL (FIG.13/14)

Le kit GL.AL comprend la carte CP.AL, qui est un accessoire de descente automatique en cas d'absence de tension d'alimentation qui est associée aux bornes escamotables prévues avec électrovanne EV24Vdc.

Il faut avant tout fixer la carte dans les emplacements prévus en utilisant les vis V1 et V2 (Fig. 10).

Brancher la centrale MAX.CP comme indiqué ci-dessous :

1) Dans la carte MAX.CP, brancher la sortie BLINK de la borne escamotable relative (BOLLARD 1 ou BOLLARD 2) à l'entrée 230Vac dans la carte CP.AL.

2) Brancher les deux fils du câble multipolaire précédemment branchés dans la boîte de dérivation, au bornier 2 voies de l'électrovanne EV24Vdc, aux bornes 1 et 2 du connecteur AUT1 de la carte CP.AL de la borne escamotable relative.

3) Alimenter le système.

4) Régler la logique AOPF=ON.

5) Faire monter la borne escamotable, couper la tension de réseau et vérifier que la descente de la borne escamotable ait lieu.

## DIAGNOSTIC

Durant le fonctionnement normal, l'écran LCD affiche l'état des entrées et des sorties comme selon le schéma ci-contre. À chaque activation d'une entrée/sortie correspond l'allumage du segment relatif de l'écran LCD.

Le mode de clignotement des segments LSO1/LSC1/LSO2/LSC2 indique le mode de fonctionnement (logique NLSW).

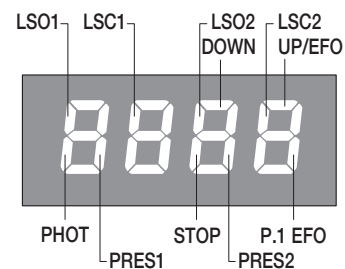
2 clignotements avec pause:

Arrêt sur butées mécaniques, les fins de course magnétiques ne sont pas utilisées.

Logique NLSW=ON - fonctionnement temporisé.

Pas de clignotement (allumés fixes):

Fonctionnement avec fins de course magnétiques. Logique NLSW:ÉTEINT.



P.1 EFO = diagnostic de pression EFO

## ÉLIMINATION

Si le produit est mis hors service, il est nécessaire de suivre les dispositions législatives en vigueur à l'époque concernant l'élimination et le recyclage différenciés des différents composants (métaux, plastiques, câbles électriques, etc.); il est conseillé de contacter votre installateur ou une entreprise spécialisée habilitée à cet effet.

**INFORMACIÓN GENERAL**

Está prohibido el uso del producto para fines o de modos no previstos en el presente manual. Un uso incorrecto puede causar daños al producto y poner en peligro a personas y cosas. Se declina toda responsabilidad por el incumplimiento de las buenas técnicas en la construcción de las cancelas, así como por las deformaciones que puedan producirse durante el uso. Conserve este manual para futuros usos.

**INFORMACIÓN PARA EL INSTALADOR**

Este manual está dirigido exclusivamente a personal cualificado para la instalación y mantenimiento de aperturas automáticas. La instalación debe ser realizada por personal cualificado (instalador profesional, de conformidad con la norma EN12635), respetando la buena técnica y las normas vigentes. Compruebe que la estructura de la puerta sea adecuada para la automatización.

El instalador debe proporcionar toda la información sobre el funcionamiento automático, manual y de emergencia de la automatización, y entregar las instrucciones de funcionamiento al usuario del sistema.

**ADVERTENCIAS GENERALES**

Los materiales de embalaje no deben dejarse al alcance de los niños, puesto que son una fuente de peligro potencial. No deseche los materiales de embalaje en el medio ambiente; en lugar de ello, separe los distintos tipos (p. ej., cartón, poliestireno) y elimínelos de acuerdo con la normativa local. No permita que los niños jueguen con los dispositivos de control del producto. Mantenga los mandos a distancia fuera del alcance de los niños.



Este producto no está destinado para ser usado por personas (niños incluidos) con capacidades físicas, sensoriales o mentales reducidas, o con falta de conocimientos adecuados, salvo que estén bajo supervisión o hayan recibido instrucciones de uso por parte de personas responsables de su seguridad. Aplique todos los dispositivos de seguridad (fotocélulas, bordes sensibles, etc.) necesarios para proteger la zona de los peligros de impacto, aplastamiento, arrastre, cizallamiento. Tener en cuenta las normativas y directivas vigentes, los criterios de buenas prácticas técnicas, el uso, el entorno de instalación, la lógica de funcionamiento del sistema y las fuerzas desarrolladas por la automatización.

La instalación debe realizarse utilizando dispositivos de seguridad y control que cumplan las normas EN12978 y EN12453. Se recomienda el uso de accesorios y piezas de repuesto originales; si se utilizan piezas de repuesto no originales, el producto dejará de estar cubierto por la garantía. Todas las piezas mecánicas y electrónicas que componen la automatización cumplen los requisitos y las normas vigentes y llevan marcado CE.

**SEGURIDAD ELÉCTRICA**

En la red de alimentación, disponer un interruptor/seccionador omnipolar con distancia de apertura de los contactos igual o superior a 3 mm.

Comprobar que, aguas arriba de la instalación eléctrica, haya un interruptor diferencial y una protección de sobrecorriente adecuados. Algunos tipos de instalación requieren la conexión de la puerta a un sistema de puesta a tierra que cumpla con las normas de seguridad vigentes.



Durante las intervenciones de instalación, mantenimiento y reparación, retirar la alimentación antes de acceder a las partes eléctricas. Desconecte también las baterías tampón, en su caso. La instalación eléctrica y la lógica de funcionamiento deben cumplir con las normativas vigentes. Los conductores alimentados con diferentes tensiones deben estar físicamente separados o deben estar adecuadamente aislados con un aislamiento adicional de al menos 1 mm. Los conductores deben estar sujetos por una fijación adicional en las proximidades de los terminales. Vuelva a comprobar todas las conexiones realizadas antes de aplicar tensión. Las entradas N.C. no utilizadas deben puentearse.

**ELIMINACIÓN**

Como indica el símbolo lateral, está prohibido desechar este producto junto con los residuos domésticos, dado que algunas de sus piezas podrían ser perjudiciales para el medio ambiente y la salud humana si se eliminan de forma incorrecta. Por lo tanto, el equipo debe entregarse a centros de reciclaje adecuados o al distribuidor al adquirir un equipo nuevo equivalente. La eliminación no autorizada del producto por parte del usuario dará lugar a la aplicación de las sanciones administrativas previstas por la normativa vigente.

*Las descripciones y las ilustraciones de este manual no son vinculantes. Estas no alteran las características esenciales del producto; el fabricante se reserva el derecho de aportar cualquier modificación de carácter técnico, constructivo o comercial sin comprometerse a actualizar la presente publicación.*

**DATOS TÉCNICOS**

Alimentación de red	230 Vac +/- 10% 50/60 Hz
Salida motor	1 ó 2 pilonas serie MAXIMUM 1 piona MAX M30 EFO 1 ó 2 pilonas SPARTACUS
Corriente máxima motor	8 A para cada salida individual
Potencia de salida de los accesorios	24Vac 0,5A max.
Grado de protección	IP54
Temperatura de trabajo	-20°C / +60°C
Receptor radio	433,92 MHz integrado y configurable
Nº de códigos que se pueden almacenar	64

## CENTRAL DE CONTROL MAX.CP FUNCIONES ENTRADAS/SALIDAS (FIG.6)

Terminales	Función	Descripción
1/2/3	Alimentación	Entrada 230VCA 50/60Hz 1: L-Fase - 2: N-Neutro - 3: GND-Tierra
4/5/6	Motor 1	Conexión bolardo 1: 4: Bajada - 5: COM - 6 Subida
7/8	Parpadeo/E.V.	Salida para dispositivo intermitente o EFO, configurable con lógica EFO. Con la lógica EFO (Emergency Fast Operation), el dispositivo permite un tiempo de subida rápida de ~ 2,5 segundos. Con lógica EFO:ON = EV2 subida normal
9/10/11	Motor 2	Conexión bolardo 2: 9: Bajada - 10: COM - 11 Subida
12/13	Intermitente	Salida para dispositivo intermitente
14/15	Salida auxiliar 1	Salida auxiliar 1 configurable mediante el parámetro AUX1 Contacto libre de tensión máx. 30VCA/CC 1A.
16/17	Salida auxiliar 2	Salida auxiliar 2 configurable mediante el parámetro AUX2 Contacto libre de tensión máx. 30VCA/CC 1A.
18/19	24 VCA	Salida para alimentación accesorios 24Vac/0,5A máx.
20	No utilizado	
21	LSC1/SWC1	Entrada para final de carrera de cierre (bolardo subido) bolardo 1
22	LSO1/SWO1	Entrada para final de carrera apertura (bolardo bajado) bolardo 1
23	No utilizado	
24	Común Entradas	Común para todas las entradas de mando.
25	Bajada	Entrada botón (contacto N.O.), para bajada de los bolardos, configurable como contacto Reloj.
26	Subida	Entrada botón (contacto N.O.), para subida de los bolardos.
27	PHOT/PRES1	Entrada para la conexión de dispositivos de seguridad, contacto N.C. (por ejemplo, fotocélulas, bucles magnéticos, GL.PRES, etc.) / Con la lógica EFO=ON y el interruptor de enclavamiento de emergencia (EIS) activado: dispositivos de seguridad desactivados. Nota: Para conectar el accesorio GL.PRES (en el disuasor 1), configure la lógica PRES en ON (fig. 16).
28	STOP/PRES2	Entrada del pulsador STOP (contacto N.C.) / entrada de conexión del dispositivo GL.PRES. Nota: Para conectar el accesorio GL.PRES (en el disuasor 1), configure la lógica PRES en ON (fig. 16)
29	LSC2/SWC2 AUX IN1	Entrada final de carrera de cierre (bolardo subido LSC2/SWC2) bolardo 2 / Con lógica EFO=ON: entrada contacto N.O. relé K1
30	LSO2/SWO2 AUX IN2	Entrada final de carrera de apertura (bolardo bajado LSO2/SWO2) bolardo 2 / Con lógica EFO=ON: entrada presostato P1 EFO
31/32	Antena	Conector de antena de tarjeta del receptor de radio incorporada: 31: ANT-síñal - 32: SHIELD-pantalla.
<b>FUSIBLES</b>		
F1	F10A	Protección motor 1
F2	F10A	Protección motor 2
F5	T 100 mA	Protección Transformador/Accesorios

### PROGRAMACIÓN

La programación de las distintas funciones se realiza utilizando la pantalla LCD a bordo de la central y ajustando los valores deseados en los menús de programación que se describen a continuación.

El menú de parámetros permite asignar un valor numérico a una función, de forma análoga al ajuste de un trimmer.

El menú lógico permite activar o desactivar una función, de forma análoga al ajuste de un dip-switch.

Otras funciones especiales siguen a los menús de parámetros y lógica y pueden variar según el tipo de central o la revisión del software.

#### ¡ATENCIÓN!

**Con la lógica EFO:ON y el botón de emergencia habilitado, las protecciones se desactivan automáticamente hasta que se restablece el botón de emergencia.**

## PARA ACCEDER A LA PROGRAMACIÓN

- 1 - Pulse el botón <PG>; la pantalla pasa al primer menú de parámetros "PAR".
- 2 - Utilice el botón <+> o <-> para elegir el menú que desea seleccionar.
- 3 - Pulse el botón <PG>; la pantalla muestra la primera función disponible en el menú.
- 4 - Utilice el pulsador <+> o <-> para seleccionar la función que desea cambiar.
- 5 - Pulse el botón <PG>; la pantalla muestra el valor actualmente ajustado para la función seleccionada.
- 6 - Seleccione con el pulsador <+> o <-> para seleccionar el valor que desea asignar a la función.
- 7 - Pulse el botón <PG>; la pantalla muestra la señal "PRG" que indica que la programación se ha realizado correctamente.

### NOTAS

Pulsar simultáneamente <+> y <-> dentro de un menú de funciones permite volver al menú superior sin realizar cambios.

Mantener presionado el pulsador <+> o <-> para acelerar el aumento/disminución de los valores.

Tras una espera de 30s, la central sale del modo de programación y se apaga la pantalla.

Presionar el botón <+> equivale a la función *Subida*. Presionar el botón <-> equivale a la función *Bajada*

## PARÁMETROS, LÓGICAS Y FUNCIONES ESPECIALES

Las tablas siguientes describen las diferentes funciones disponibles en la centralita.

PARÁMETROS (PRr)			
MENÚ	FUNCIÓN	MIN-MAX- (Default)	MEMO
<b>t<sub>cA</sub></b>	Tiempo de subida automática del bolardo 1 y del bolardo 2. Al final del tiempo programado, la central ordena el ascenso del bolardo.	3-240-(10s)	
<b>t<sub>n1</sub></b>	Tiempo de trabajo bolardo 1. Regula la duración máxima de la maniobra de bajada y subida del bolardo 1. Se debe configurar aproximadamente 4 seg. más respecto al tiempo de recorrido efectivo del automatismo.	1-90-(10s)	
<b>t<sub>n2</sub></b>	Tiempo de trabajo bolardo 2. Regula la duración máxima de la maniobra de bajada y subida del bolardo 2. Se debe configurar aproximadamente 4 seg. más respecto al tiempo de recorrido efectivo del automatismo.	1-90-(10s)	
<b>bLc</b>	Tiempo de mantenimiento del bloqueo, ordena durante aproximadamente 1s una maniobra de subida. Valor expresado en horas. El valor 0 desactiva la función.	0-12-(2)	
<b>bLco</b>	Regula el tiempo de parada después de la activación del final de carrera de APERTURA. Valor expresado en décimas de segundo.	0-24-(12)	
<b>bLcc</b>	Regula el tiempo de parada después de la activación del final de carrera de CIERRE. Valor expresado en décimas de segundo.	0-24-(12)	
<b>AUX 1</b>	Ajusta el modo de funcionamiento de la salida auxiliar 1 0: Contacto para conexión de indicador estado bolardo 1 (ver esquema conexión aux). Indicador luminoso encendido con bolardo bajado. Luz intermitente de frecuencia 1 parpadeo/seg. con bolardo en bajada Indicador intermitente frecuencia 2 parpadeo/seg. con bolardo en subida Indicador apagado con bolardo subido. 1: Contacto AUX 1 cerrado solo con bolardo 1 subido. 2: Contacto para la conexión de la sirena/alarma, cerrado durante la subida del bolardo 1; ver el esquema de conexión Fig.6. 3: La salida replica el estado de la entrada LSC1 4: La salida replica el estado de la entrada LSO1 5: Salida mando tarjeta luces-buzzer mod. CP.BL (fig.11) 6: Salida de luz de zona. La salida se activa con bolardo en movimiento o con bolardo bajado (y lógica TCA=ON) 7: salida de semáforo. La salida se desactiva cuando el bolardo está completamente bajado 8: Contacto de señalización de error de comunicación BUS. El contacto se cierra en caso de falta de comunicación. (ver menú Sincronización BUS de centrales MAX.CP). 9: Salida de control de tarjeta de luces de semáforo mod. CP.BL (fig.12) Nota: Si la lógica PP=On los ajustes corresponden solo al bolardo 1 Si la lógica PP=Off los ajustes corresponden a todos los bolardos conectados.	0-9-(5)	

<b>AUX2</b>	<p>Ajusta el modo de funcionamiento de la salida auxiliar 2</p> <p>0: Contacto para conexión de indicador de estado de bolardo 2 (ver esquema de conexión AUX).</p> <p>Indicador luminoso encendido con bolardo bajado.</p> <p>Indicador intermitente frecuencia 1 parpadeo/seg. con bolardo en bajada.</p> <p>Indicador intermitente frecuencia 2 parpadeo/seg. con bolardo en subida.</p> <p>Indicador apagado con bolardo subido.</p> <p>1: Contacto AUX 2 cerrado solo con bolardo 2 subido.</p> <p>2: Contacto para la conexión de la sirena/alarma, cerrado durante la subida del bolardo; ver esquema de conexión Fig.6.</p> <p>3: La salida replica el estado de la entrada LSC2</p> <p>4: La salida replica el estado de la entrada LSO2</p> <p>5: Salida mando tarjeta luces-buzzer mod. CP.BL (fig.11)</p> <p>6: Salida de luz de zona. La salida se activa con bolardo en movimiento o con bolardo bajado (y lógica TCA=ON)</p> <p>7: salida de semáforo. La salida se desactiva cuando el bolardo está completamente bajado</p> <p>8: Contacto de señalización de error de comunicación BUS. El contacto se cierra en caso de falta de comunicación. (ver menú Sincronización BUS de centrales MAX.CP).</p> <p>9: Salida de control de tarjeta de luces de semáforo mod. CP.BL (fig.12)</p> <p>Nota: Si la lógica PP=On los ajustes corresponden solo al bolardo 2 Si la lógica PP=Off los ajustes corresponden a todos los bolardos conectados.</p>	0-9 -(0)	
<b>ch1</b>	<p>Configura el modo de funcionamiento del canal 1 del receptor enchufable.</p> <p>0: Open</p> <p>1: Close</p> <p>2: Paso-Paso</p> <p>3: STOP:</p> <p>Nota: Si la lógica PP=On los ajustes corresponden solo al bolardo 1 Si la lógica PP=off los ajustes corresponden a ambos bolardos.</p>	0-3-(0)	
<b>ch2</b>	<p>Configura el modo de funcionamiento de la entrada del canal 2 del receptor enchufable.</p> <p>0: Open</p> <p>1: Close</p> <p>2: Paso-Paso</p> <p>3: STOP:</p> <p>Nota: Si la lógica PP=On los ajustes corresponden solo al bolardo 2 Si la lógica PP=off los ajustes corresponden a ambos bolardos.</p>	0-3-(1)	

### LÓGICAS (LCC)

MENÚ	FUNCIÓN	ON-OFF-(Default)	MEMO
<b>tcr</b>	Habilita o deshabilita el tiempo de cierre (subida) automático.	(OFF)	
<b>ibl</b>	Habilita o deshabilita la función de comunidad durante la bajada. ON: Comandos PP cableados y mandos de radio desactivados durante la bajada OFF = función deshabilitada.	(OFF)	
<b>ibcA</b>	Habilita o deshabilita los mandos PP del transmisor durante la fase TCA. ON: Mandos PP no habilitados. Off: Mandos PP habilitados.	(OFF)	
<b>ibc</b>	Habilita o deshabilita la función de comunidad durante la subida. ON: Comandos PP cableados y mandos por radio deshabilitados durante la subida OFF = función deshabilitada.	(OFF)	
<b>ScL</b>	Habilita o deshabilita el cierre rápido On: subida rápida habilitada. Con el bolardo bajado o en fase de bajada, la activación de la fotocélula causa la subida automática después de 3 seg. Solo activa con TCA:ON Off: subida rápida deshabilitada.	(OFF)	
<b>PP</b>	Habilita o deshabilita el funcionamiento simultáneo de los bolardos. On: la entrada DOWN se comporta como una entrada PP para el bolardo 1, la entrada UP se comporta como entrada PP para el bolardo 2 Off: la entrada DOWN acciona ambos bolardos en bajada, la entrada UP acciona ambos bolardos en subida.	(OFF)	
<b>PrEo</b>	Habilita o deshabilita la intermitencia previa antes de la BAJADA del bolardo ON: intermitencia previa habilitada. La salida intermitente se activa 3s antes de que arranque el motor en bajada (no utilizar con EFO instalado) OFF: Preintermitencia deshabilitada.	(OFF)	

<b>PrEc</b>	Habilita o deshabilita la intermitencia previa antes de la SUBIDA del bolardo ON: intermitencia previa habilitada. La salida intermitente se activa 5 s antes de que arranque el motor en bajada (no utilizar con EFO instalado) OFF: Intermitencia previa deshabilitada	(OFF)	
<b>nLSU</b>	Activa/desactiva el funcionamiento en tiempo de los bolardos. ON: funcionamiento por tiempo de los bolardos (el tiempo de funcionamiento está definido por los parámetros TM1 y TM2). No utilizar con presostato GL.PRES. Funciones AUX no disponibles. OFF: funcionamiento con final de carrera.	(OFF)	
<b>hEr</b>	Activa o desactiva la función Hombre Presente. On: Funcionamiento Hombre Presente. La presión de los pulsadores DOWN/UP debe mantenerse durante toda la maniobra. OFF: Funcionamiento automático. Nota: Solo disponible con lógica PP en OFF.	(OFF)	
<b>EFO</b>	Funcionamiento con dispositivo EFO (Emergency Fast Operation) ON: funcionamiento para bolardo equipado con sistema EFO. La entrada STOP se convierte en entrada Presostato, la salida BLINK controla la válvula para el depósito adicional (EFO). OFF: funcionamiento normal.	(OFF)	
<b>PrES</b>	ON: La entrada de la fotocélula (PHO) y la entrada STOP (STP) pasan a ser, respectivamente, la entrada del presostato del disuasor 1 (PHO) y la entrada del presostato del disuasor 2 (STP) (véase la fig. 16) OFF: Funcionamiento estándar con la entrada de la fotocélula (PHO) y la entrada STOP (STP)	(OFF)	
<b>RoPF</b>	Activa o desactiva la función de "Apertura forzada en ausencia de red". ON: Función activa. En caso de ausencia de red, el bolardo baja automáticamente (ver esquema de conexión de la electroválvula - fig.13-14) Nota: no es posible utilizar la salida intermitente dedicada para el bolardo OFF: Función no activa	(OFF)	
<b>cuAr</b>	Habilita o deshabilita los transmisores de código programable. On: Receptor de radio habilitado exclusivamente para los transmisores de código variable (rolling-code). OFF: Receptor habilitado para transmisores de código variable (rolling-code) y programable (autoaprendizaje y dip-switch) .	(ON)	
<b>rEn</b>	Activa o desactiva la inserción remota de transmisores de radio (ver la sección APRENDIZAJE REMOTO). On: Activación remota habilitada. Off: Activación remota deshabilitada.	(ON)	

### RADIO (*rRad*)

MENÚ	FUNCIÓN
<b>PP1</b>	Cuando se selecciona esta función, el receptor se pone en espera (Push) para que se asigne un código de emisor a la función de paso-paso para el bolardo 1. Pulse el botón del transmisor que se va a asignar a esta función. Si el código es válido, se memoriza y aparece el mensaje OK Si el código no es válido, se muestra el mensaje "Err".
<b>PP2</b>	Cuando se selecciona esta función, el receptor se pone en espera (Push) para que se asigne un código de emisor a la función de paso-paso para el bolardo 2. Pulse el botón del transmisor que se va a asignar a esta función. Si el código es válido, se memoriza y aparece el mensaje OK Si el código no es válido, se muestra el mensaje "Err".
<b>oPEr</b>	Cuando se selecciona esta función, el receptor se pone en espera (Push) para que se asigne un código de emisor a la función de BAJADA (ambos bolardos). Pulse el botón del transmisor que se va a asignar a esta función. Si el código es válido, se memoriza y aparece el mensaje OK Si el código no es válido, se muestra el mensaje "Err".
<b>cLoSE</b>	Cuando se selecciona esta función, el receptor se pone en espera (Push) para que se asigne un código de emisor a la función de SUBIDA (ambos bolardos). Pulse el botón del transmisor que se va a asignar a esta función. Si el código es válido, se memoriza y aparece el mensaje OK Si el código no es válido, se muestra el mensaje "Err".

<b>CLR</b>	Al seleccionar esta función, el receptor se pone en espera (push) para que se elimine un código de transmisor de la memoria. Si el código es válido, se borra y aparece el mensaje OK Si el código no es válido o no está presente en la memoria, se muestra el mensaje "Err".
<b>CTR</b>	Borra completamente la memoria del receptor. Se requiere confirmación de la operación. Al seleccionar esta función, el receptor queda en espera (Push) de una nueva pulsación PGM que confirme la operación. Al final de la cancelación se muestra el mensaje OK

### NÚMERO DE MANIOBRAS (M1)

Muestra el número de ciclos completos (bajada+subida) realizados por el bolardo M1. Con la primera presión del botón <PG>, se muestran las 4 primeras cifras; con la segunda presión, se muestran las 4 últimas. Ej. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: realizados 123.456 ciclos.

### NÚMERO DE MANIOBRAS (M2)

Muestra el número de ciclos completos (bajada+subida) realizados por el bolardo M2. Con la primera presión del botón <PG>, se muestran las 4 primeras cifras; con la segunda presión, se muestran las 4 últimas. Es. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: realizados 123.456 ciclos.

### RESET (R5)

RESET de la central. ¡ATENCIÓN! Restablece los valores por defecto de la centralita.  
La primera pulsación de la tecla <PG> hace que RES parpadee, con una nueva pulsación de la tecla <PG> se restablece la central.  
Nota: No se borran los emisores del receptor ni la contraseña de acceso.  
Toda la lógica y los parámetros se restablecen a sus valores por defecto, por lo que debe repetirse el procedimiento de autosest.

### CONTRASEÑA DE ACCESO (CODE)

Permite introducir un código de protección de acceso para programar la central.  
Es posible introducir un código alfanumérico de cuatro caracteres utilizando los números del 0 al 9 y las letras A-B-C-D-E-F.  
El valor por defecto es 0000 (cuatro ceros) e indica la ausencia de código de protección.  
Es posible cancelar la operación de introducción del código en cualquier momento pulsando simultáneamente los botones + y -. Una vez introducida la contraseña, es posible operar en la central, entrando y saliendo de la programación durante un periodo aproximado de 10 minutos, con el fin de permitir las operaciones de ajuste y prueba de las funciones.  
La sustitución del código 0000 por cualquier otro código permite la protección de la central, impidiendo el acceso a todos los menús.  
Si desea introducir un código de protección, proceda del siguiente modo:  
- seleccione el menú Código y pulse OK.  
- se muestra el código 0000, aunque ya se haya introducido anteriormente un código de protección.  
- utilice las teclas + y - para modificar el valor del carácter parpadeante.  
- pulse OK para confirmar el carácter parpadeante y pasar al siguiente.  
- después de introducir los 4 caracteres, se muestra el mensaje de confirmación "CONF".  
- al cabo de unos segundos aparece de nuevo el código 0000  
- es necesario volver a confirmar el código de protección introducido anteriormente para evitar cambios involuntarios.  
Si el código coincide con el anterior, se muestra el mensaje de confirmación "OK".  
La central sale automáticamente de la fase de programación; para acceder de nuevo a los menús será necesario introducir el código de protección memorizado.  
**IMPORTANTE: ANOTE el código de protección y CONSÉRVELO EN UN LUGAR SEGURO para el mantenimiento futuro. Para eliminar un código de una central protegida es necesario entrar en el modo de programación con la contraseña y restablecer el código al valor por defecto 0000. EN CASO DE PÉRDIDA DEL CÓDIGO, ES NECESARIO CONTACTAR CON EL SERVICIO DE ASISTENCIA TÉCNICA AUTORIZADO PARA UN RESTABLECIMIENTO TOTAL DE LA CENTRAL.**

### SINCRONISMO (BUS)

MENÚ	FUNCIÓN
<b>ID</b>	Configura el número ID de sincronización. Es posible establecer un valor numérico de 0 a 15. Si se configura el valor 0, la central se configura como MASTER y el resto de valores la configuran como SLAVE.
<b>Loc</b>	Permite que una central configurada como SLAVE acepte comandos locales. Ver apartado "SINCRONIZACIÓN BUS de centrales MAX.CP"
<b>SCAN</b>	Función válida solo para tarjeta Master (ID:0), Al iniciar el escaneado, la central Master muestra el número de centrales SLAVE conectadas. Proceder como se indica a continuación: a) Seleccionar la función SCAN y presionar PG. b) La central se pone en espera de confirmación de comienzo de procedimiento "SCAN". c) Presionar PG para que inicie la fase de escaneado. d) Se muestra el número de centrales SLAVE conectadas. <b>Es INDISPENSABLE realizar un procedimiento de ESCANEADO después de conectar y alimentar todas las tarjetas SLAVE.</b>

## Sincronización BUS de centrales MAX.CP\*

Es posible gestionar un sistema formado por varias centrales conectando entre ellas los terminales A y B del bloque de terminales SERIAL A.

Cada tarjeta debe estar interconectada utilizando 2 cables de 0,5 mm<sup>2</sup>, como se indica en la Fig. 15.

Una de las dos tarjetas debe configurarse como MASTER (ID=0), todas las demás como SLAVE (ID de 1 a 15)

Todos los comandos (tanto de radiotransmisores como de entradas de comando y seguridad) recibidos por la central MASTER se transmitirán a las centrales SLAVE, que replicarán instantáneamente el comportamiento de la MASTER.

La lógica LOC del menú BUS puede ser configurada de dos modos:

ON: la central SLAVE puede aceptar un comando local (OPEN/CLOSE y Paso-Paso) y, en consecuencia, puede realizar una maniobra de apertura y/o cierre sin que haya un efecto sobre las otras centrales.

Un SLAVE con LOC configurado en ON puede, por ejemplo, ser útil en caso de que sea necesaria la apertura parcial del paso que normalmente es gestionado por todos los bolardos.

OFF: la central SLAVE no acepta comandos locales, por lo que siempre replicará el estado de la MASTER.

*Nota: Los comandos de radio enviados a los receptores de las centrales SLAVE siempre tienen efecto local independientemente de la lógica LOC.*

*Los dispositivos de seguridad se pueden conectar indistintamente a la tarjeta MASTER o SLAVE.*

*Las entradas UP y DOWN con PP=ON tienen función de Paso/Paso total.*

*En este caso, UP y DOWN no tendrán función PP2 y PP1, respectivamente, sino PP (para bolardo 1 y bolardo 2).*

*Con LOC ON, el mando PP actúa solo en los dos bolardos conectados a la tarjeta SLAVE; con loc OFF, el mando actúa en todo el sistema (SLAVE+MASTER)*

\* disponible solo con la versión de firmware 1.04 o posterior

## APRENDIZAJE REMOTO DE TRANSMISORES

Si dispone de un transmisor ya memorizado en el receptor, es posible realizar un aprendizaje remoto vía radio (sin necesidad de acceder a la central).

IMPORTANTE: El procedimiento debe realizarse con el bolardo bajado durante la pausa TCA.

Proceder como se indica a continuación:

1 Pulse el botón oculto del transmisor ya memorizado.

2 Antes de 5s, pulse el botón del transmisor ya memorizado correspondiente al canal a asociar al nuevo transmisor. El intermitente se enciende.

3 En 10s, pulse la tecla oculta del nuevo transmisor.

4 Antes de que transcurran 5s, pulse el botón del nuevo transmisor a asociar al canal elegido en el punto 2. El intermitente se apaga.

5 El receptor memoriza el nuevo transmisor y sale inmediatamente del modo de programación.

## TARJETA CP.BL

En primer lugar, fije la tarjeta en su ubicación utilizando los tornillos V1 y V2 (Fig. 10).

**CP.BL en modo luces zumbador (AUX1 o AUX2 establecidos en 5)**

Proceder a la conexión a la central MAX.CP según se indica en el esquema de la Fig.11.

En este modo, a través de la entrada STATUS, la tarjeta CP.BL gestiona los LED de señalización y los zumbadores de alarma en función de la posición del bolardo.

La tarjeta dispone de dos dip-switch para configurar el modo de funcionamiento cuando el bolardo está completamente subido:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	LED encendidos fijos (por defecto)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	LED intermitente normal (200ms encendido/ 200ms apagado)
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	LED intermitente rápido (100ms encendido/ 100ms apagado)
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	LED intermitente lento (500 ms encendido/ 500 ms apagado)

**CP.BL en modo semáforo (AUX1 o AUX2 establecidos en 9\*)**

Proceder a la conexión a la central MAX.CP según se indica en el esquema de la Fig.12.

En este modo, a través de la entrada STATUS la tarjeta CP.BL gestiona las luces del semáforo en función de la posición del bolardo.

La tarjeta dispone de dos dip-switch para configurar la intensidad luminosa de las luces de semáforo:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Luces al 10% (por defecto)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Luces al 30%
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Luces al 70%
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Luces al 100%

\* disponible solo con versión firmware de CP.BL 1.03 y MAX.CP V1.05 o posteriores

## KIT GL.AL (FIG.13/14)

El kit GL.AL incluye la tarjeta CP.AL, que es un accesorio de bajada automática en caso de ausencia de tensión de alimentación que se combina con los bolardos predispuestos con electroválvula EV24Vdc.

En primer lugar, fije la tarjeta en su ubicación utilizando los tornillos V1 y V2 (Fig. 10).

Proceder a la conexión a la central MAX.CP según se indica a continuación:

1) En la tarjeta MAX.CP, conectar la salida BLINK del bolardo correspondiente (BOLLARD 1 o BOLLARD 2) a la entrada 230VCA de la tarjeta CP.AL.

2) Conectar los dos hilos del cable multipolar, previamente conectados en la caja de derivación, al bloque de terminales de 2 vías de la electroválvula EV24Vdc, en los terminales 1 y 2 del conector AUT1 de la tarjeta CP.AL del bolardo correspondiente.

3) Alimentar la instalación.

4) Configurar la lógica AOPF = ON.

5) Subir el bolardo, retirar la tensión de red y comprobar que se produzca la bajada del bolardo.

## DIAGNÓSTICO

Durante el funcionamiento normal, la pantalla LCD muestra el estado de las entradas y salidas según se indica en el diagrama de al lado. Cada activación de una entrada/salida corresponde al encendido del segmento correspondiente de la pantalla LCD.

El modo de intermitencia de los segmentos LSO1/LSC1/LSO2/LSC2 indica el modo de funcionamiento (Lógica NLSW).

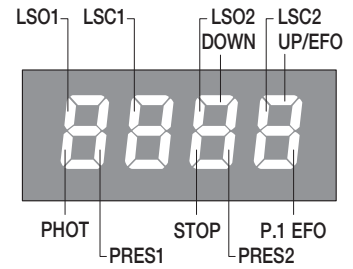
2 parpadeos con pausa:

Parada en los topes mecánicos, no se utilizan los finales de carrera magnéticos.

Lógica NLSW=ON - funcionamiento temporizado.

Sin parpadeo (encendidos fijos):

Funcionamiento con finales de carrera magnéticos. Lógica NLSW:OFF.



P.1 EFO = Diagnóstico de presión EFO

## ELIMINACIÓN

Si el producto se pone fuera de servicio, se deben seguir las disposiciones legales vigentes en el momento con respecto a la eliminación diferenciada y el reciclaje de los diversos componentes (metales, plásticos, cables eléctricos, etc.); es aconsejable ponerse en contacto con su instalador o con una empresa especializada y habilitada para este fin.

**INFORMACJE OGÓLNE**

Zabrania się używania produktu do celów lub w sposób nieprzewidziany w niniejszej instrukcji. Nieprawidłowe użycie może spowodować uszkodzenie produktu i zagrazać osobom i mieniu. Nie ponosimy odpowiedzialności za nieprzestrzeganie zasad dobrej techniki wykonania bram, a także za deformacje, które mogą wystąpić podczas użytkowania. Niniejszą instrukcję należy zachować do wykorzystania w przyszłości.

**INFORMACJE DLA MONTERA**

Niniejsza instrukcja jest skierowana wyłącznie do wykwalifikowanego personelu odpowiedzialnego za instalację i konserwację automatycznych systemów otwierania. Montaż musi być przeprowadzony przez wykwalifikowany personel (zawodowego monter, zgodnie z normą EN12635), zgodnie z zasadami dobrej praktyki inżynierskiej i obowiązującymi przepisami. Należy sprawdzić, czy konstrukcja bramy nadaje się do zautomatyzowania.

Monter musi przekazać wszystkie informacje na temat automatycznego, ręcznego i awaryjnego działania systemu, a także przekazać jego instrukcję obsługi użytkownikowi.

**OSTRZEŻENIA OGÓLNE**

Nie pozostawiać w zasięgu dzieci materiałów opakowaniowych, ponieważ mogą one stanowić potencjalne zagrożenie. Nie wyrzucać materiałów opakowaniowych do środowiska, lecz przeprowadzić ich segregację wg rodzaju (np. karton, styropian) i utylizować stosownie do lokalnych przepisów. Nie pozwalać dzieciom na zabawę urządzeniami sterującymi produktu. Przechowywać piloty w miejscu niedostępnym dla dzieci.



Ten produkt nie jest przeznaczony do użytku przez osoby (w tym dzieci) o ograniczonych zdolnościach fizycznych, sensorycznych lub umysłowych lub nieposiadające odpowiedniej wiedzy, chyba że znajdują się one pod nadzorem lub otrzymały instrukcje użytkownika od osób odpowiedzialnych za ich bezpieczeństwo. Zamontować wszystkie urządzenia zabezpieczające (fotokomórki, czułe krawędzie itp.) niezbędne do ochrony obszaru przed zagrożeniami związanymi z uderzeniem, zgnieceniem, ścięciem. Uwzględnić obowiązujące przepisy i dyrektywy, kryteria dobrej inżynierii, zastosowanie, specyfikę miejsca instalacji, logikę działania systemu i siły wytwarzane przez automatykę.

Montaż musi być przeprowadzony przy zastosowaniu środków bezpieczeństwa i elementów sterujących zgodnych z normami EN12978 i EN12453. Zaleca się stosowanie oryginalnych akcesoriów i części zamiennych. W przypadku zastosowania nieoryginalnych części zamiennych, produkt nie będzie objęty gwarancją. Wszystkie części mechaniczne i elektroniczne wchodzące w skład urządzenia, są zgodne z obowiązującymi wymogami i normami oraz posiadają oznaczenie CE..

**BEZPIECZEŃSTWO ELEKTRYCZNE**

Na zasilaniu sieciowym przewidzieć wielobiegunowy przełącznik/rozłącznik z odległością otwarcia styków wynoszącą 3 mm lub większą. Sprawdzić, czy przed instalacją elektryczną jest zamontowany odpowiedni wyłącznik różnicowoprądowy i nadprądowy. Niektóre rodzaje instalacji wymagają podłączenia bramy do systemu uziemienia zgodnego z obowiązującymi normami bezpieczeństwa.



Przed rozpoczęciem prac związanych z montażem, konserwacją i naprawą i uzyskaniem dostępu do komponentów elektrycznych należy odłączyć zasilanie elektryczne.

Odłączyć wszystkie baterie buforowe, jeśli są obecne. Instalacja elektryczna i logika obsługi muszą być zgodne z obowiązującymi przepisami. Przewody zasilane różnymi napięciami muszą być fizycznie oddzielone lub odpowiednio izolowane dodatkową izolacją o grubości co najmniej 1 mm. Przewody muszą być związane dodatkowym mocowaniem w pobliżu zacisków. Przed podaniem napięcia należy ponownie sprawdzić wszystkie wykonane połączenia. Nieużywane wejścia N.C. muszą być zmostkowane.

**UTYLIZACJA**

Jak przedstawia to zamieszczony obok symbol, zakazuje się wyrzucania produktu razem z odpadami domowymi, gdyż niektóre części produktu są szkodliwe dla środowiska i zdrowia człowieka, jeśli nie są odpowiednio utylizowane. Urządzenie musi być przekazane do odpowiednich zakładów utylizacji, lub przekazane sprzedawcy, u którego dokonano zakupu nowego urządzenia. Niewłaściwe usunięcie produktu przez jego posiadacza podlega określonym sankcjom prawno-administracyjnym.

Opisy i ilustracje w niniejszej instrukcji są przykładowe. Producent zastrzega sobie prawo do wprowadzania wszelkich zmian technicznych, konstrukcyjnych lub handlowych bez konieczności aktualizowania niniejszej publikacji.

**DANE TECHNICZNE**

Zasilanie sieciowe	230 Vac +/- 10% 50/60 Hz
Wyjście silnika	1 lub 2 słupki serii MAXIMUM 1 słupek MAX M30 EFO 1 lub 2 słupki SPARTACUS
Maksymalny prąd silnika	8 A dla każdego wyjścia z osobna
Moc wyjściowa akcesoriów	24Vac 0,5A max.
Stopień ochrony	IP54
Temperatura pracy	-20°C / +60°C
Odbiornik radiowy	Wbudowana i konfigurowalna częstotliwość 433,92 MHz
Liczba kodów, które można zapisać	64

## CENTRALA STERUJĄCA MAX.CP FUNKCJE WEJŚCIA/WYJŚCIA (RYS.6)

Zaciski	Funkcja	Opis
1/2/3	Zasilanie	Na wejściu 230Vac 50/60Hz 1: L -Faza - 2: N-Neutral - 3: Uziemienie
4/5/6	Silnik 1	Podłączenie blokady 1: 4: Opuszczanie - 5: COM - 6 Podnoszenie
7/8	Blink/E.V.	Wyjście dla migającego urządzenia lub EFO, konfigurowalne za pomocą logiki EFO. Dzięki logice EFO (Emergency Fast Operation) urządzenie umożliwia szybkie podnoszenie w ~ 2,5 sekundy. Z logiką EFO:ON = EV2 normalne podnoszenie
9/10/11	Silnik 2	Podłączenie blokady 2: 9: Opuszczanie - 10: COM - 11 Podnoszenie
12/13	Miganie	Wyjście dla migacza
14/15	Wyjście pomocnicze 1	Wyjście pomocnicze 1 do skonfigurowania za pomocą parametru AUX1 Styk wolny z napięciem maks.30Vac/dc 1A.
16/17	Wyjście pomocnicze 2	Wyjście pomocnicze 2 konfigurowane za pomocą parametru AUX2 Styk wolny z napięciem maks.30Vac/dc 1A.
18/19	24 Vac	Wyjście zasilania urządzeń pomocniczych 24Vac/0,5A max.
20	Nie używane	
21	LSC1/SWC1	Wejście wyłącznika krańcowego zamykania (blokada podniesiona) blokada 1
22	LSO1/SWO1	Wejście wyłącznika krańcowego otwarcia (blokada opuszczona) blokada 1
23	Nie używane	
24	Wspólne wejścia	Wspólny dla wszystkich wejść sterowniczych.
25	Opuszczanie	Wejście przycisku (zestyk normalnie otwarty), do opuszczania blokad, konfigurowalne jako zestyk zegara.
26	Podnoszenie	Wejście przycisku (zestyk normalnie otwarty) do podnoszenia blokad.
27	PHOT/PRES1	Wejście do podłączenia urządzeń zabezpieczających, styk zwierny (np. fotokomórki, pętle magnetyczne, GL.PRES itp.). / Przy logice EFO=ON i włączonym przełączniku blokady awaryjnej (EIS): urządzenia zabezpieczające są wyłączone. Uwaga: W celu podłączenia akcesorium GL.PRES (do słupka 1) należy ustawić logikę PRES na ON (rys. 16)
28	STOP/PRES2	Wejście przycisku STOP (styk NO) / wejście do podłączenia urządzenia GL.PRES. Uwaga: Aby podłączyć urządzenie GL.PRES (do słupka 1), należy ustawić logikę PRES w pozycji ON (rys. 16)
29	LSC2/SWC2 AUX IN1	Wejście wyłącznika krańcowego zamykania (podniesiona blokada LSC2/SWC2) blokada 2 / Z logiką EFO=ON: wejście stykowe N.O. przekaźnik K1
30	LSO2/SWO2 AUX IN2	Wejście wyłącznika krańcowego otwarcia (opuszczona blokada LSO2/SWO2) blokada 2 / Z logiką EFO=ON: wejście presostatu P1 EFO
31/32	Antena	Podłączenie anteny z wbudowaną kartą odbiorczą 31: Sygnał ant - 32: SHIELD-Ekran.
<b>BEZPIECZNIKI</b>		
F1	F10A	Protezione Motore 1
F2	F10A	Protezione Motore 2
F5	T 100 mA	Protezione Trasformatore/Accessori

### PROGRAMOWANIE

Programowanie poszczególnych funkcji wykonuje się na wyświetlaczu LCD zainstalowanym na centrali, ustawiając wybrane wartości w opisanych poniżej menu programowania.

Menu parametrów umożliwia zadanie wartości liczbowej dla danej funkcji i w podobny sposób dla trymera regulacyjnego.

Menu układów logicznych umożliwia włączenie lub wyłączenie danej funkcji i w podobny sposób ustawienie przełącznika dip-switch.

Inne funkcje specjalne są zależne od menu parametrów i układów logicznych i mogą się różnić w zależności od typu jednostki sterującej lub wersji oprogramowania.

### UWAGA!

**Przy włączonej logice EFO:ON i przycisku awaryjnego, zabezpieczenia są automatycznie wyłączone, dopóki przycisk awaryjny nie zostanie zresetowany.**

## ABY UZYSKAĆ DOSTĘP DO PROGRAMOWANIA

- 1 - Nacisnąć przycisk <PG>; na wyświetlaczu pojawi się pierwsze menu Parametry „PAR”.
- 2 - Wybrać żądane menu za pomocą przycisku <+> lub <->.
- 3 - Nacisnąć przycisk <PG>; na wyświetlaczu pojawi się pierwsza funkcja dostępna w menu.
- 4 - Wybrać za pomocą przycisku <+> lub <-> funkcję do zmodyfikowania.
- 5 - Nacisnąć przycisk <PG>; na wyświetlaczu pojawi się wartość aktualnie ustawiona dla wybranej funkcji.
- 6 - Wybrać za pomocą przycisku <+> lub <-> wartość, która ma być zadana dla danej funkcji.
- 7 - Nacisnąć przycisk <PG>; na wyświetlaczu pojawi się sygnał „PRG”, który wskazuje pomyślne zakończenie programowania.

### Uwagi

Jednoczesne naciśnięcie przycisków <+> i <-> w menu funkcji umożliwia przejście do wyższego menu bez wprowadzania jakichkolwiek zmian. Przytrzymanie naciśniętego przycisku <+> lub przycisku <-> umożliwia szybsze zwiększanie/zmniejszanie wyświetlanej wartości. Po upływie 60 s nieaktywności, centrala opuszcza tryb programowania i gasi wyświetlacz. Naciśnięcie przycisku <+> jest równoznaczne z funkcją Podnoszenia. Naciśnięcie przycisku <-> jest równoznaczne z funkcją Opuszczania

## PARAMETRY, UKŁADY LOGICZNE I FUNKCJE SPECJALNE

W poniższej tabeli opisujemy poszczególne funkcje dostępne w centralce.

PARAMETRY (PRr)			
MENU	FUNKCJA	MIN-MAX-(Default)	MEMO
<b>ŁcR</b>	Automatyczny czas podnoszenia blokady 1 i blokady 2. Po upływie ustawionego czasu jednostka sterująca steruje podnoszeniem blokady.	3-240-(10s)	
<b>ŁN1</b>	Czas pracy blokady 1. Dostosować maksymalny czas trwania manewru opuszczania i podnoszenia blokady 1. Musi być ustawiony na około 4 sekundy dłużej niż rzeczywisty czas działania automatu.	1-90-(10s)	
<b>ŁN2</b>	Czas pracy blokady. Dostosować maksymalny czas trwania manewru opuszczania i podnoszenia blokady 2. Musi być ustawiony na około 4 sekundy dłużej niż rzeczywisty czas działania automatu.	1-90-(10s)	
<b>bLc</b>	Czas utrzymywania blokady, steruje manewrem podnoszenia przez około 1s. Wartość wyrażona w godzinach. Wartość 0 dezaktywuje funkcję.	0-12-(2)	
<b>bLco</b>	Reguluje czas zatrzymania po osiągnięciu wyłącznika krańcowego OTWIERANIA. Wartość jest wyrażona w dziesiątych sekundy.	0-24-(12)	
<b>bLcc</b>	Reguluje czas zatrzymania po osiągnięciu wyłącznika krańcowego ZAMYKANIA. Wartość jest wyrażona w dziesiątych sekundy.	0-24-(12)	
<b>AUX1</b>	Ustawia tryb pracy wyjścia pomocniczego 1 0: Styk do podłączenia lampki blokady 1 (patrz schemat podłączenia AUX). Lampka ostrzegawcza włączona gdy blokada jest opuszczona. Częstotliwość przerywanego światła ostrzegawczego 1 migająca/sek. z opuszczającą się blokadą Częstotliwość lampy przerywanej 2 migająca/sek. z podnoszącą się blokadą Lampka wyłączona przy podniesionej blokadzie. 1: Styk AUX 1 zamknięty tylko przy podniesionej blokadzie 1. 2: Styk połączenia syreny/alarmu, zamknięty podczas podnoszenia blokady 1, patrz schemat połączeń Rys.6. 3: Wyjście replikuje stan wejścia LSC1 4: Wyjście replikuje stan wejścia LSO1 5: Wyjście karty sterowania lampkami-brzęczykiem mod. CP.BL (rys.11) 6: Wyjście światła strefowego. Wyjście aktywuje się za pomocą ruchomej blokady lub za pomocą opuszczonej blokady (i logika TCA=ON.) 7: wyjście sygnalizacji świetlnej. Wyjście wyłącza się, gdy blokada jest całkowicie opuszczona 8: Styk sygnału błędu komunikacji MAGISTRALI. Zestyk jest zamykany w przypadku braku komunikacji. (patrz menu synchronizacji MAGISTRALI modułu sterującego MAX.CP). 9: Wyjście sterujące karty sygnalizacji świetlnej mod. CP.BL (rys.12) Ważne: Jeśli logika PP= On, ustawienia są związane tylko z blokadą 1 Jeśli logika PP=Off, ustawienia odnoszą się do wszystkich podłączonych blokad.	0-9-(5)	

<b>AUX2</b>	<p>Ustawia tryb pracy wyjścia pomocniczego 2</p> <p>0: Styk do podłączenia kontrolki stanu blokady 2 (patrz schemat podłączenia AUX). Kontrolka świeci się gdy blokada jest opuszczona.</p> <p>Kontrolka naprzemiennie migająca z częstotliwością 1 mignięcie/sek. przy opuszczanej blokadzie</p> <p>Kontrolka naprzemiennie migająca z częstotliwością 2 mignięcia/sek. przy podnoszonej blokadzie</p> <p>Kontrolka zgaszona przy podniesionej blokadzie.</p> <p>1: STYK AUX 2 zamknięty tylko przy podniesionej blokadzie 2.</p> <p>2: Styk połączenia syreny/alarmu, zamknięty podczas podnoszenia blokady, patrz schemat połączeń Rys.6.</p> <p>3: Wyjście replikuje stan wejścia LSC2</p> <p>4: Wyjście replikuje stan wejścia LSO2</p> <p>5: Wyjście karty sterowania lampkami-brzęczykiem mod. CP.BL (rys.11)</p> <p>6: Wyjście światła strefowego. Wyjście aktywuje się za pomocą ruchomej blokady lub za pomocą opuszczonej blokady (i logika TCA=ON.)</p> <p>7: wyjście sygnalizacji świetlnej. Wyjście wyłącza się, gdy blokada jest całkowicie opuszczona</p> <p>8: Styk sygnału błędu komunikacji MAGISTRALI. Zestyk jest zamykany w przypadku braku komunikacji. (patrz menu synchronizacji MAGISTRALI modułu sterującego MAX.CP).</p> <p>9: Wyjście sterujące karty sygnalizacji świetlnej mod. CP.BL (rys.12)</p> <p>Ważne: Jeśli logika PP= On, ustawienia są związane tylko z blokadą 2 Jeśli logika PP=Off, ustawienia odnoszą się do wszystkich podłączonych blokad.</p>	0-9 -(0)	
<b>ch1</b>	<p>Ustawia tryb pracy kanału 1 odbiornika plug-in.</p> <p>0: Otwarty</p> <p>1: Zamknięty</p> <p>2: Przesuw krokowy</p> <p>3: STOP</p> <p>Ważne: Jeśli logika PP= On, ustawienia są związane tylko z blokadą 1 Jeśli logika PP=Off, ustawienia odnoszą się do obu blokad.</p>	0-3-(0)	
<b>ch2</b>	<p>Ustawia tryb pracy kanału 2 odbiornika plug-in.</p> <p>0: Otwarty</p> <p>1: Zamknięty</p> <p>2: Przesuw krokowy</p> <p>3: STOP</p> <p>Ważne: Jeśli logika PP= On, ustawienia są związane tylko z blokadą 2 Jeśli logika PP=Off, ustawienia odnoszą się do obu blokad.</p>	0-3-(1)	

### UKŁADY LOGICZNE (LOU)

MENU	FUNKCJA	ON-OFF-(Default)	MEMO
<b>tcA</b>	Włącza lub wyłącza czas automatycznego zamykania (podnoszenie).	(OFF)	
<b>ibL</b>	Włącza lub wyłącza funkcję wspólną podczas opuszczania. ON: Przewodowe komendy PP i komendy radiowe wyłączone podczas opuszczania OFF = Funkcja wyłączona.	(OFF)	
<b>ibcA</b>	Włącza lub wyłącza komendy PP nadajnika podczas fazy TCA. On: Komendy PP nie są włączone. Off: Komendy PP włączone.	(OFF)	
<b>ibc</b>	Włącza lub wyłącza funkcję wspólną podczas podnoszenia. ON: Przewodowe komendy PP i komendy radiowe wyłączone podczas podnoszenia OFF = Funkcja wyłączona.	(OFF)	
<b>ScL</b>	Włącza lub wyłącza szybkie zamykanie On: Szybkie podnoszenie włączone. Przy opuszczonej blokadzie lub w fazie opuszczania, interwencja fotokomórki powoduje automatyczne podniesienie po upływie 3 s. Aktywny tylko z TCA: ON OFF: szybkie podnoszenie wyłączone.	(OFF)	
<b>PP</b>	Włącza lub wyłącza jednoczesną pracę blokad. On: wejście DOWN działa jak wejście PP dla blokady 1, wejście UP działa jak wejście PP dla blokady 2 OFF: wejście DOWN aktywuje obie blokady w dół, wejście UP aktywuje obie blokady w górę.	(OFF)	
<b>PrEo</b>	Włączanie lub wyłączanie migania wstępnego przed OPUSZCZENIEM blokady ON: Miganie wstępne włączone. Wyjście migania włącza się 3 sek. przed uruchomieniem silnika podczas opuszczania (nie używać z zainstalowanym EFO) OFF: Miganie wstępne wyłączone	(OFF)	

<b>PrEc</b>	Włącza lub wyłącza miganie wstępne przed PODNIESIENIEM blokady ON: Miganie wstępne włączone. Wyjście migania włącza się 5 sek. przed uruchomieniem silnika podczas opuszczania (nie używać z zainstalowanym EFO) OFF: Miganie wstępne wyłączone	(OFF)	
<b>nLSU</b>	Włącza/wyłącza czasową pracę blokad. ON: czas pracy blokad (czas pracy określają parametry TM1 i TM2). Nie używać z presostatem GL.PRES. Funkcje AUX niedostępne. OFF: praca z wyłącznikiem krańcowym.	(OFF)	
<b>hEr</b>	Włącza lub wyłącza funkcję Czuwaka On: Działanie funkcji czuwakowej [obecności człowieka]. Wciśnięcie przycisków DOWN/UP musi trwać przez cały czas wykonywania manewru. Off: Praca w trybie automatycznym. N.B: Dostępne tylko przy logice PP w stanie OFF.	(OFF)	
<b>EFO</b>	Działanie z urządzeniem EFO (Emergency Fast Operation) ON: działanie dla blokady wyposażonej w system EFO. Wejście STOP staje się wejściem presostatu, wyjście BLINK steruje zaworem dla dodatkowego zbiornika (EFO). OFF: Normalna praca.	(OFF)	
<b>PrES</b>	ON: Wejście fotokomórki (PHO) i wejście STOP (STP) stają się odpowiednio wejściem czujnika ciśnienia bariery 1 (PHO) i wejściem czujnika ciśnienia bariery 2 (STP) (patrz rys. 16) OFF: Standardowa praca z wejściem fotokomórki (PHO) i wejściem STOP (STP)	(OFF)	
<b>RoPF</b>	Włącza lub wyłącza funkcję „Wymuszonego otwierania w przypadku braku dostępu do sieci”. ON: Aktywna funkcja. W przypadku braku sieci blokada opada automatycznie (patrz schemat podłączenia zaworu elektromagnetycznego - rys. 13-14) Uwaga: nie jest możliwe użycie wyjścia migającego odnoszącego się do blokady OFF: Funkcja nieaktywna	(OFF)	
<b>cuRr</b>	Włącza lub wyłącza nadajniki z programowalnym kodem. On: Odbiornik radiowy przeznaczony wyłącznie do nadajników z kodem zmiennym (rolling-code). Off: Odbiornik obsługujący nadajniki z kodem zmiennym (rolling-code) oraz programowalny (auto-uczenie i przełączniki DIP).	(ON)	
<b>rEr</b>	Włącza lub wyłącza zdalne wprowadzanie nadajników radiowych (patrz paragraf ZDALNEGO UCZENIA). On: Włączono zdalne wprowadzanie Off: Zdalne wprowadzanie wyłączone.	(ON)	

#### RADIO (*r-Rd*)

MENU	FUNKCJA
<b>PP1</b>	Po wybraniu tej funkcji, odbiornik ustawia się w stanie oczekiwania (Push) na kod nadajnika do przypisania do funkcji krokowej dla blokady 1. Nacisnąć klawisz nadajnika, który ma zostać przypisany do tej funkcji. Jeśli kod jest poprawny, zostaje on zapisany i wyświetla się komunikat OK. Jeśli kod jest nieprawidłowy, pojawi się komunikat „Err”.
<b>PP2</b>	Po wybraniu tej funkcji, odbiornik ustawia się w stanie oczekiwania (Push) na kod nadajnika do przypisania do funkcji krokowej dla blokady 2. Nacisnąć klawisz nadajnika, który ma zostać przypisany do tej funkcji. Jeśli kod jest poprawny, zostaje on zapisany i wyświetla się komunikat OK. Jeśli kod jest nieprawidłowy, pojawi się komunikat „Err”.
<b>oPEn</b>	Po wybraniu tej funkcji, odbiornik ustawia się w stanie oczekiwania (Push) na kod nadajnika do przypisania do funkcji OPUSZCZANIA (obie blokady). Nacisnąć klawisz nadajnika, który ma zostać przypisany do tej funkcji. Jeśli kod jest poprawny, zostaje on zapisany i wyświetla się komunikat OK. Jeśli kod jest nieprawidłowy, pojawi się komunikat „Err”.
<b>clOSE</b>	Po wybraniu tej funkcji, odbiornik ustawia się w stanie oczekiwania (Push) na kod nadajnika do przypisania do funkcji PODNOSZENIA (obie blokady). Nacisnąć klawisz nadajnika, który ma zostać przypisany do tej funkcji. Jeśli kod jest poprawny, zostaje on zapisany i wyświetla się komunikat OK. Jeśli kod jest nieprawidłowy, pojawi się komunikat „Err”.
<b>clR</b>	Po wybraniu tej funkcji, odbiornik znajdzie się w stanie oczekiwania (Push) na kod pilota do usunięcia z pamięci. Jeśli kod jest poprawny, zostaje on usunięty i pojawia się komunikat OK. Jeśli kod jest nieprawidłowy lub nie jest zapisany w pamięci, pojawi się komunikat „Err”.

<b>ctr</b>	<p>Całkowicie usuwa pamięć odbiornika. Pojawia się żądanie potwierdzenia operacji. Po wybraniu tej funkcji, odbiornik znajdzie się w stanie oczekiwania (Push) na nowe naciśnięcie PGM, zatwierdzające operację. Na koniec usuwania, pojawi się komunikat OK.</p>
------------	---------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------------

### LICZBA MANEWRÓW (nr1)

Wyświetla liczbę pełnych cykli (opuszczanie + podnoszenie) wykonanych przez blokadę M1. Pierwsze naciśnięcie przycisku <PG>, wyświetla pierwsze 4 cyfry, drugie naciśnięcie ostatnie 4 cyfry. Np. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: wykonanych 123.456 cykli.

### LICZBA MANEWRÓW (nr2)

Wyświetla liczbę kompletnych cykli (opuszczanie + podnoszenie) wykonanych przez blokadę M2. Pierwsze naciśnięcie przycisku <PG>, wyświetla pierwsze 4 cyfry, drugie naciśnięcie ostatnie 4 cyfry. Np. <PG> 0012 >>> <PG> 3456: wykonanych 123.456 cykli.

### RESET (rE5)

RESETOWANIE jednostki sterującej. UWAGA! Przywrócić centralce wartości domyślne.  
Pierwsze naciśnięcie przycisku <PG> powoduje miganie napisu RES, kolejne naciśnięcie przycisku <PG> spowoduje zresetowanie jednostki sterującej. Ważne: Z odbiornika nie są usuwane ani nadajniki ani hasło dostępowe.  
Ustawiane są wartości domyślne wszystkich układów logicznych i wszystkich parametrów, dlatego wymagane jest powtórzenie procedury autoustawiania.

### HASŁO DOSTĘPU (codE)

Umożliwia wprowadzenie kodu zabezpieczającego dostęp do programowania jednostki sterującej.  
Można wprowadzić kod alfanumeryczny złożony z czterech znaków, używając cyfr od 0 do 9 i liter A-B-C-D-E-F.  
Wartość domyślna wynosi 0000 (cztery zera) i oznacza brak kodu zabezpieczającego.  
W każdym momencie można anulować czynność wprowadzania kodu, naciskając równocześnie klawisze + i -. Po wprowadzeniu hasła można użyć jednostki sterującej, wchodząc i wychodząc z programowania przez około 10 minut, tak aby umożliwić wykonanie czynności nastawczych i przetestować funkcje.  
Zastępując kod 0000 jakimkolwiek innym kodem, aktywuje się zabezpieczenie jednostki sterującej, uniemożliwiając wszystkich dostęp do menu. Chcąc wprowadzić kod zabezpieczający, postępować w następujący sposób:  
- wybrać menu Code [Kod] i nacisnąć OK.  
- pojawi się kod 0000, również w przypadku, gdy wcześniej wprowadzono kod zabezpieczający.  
- używając klawiszy + i -, można zmienić wartość migającego znaku.  
- klawiszem OK zatwierdza się migający znak i przechodzi się do kolejnego.  
- po wprowadzeniu 4 znaków, pojawi się komunikat zatwierdzający „CONF”.  
- po kilku sekundach pojawi się ponownie kod 0000.  
- należy ponownie zatwierdzić wcześniej wprowadzony kod zabezpieczający, unikając wprowadzania błędnych znaków.  
Jeśli wprowadzony kod zgadza się z wcześniej wprowadzonym kodem, pojawi się komunikat zatwierdzający „OK”.  
Centralka automatycznie opuszcza fazę programowania i aby ponownie wejść w menu należy wprowadzić zapisany kod zabezpieczający.  
**WAŻNE: ZANOTOWAĆ kod zabezpieczający i PRZECHOWYWAĆ GO W BEZPIECZNYM MIEJSCU do kolejnego wykorzystania. Aby usunąć kod z zabezpieczonej jednostki sterującej, należy wejść w programowanie, używając hasła i ustawić kod domyślny 0000. W RAZIE ZGUBIENIA KODU NALEŻY ZWRÓCIĆ SIĘ O POMOC DO AUTORYZOWANEGO SERWISU W CELU CAŁKOWITEGO ZRESETOWANIA CENTRALI.**

### SYNCHRONIZACJA (bU5)

MENU	FUNKCJA
<b>Id</b>	Ustawia numer ID synchronizacji. Można ustawić wartość liczbową od 0 do 15. Po ustawieniu wartości 0, centrala sterująca jest konfigurowana jako urządzenie MASTER; wszystkie inne wartości konfiguruje ją jako urządzenie SLAVE.
<b>Loc</b>	Umożliwia centrali skonfigurowanej jako urządzenie SLAVE odbieranie lokalnych poleceń. Patrz rozdział "SYNCHRONIZACJA MAGISTRALI centrali MAX.CP"
<b>ScAn</b>	Funkcja ważna tylko dla karty Master (ID:0), Po rozpoczęciu skanowania, jednostka sterująca Master wyświetla liczbę podłączonych J jednostek sterujących SLAVE. Wykonać następujące czynności: a) wybrać funkcję SCAN, a następnie nacisnąć przycisk PG b) centrala sterująca miga, co oznacza, że czeka na potwierdzenie rozpoczęcia procedury „SCAN” c) nacisnąć przycisk PG, aby rozpocząć fazę skanowania. d) wyświetlana jest liczba podłączonych jednostek sterujących SLAVE. <b>Po podłączeniu i zasileniu wszystkich płyt SLAVE NALEŻY przeprowadzić procedurę SKANOWANIA.</b>

## Synchronizacja MAGISTRALI rozdzielnic MAX.CP\*

Możliwe jest zarządzanie systemem składającym się z kilku jednostek sterujących poprzez połączenie ze sobą zacisków A i B SZEREGOWEGO bloku zaciskowego A.

Każda płytkę musi być połączona ze sobą za pomocą 2 przewodów o przekroju 0,5 mm<sup>2</sup>, jak pokazano na Rys. 15.

Jedna z dwóch płytek musi być ustawiona jako MASTER (ID=0), wszystkie pozostałe jako SLAVE (ID 1 do 15)

Wszystkie polecenia (zarówno z nadajników radiowych, jak i z wejść sterujących i bezpieczeństwa) otrzymane z jednostki sterującej MASTER zostaną następnie przesłane do jednostek sterujących SLAVE, które natychmiast odtworzą zachowanie jednostki MASTER.

Logikę LOC menu MAGISTRALI można ustawić na dwa sposoby:

ON: jednostka sterująca SLAVE może przyjąć lokalne polecenie (OPEN/CLOSE i krokowe), a w konsekwencji może wykonać manewr otwierania i/lub zamykania bez wpływu na inne jednostki sterujące.

Na przykład, jedno urządzenie SLAVE z LOC ustawionym na ON może być przydatne, jeśli konieczne jest częściowe otwarcie przejazdu, który jest zwykle zarządzany przez wszystkie blokady.

OFF: jednostka sterująca SLAVE nie przyjmuje lokalnych komend, więc zawsze odtwarza stan MASTER.

*Uwaga: komendy radiowe wysyłane do odbiorników jednostek sterujących Slave zawsze mają działanie miejscowe, niezależnie od logiki LOC.*

*Urządzenia zabezpieczające można podłączyć niezależnie na płycie MASTER lub płycie SLAVE.*

*Wejścia UP i DOWN z PP=ON działają w trybie pełnego przełączania (krokowego)*

*W tym przypadku UP i DOWN nie będą miały odpowiednio funkcji PP2 i PP1, ale PP (dla blokady 1 i blokady 2).*

*Przy LOC ON komenda PP działa tylko na dwie blokady podłączone do płyty slave, przy czym komenda loc OFF działa na cały system(slave+master)*

\* dostępne tylko z oprogramowaniem w wersji 1.04 lub nowszej

## ZDALNE PROGRAMOWANIE PILOTÓW

Mając do dyspozycji już zapisany w pamięci pilot, można również zdalnie zaprogramować inne (bez konieczności włączenia centrali).

WAŻNE: Procedura musi być wykonywana z obniżoną blokadą podczas przerwy TCA.

Wykonaj następujące czynności:

1 Nacisnąć ukryty przycisk już zapisanego w pamięci pilota.

2 W ciągu 5 s nacisnąć przycisk wgranego już pilota, odpowiadający kanałowi, który ma być przypisany dla nowego pilota. Zapali się lampa.

3 W ciągu 10 s nacisnąć ukryty przycisk nowego pilota.

4 W ciągu 5 sekund nacisnąć przycisk nowego pilota, który ma być przypisany do kanału wybranego w punkcie 2. Lampa zgaśnie.

5 Odbiornik zapisze w pamięci nowy pilot i natychmiast wyjdzie z programowania.

## KARTA CP-BL

Najpierw zamocować KARTĘ w odpowiednich gniazdach za pomocą śrub V1 i V2 (rys. 10).

**CP.BL w trybie lampki ostrzegawcze brzęczyk (AUX1 lub AUX2 ustawione na 5)**

Przejsz do podłączenia do jednostki sterującej MAX.CP, jak pokazano na schemacie na Rys. 11.

W tym trybie, za pomocą wejścia STANU, karta CP.BL, w oparciu o położenie blokady, zarządza alarmowymi diodami LED i brzęczkiem

Płyta posiada dwa przełączniki DIP do ustawiania trybu pracy, gdy blokada jest całkowicie podniesiona:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Diody świecą się a stałe (Domyślnie)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Dioda miga normalnie (200ms wł./ 200ms wył.)
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Dioda miga szybko (100ms wł./ 100ms wył.)
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Dioda miga wolno (500ms wł./ 500ms wył.)

**CP.BL w trybie sygnalizacji świetlnej (AUX1 lub AUX2 ustawiony na 9\*)**

Przejsz do podłączenia do jednostki sterującej MAX.CP, jak pokazano na schemacie na Rys. 12.

W tym trybie, poprzez wejście STATUSU, płyta CP.BL zarządza sygnalizacją świetlną w oparciu o pozycję blokady.

Płyta posiada dwa przełączniki DIP do ustawiania natężenia światła sygnalizacji świetlnej:

DIP 1 ON	DIP 2 ON	Światła na 10% (Domyślnie)
DIP 1 ON	DIP 2 OFF	Światła na 30%
DIP 1 OFF	DIP 2 ON	Światła na 70%
DIP 1 OFF	DIP 2 OFF	Światła na 100%

\* dostępne tylko z oprogramowaniem w wersji CP.BL 1.03 i MAX.CP V1.05 lub nowszej

## KIT GL.AL (FIG.13/14)

Zestaw GL.AL zawiera płytkę CP.AL, która jest automatycznym akcesorium w przypadku braku napięcia zasilania, które jest połączone z blokadami przygotowanymi z elektrozaworem EV24Vdc.

Najpierw zamocować płytkę w odpowiednich gniazdach za pomocą śrub V1 i V2 (rys. 10).

Kontynuować podłączanie do jednostki sterującej MAX.CP zgodnie z poniższymi wskazówkami:

1) Na płycie MAX.CP należy podłączyć wyjście BLINK odpowiedniej blokady (BLOKADA 1 lub BLOKADA 2) do wejścia 230Vac płyty CP.AL.

2) Podłączyć dwa przewody kabla wielobiegowego, wcześniej podłączone w skrzynce przyłączeniowej, do dwudrożnej listwy zaciskowej zaworu elektromagnetycznego EV24Vdc, do zacisków 1 i 2 złącza AUT1 płyty CP.AL odpowiedniej blokady.

3) Włączyć zasilanie systemu.

4) Ustawić logikę AOPF =ON.

5) Podnieść blokadę, odłączyć napięcie sieciowe i sprawdzić, czy blokada jest opuszczana.

## DIAGNOSTICA

W trakcie normalnego działania, na wyświetlaczu LCD pojawi się status wejść i wyjść jak to widać na sąsiednim schemacie. Każdorazowemu aktywowaniu wejścia/wyjścia odpowiada włączenie odpowiedniego segmentu wyświetlacza LCD.

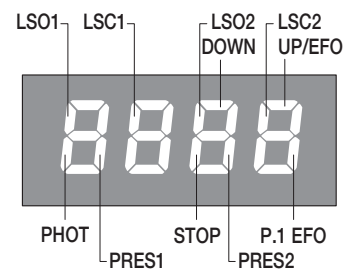
Tryb migania segmentów LSO1/LSC1/LSO2/LSC2 wskazuje tryb pracy (Logika NLSW).  
2 mignięcia z przerwą.

Zatrzymanie na ogranicznikach mechanicznych, magnetyczne wyłączniki krańcowe nie są używane.

Logika NLSW=ON - praca czasowa.

Brak migania (świeci światłem ciągłym):

Działanie z magnetycznymi wyłącznikami krańcowymi. Logika NLSW:WYŁ.



P.1 EFO = Diagnostyka Ciśnienia EFO

## UTYLIZACJA

Jeśli produkt zostanie wycofany z eksploatacji, należy przestrzegać obowiązujących w danej chwili przepisów dotyczących utylizacji i recyklingu różnych komponentów (metali, tworzyw sztucznych, kabli elektrycznych itp.); zaleca się kontakt z instalatorem lub wyspecjalizowaną firmą upoważnioną do tego celu.

## Dichiarazione di Conformità UE

**Nome del produttore:** RISE S.r.l.  
**Indirizzo:** Via Capitello, 45  
**Codice postale e Città:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Telefono:** +39 0444 751401  
**E-mail:** info@riseweb.it

Dichiara che il documento è rilasciato sotto la propria responsabilità e appartiene al seguente prodotto:

**Modello/Tipo:** MAX.CP  
**Tipo di prodotto:** Centrale di comando 230Vac

Il produttore dichiara sotto la propria responsabilità che il prodotto sopraindicato risulta conforme alle disposizioni imposte dalle seguenti direttive:

**Direttiva 2014/53/EU (RED)**  
**Direttiva 2017/2102/EU (RoHS II)**

Sono state applicate le norme armonizzate e le specifiche tecniche descritte di seguito:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

**Luogo e data:**

Sandrigo, 09/05/2025

**Firmato per conto di:**

Luigi Benincà, Responsabile legale



**La documentazione tecnica è gestita da:**

Giuliano Faccin, Responsabile tecnico



\* Persona autorizzata a redigere la documentazione tecnica a nome del fabbricante.

## Declaration of Conformity UE

**Manufacturer's name:** RISE S.r.l.  
**Postal Address:** Via Capitello, 45  
**Post code and City:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Telephone number:** +39 0444 751401  
**E-mail address:** info@riseweb.it

Declare that the DOC is issued under our sole responsibility and belongs to the following product:

**Model/Product:** MAX.CP  
**Type:** Control box 230Vac

The manufacturer declares under his own responsibility that the above mentioned product complies with the provisions of the following directives:

**Directive 2014/53/EU**  
**Directive 2017/2102/EU**

The following harmonized standards and technical specifications have been applied:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

**Place and date:**

Sandrigo, 09/05/2025

**Signed on behalf of:**

Luigi Benincà, Responsabile legale



**Technical documentation is handled by:**

Giuliano Faccin, Responsabile tecnico



\* Person authorised to draw up the technical documentation on behalf of the manufacturer.

## EG-Konformitätserklärung (DOC)

**Name des Herstellers:** RISE S.r.l.  
**Adresse:** Via Capitello, 45  
**Postleitzahl und Stadt:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Telefon:** +39 0444 751401  
**E-mail:** info@riseweb.it

Erklären Sie, dass der DOC unter unserer alleinigen Verantwortung ausgestellt wird und zu dem folgenden Produkt gehört:

**Modell/Produkt:** MAX.CP  
**Type:** Steuerung 230Vac

Der Hersteller erklärt auf eigene Verantwortung, dass das oben genannte Produkt mit den Bestimmungen der folgenden Richtlinien übereinstimmt:

**Richtlinie 2014/53/EU**  
**Richtlinie 2017/2102/EU (RoHS II)**

Die harmonisierten Normen und technischen Spezifikationen, die unten beschrieben werden, wurden angewandt:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

Ort und Datum:

Sandrigo, 09/05/2025

Unterzeichnet im Namen von:

Luigi Benincà, Responsabile legale



Für die technische Dokumentation ist zuständig:

Giuliano Faccin, Responsabile tecnico



\* Person, die beauftragt ist, die technischen Unterlagen im Namen des Herstellers zu erstellen.

## Déclaration CE de conformité (DOC)

**Nom du producteur :** RISE S.r.l.  
**Adresse:** Via Capitello, 45  
**Ville et code postal:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Téléphone:** +39 0444 751401  
**E-mail:** info@riseweb.it

Je déclare que le document est émis sous ma propre responsabilité et qu'il appartient au produit suivant :

**Modèle/Type:** MAX.CP  
**Type de produit:** Centrale de commande 230Vac

Le fabricant déclare sous sa propre responsabilité que le produit mentionné ci-dessus est conforme aux dispositions des directives suivantes :

**Directive 2014/53/EU**  
**Directive 2017/2102/EU (RoHS II)**

Les normes harmonisées et les spécifications techniques décrites ci-dessous ont été appliquées:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

Lieu et date :

Sandrigo, 09/05/2025

Signé au nom de :

Luigi Benincà, Responsabile legale



La documentation technique est gérée par :

Giuliano Faccin, Responsabile tecnico



\* Personne autorisée à établir la documentation technique au nom du fabricant.

## Declaración CE de conformidad (DOC)

**Nombre del productor:** RISE S.r.l  
**Dirección:** Via Capitello, 45  
**Ciudad y código postal:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Teléfono:** +39 0444 751401  
**E-mail:** info@riseweb.it

Declaro que el documento se expide bajo mi propia responsabilidad y pertenece al siguiente producto:

**Modelo/Tipo:** MAX.CP  
**Tipo de producto:** Central de mando 230Vac

El fabricante declara bajo su responsabilidad que dicho producto cumple las disposiciones de las siguientes directivas:

**Directiva 2014/53/EU**  
**Directiva 2017/2102/EU (RoHS II)**

Han sido aplicadas las normas armonizadas y las especificaciones técnicas que se describen a continuación:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

Lugar y fecha:

Sandrigo, 09/05/2025

Firmado en nombre de:

Luigi Benincà, Responsabile legale



La gestión de la documentación técnica corre a cargo de:

Giuliano Faccin, Responsabile tecnico



\* Persona autorizada para redactar la documentación técnica en nombre del fabricante.

## Deklaracja zgodności CE (DOC)

**Nazwa producenta:** RISE S.r.l  
**Adres:** Via Capitello, 45  
**Kod pocztowy i miasto:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Telefon:** +39 0444 751401  
**Adres e-mail:** info@riseweb.it

Oświadczam, że dokument został wydany na własną odpowiedzialność i dotyczy produktu:

**Model/Typ:** MAX.CP  
**Rodzaj produktu:** Centralka sterowania 230Vac

Producent oświadcza na własną odpowiedzialność, że niniejszy produkt jest zgodny z postanowieniami następujących dyrektyw:

**Dyrektywy 2014/53/EU**  
**Dyrektywy 2017/2102/EU (RoHS II)**

Zastosowano zharmonizowane normy i specyfikacje techniczne opisane poniżej:

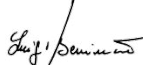
ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

Podpisano w imieniu:

Sandrigo, 09/05/2025

Podpisano w imieniu:

Luigi Benincà, Responsabile legale



Dokumentacja techniczna jest zarządzana przez:

Giuliano Faccin, Responsabile tecnico



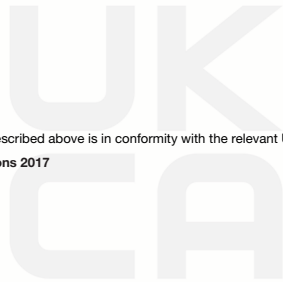
\* Osoba upoważniona do sporządzania dokumentacji technicznej w imieniu producenta.

# UKCA Declaration of Incorporation

**Manufacturer's name:** RISE S.r.l.  
**Postal Address:** Via Capitello, 45  
**Post code and City:** 36066 - Sandrigo (VI) - Italia  
**Telephone number:** +39 0444 751401  
**E-mail address:** info@riseweb.it

Declare that the document is issued under our sole responsibility and belongs to the following product:

**Model/Product:** MAX.CP  
**Type:** Control box 230Vac



The object of the declaration described above is in conformity with the relevant Union harmonization legislation:

**Radio Equipment Regulations 2017**  
**Equipment regulation 2012**

The following designated standards and technical specifications have been applied:

ETSI EN 300 220-1 V3.1.1  
ETSI EN 300 220-2 V3.1.1  
ETSI EN 301 489-1 V2.1.1  
ETSI EN 301 489-3 V2.1.1  
EN 61000-6-2:2005, EN 61000-6-3:2007 + A1:2011  
EN 60335-1:2012 + A11:2014; EN 60335-2-103:2015

Signed for and on behalf of:  
Sandrigo, 09/05/2025

Luigi Benincà, Responsabile legale

Technical documentation is handled by:  
Giuliano Faccin, Responsabile tecnico

\* Person authorised to draw up the technical documentation on behalf of the manufacturer.



